

FM003 1S-2006

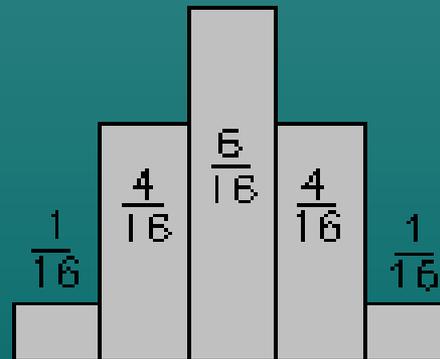
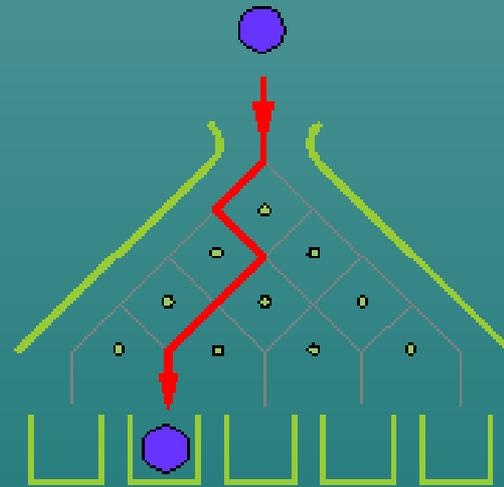
Introdução à Teoria do
Caos

Marcus A.M. de Aguiar

Resumo

- ◆ 1 – O que é Caos
- ◆ 2 - O mecanismo universal gerador de caos
- ◆ 3 – Exemplos
- ◆ 4 - Rotas para o caos

Caos e Determinismo



relative frequency
distribution

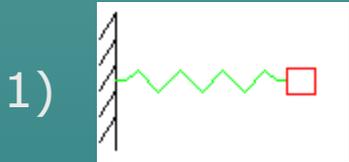
- ◆ As equações de Newton são determinísticas: dada uma condição inicial devemos ser capazes de determinar o movimento futuro.
- ◆ Se jogamos as bolinas sempre do mesmo modo, porque elas não caem sempre no mesmo lugar?
- ◆ J.C. Maxwell e H. Poincaré: toda causa tem um efeito, mas causas muito parecidas podem ter efeitos muito diferentes!

4)

- ◆ Lorenz: sistemas muito simples podem ter comportamentos complexos, onde pequenas diferenças são amplificadas, levando a um comportamento aleatório.

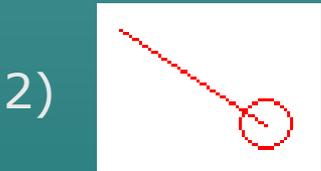
Vamos fazer um passeio do *simples ao caótico*. O objetivo dessa primeira parte do seminário é entender o que significa caos.

Exemplos de sistemas regulares:



Sistema massa-mola

$$F(x) = -kx \quad V(x) = \frac{kx^2}{2}$$



Pêndulo simples

$$\tau_\theta = -mgl \sin(\theta) \quad v(\theta) = -mgl \cos(\theta)$$

3) Oscilador anarmônico

$$F(x) = kx - \lambda x^3 \quad V(x) = \frac{\lambda x^4}{4} - \frac{kx^2}{2}$$

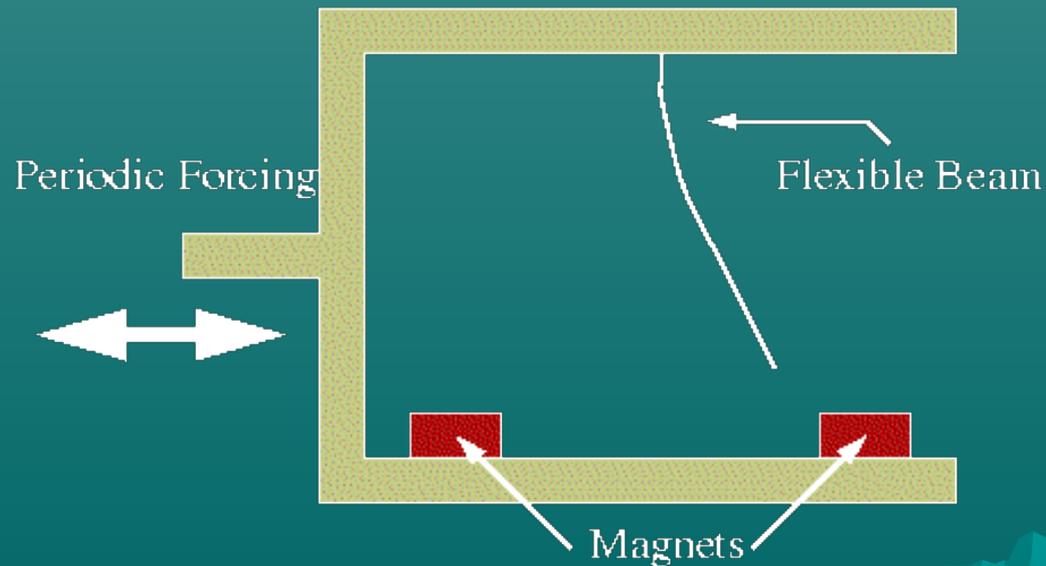
4) Sistema Terra-Sol

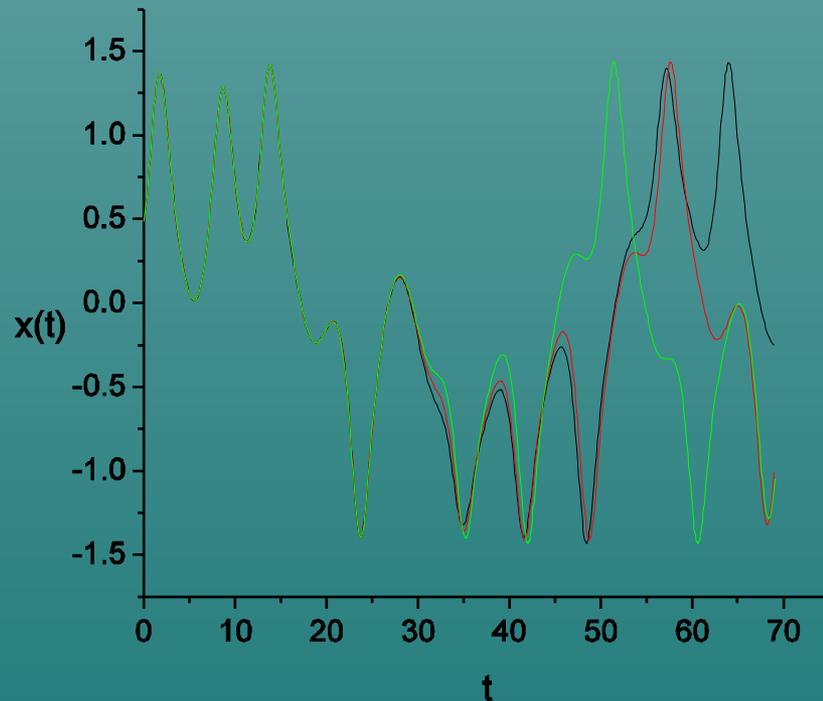
Sistema caóticos:

Pêndulo duplo com molas

O oscilador de Duffing

$$\ddot{x} = kx - x^3 - b\dot{x} + F_0 \cos(\omega_0 t)$$





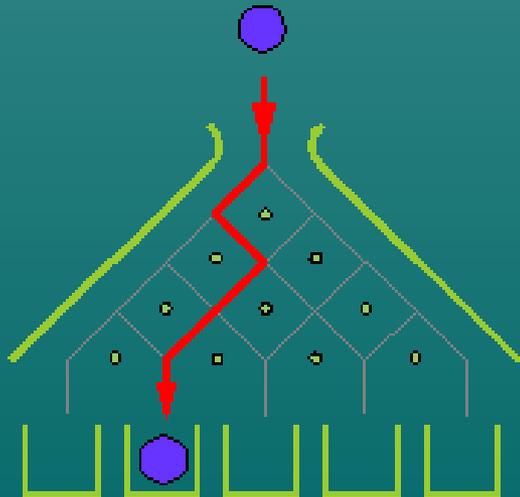
Preto: $x(0)=0.480$ $v(0)=0.355$
Vermelho: $x(0)=0.481$ $v(0)=0.355$
Verde: $x(0)=0.482$ $v(0)=0.355$

O movimento é tão complicado que torna-se imprevisível!

CAOS = sensibilidade à condições iniciais
=
imprevisibilidade

Resumo

- ◆ Caos = sensibilidade à condições iniciais
- ◆ Sistemas determinísticos muito simples podem ser imprevisíveis a tempos longos

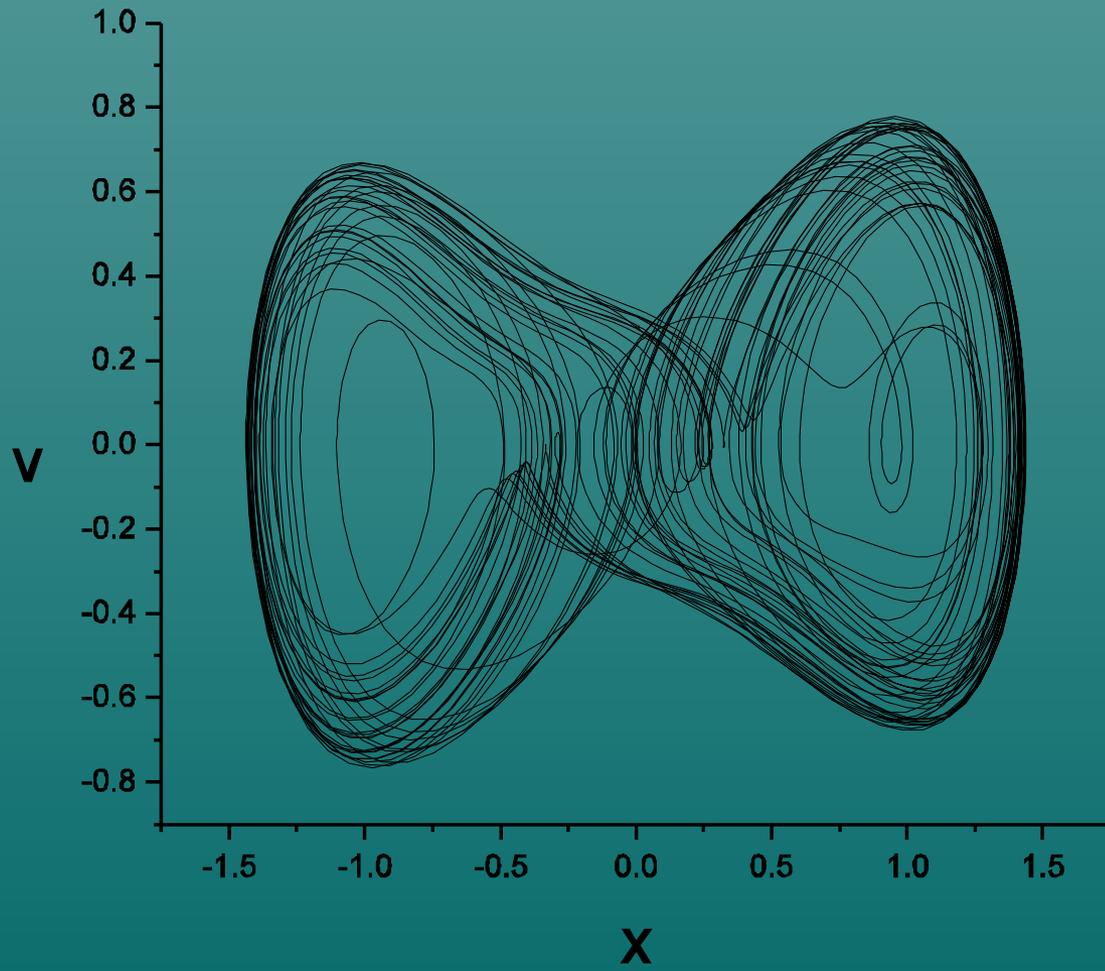


Condições iniciais muito próximas
separam-se rapidamente:
efeito borboleta

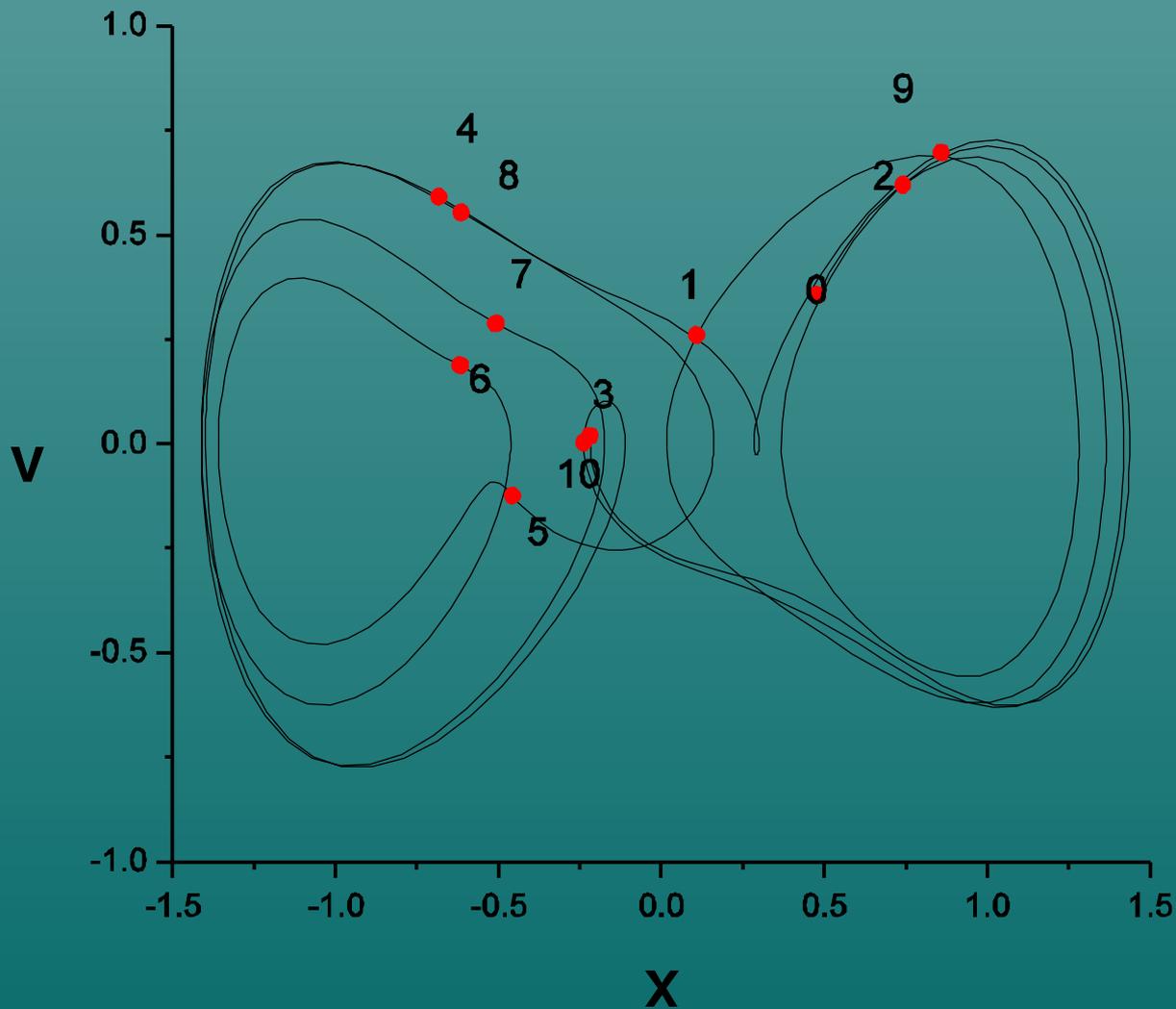
**Qual o mecanismo que leva ao
caos?**

**Para responder essa pergunta
vamos fazer uma análise
geométrica do problema.**

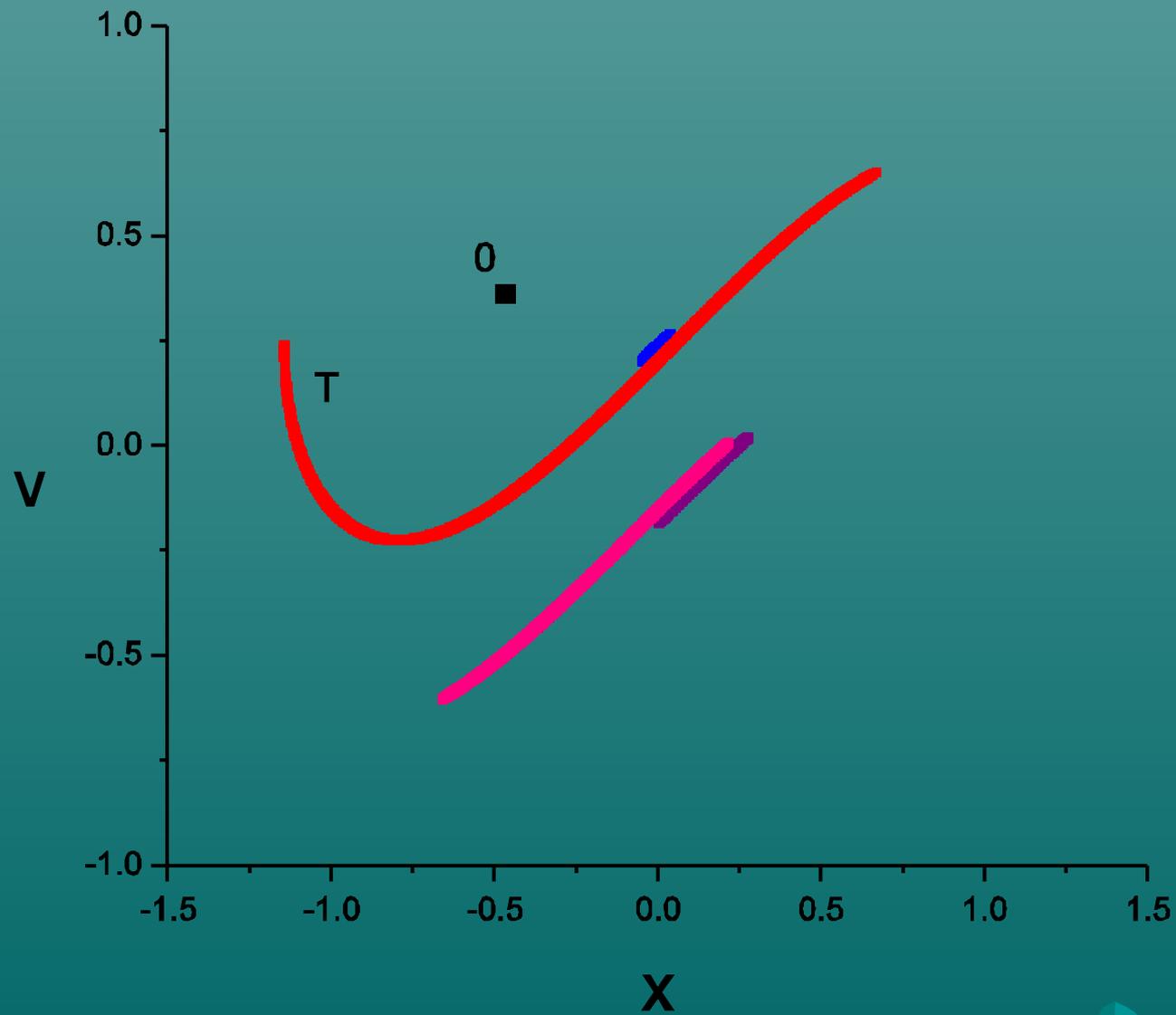
Trajetoária típica do Oscilador de Duffing



Visão estroboscópica da mesma trajetória



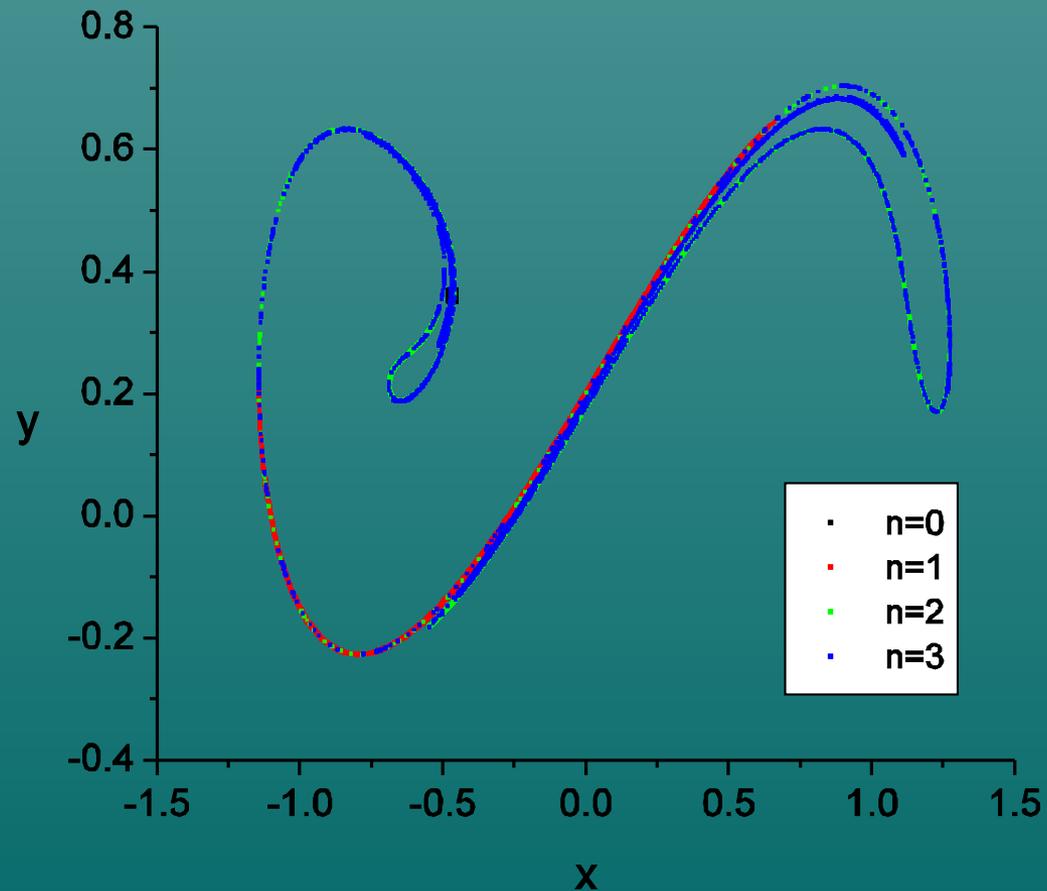
Visão estroboscópica de um grupo de trajetórias

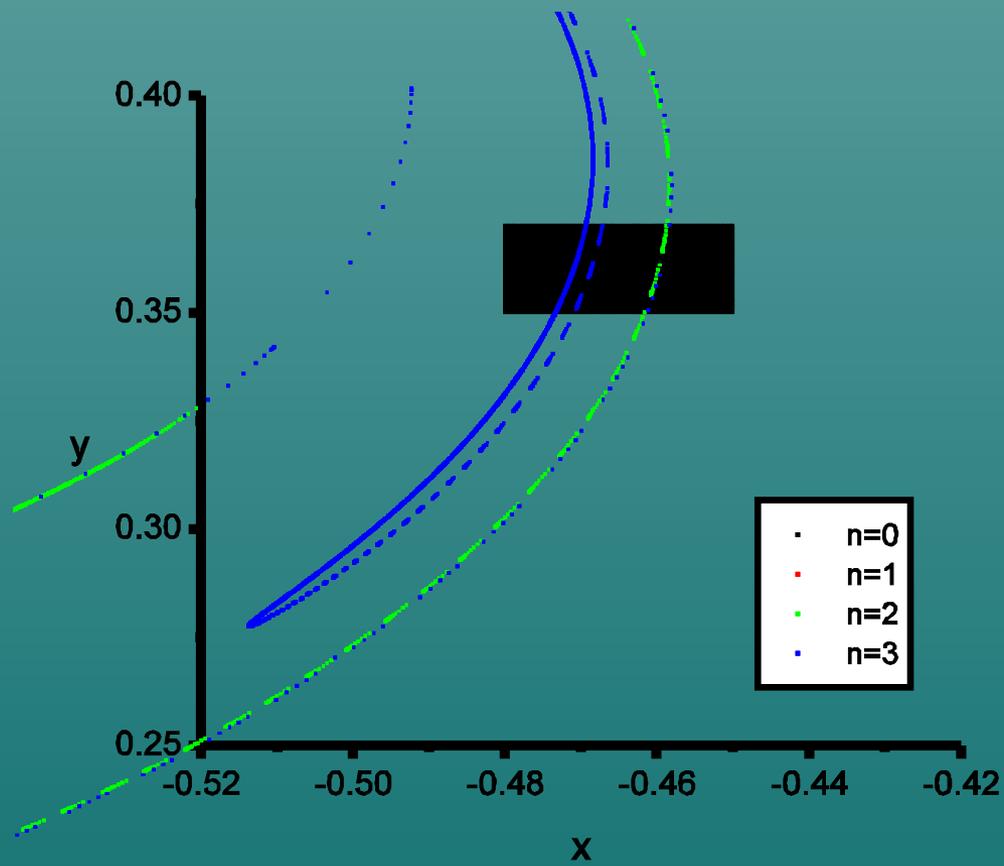


O mapa estroboscópico

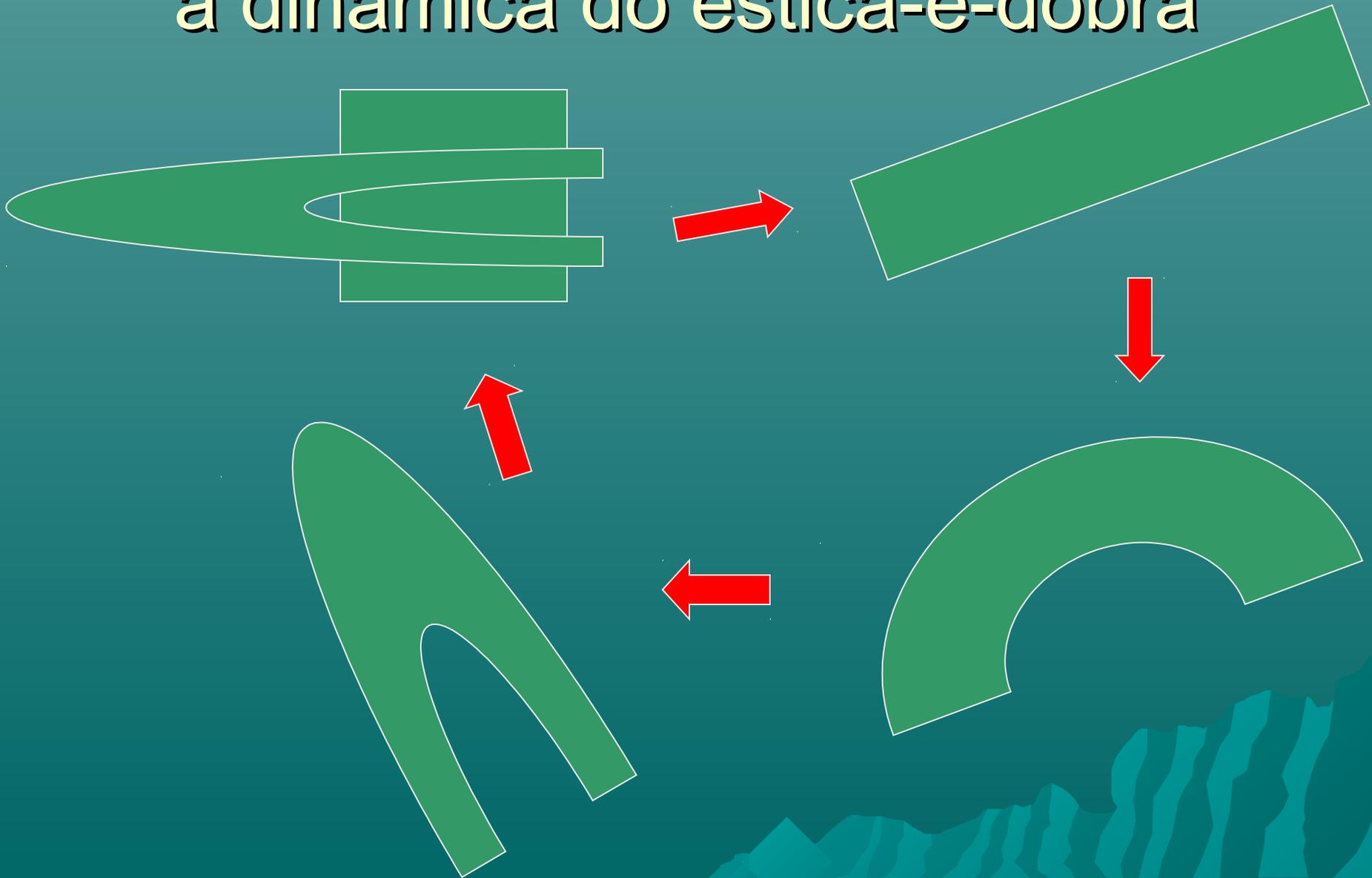
Definimos o mapa estroboscópico como a observação do estado do sistema apenas nos instantes $0, T, 2T, 3T, \dots$. Perdemos alguma informação, mas ganhamos poder de análise.

Mapa Estroboscópico para Oscilador de Duffing

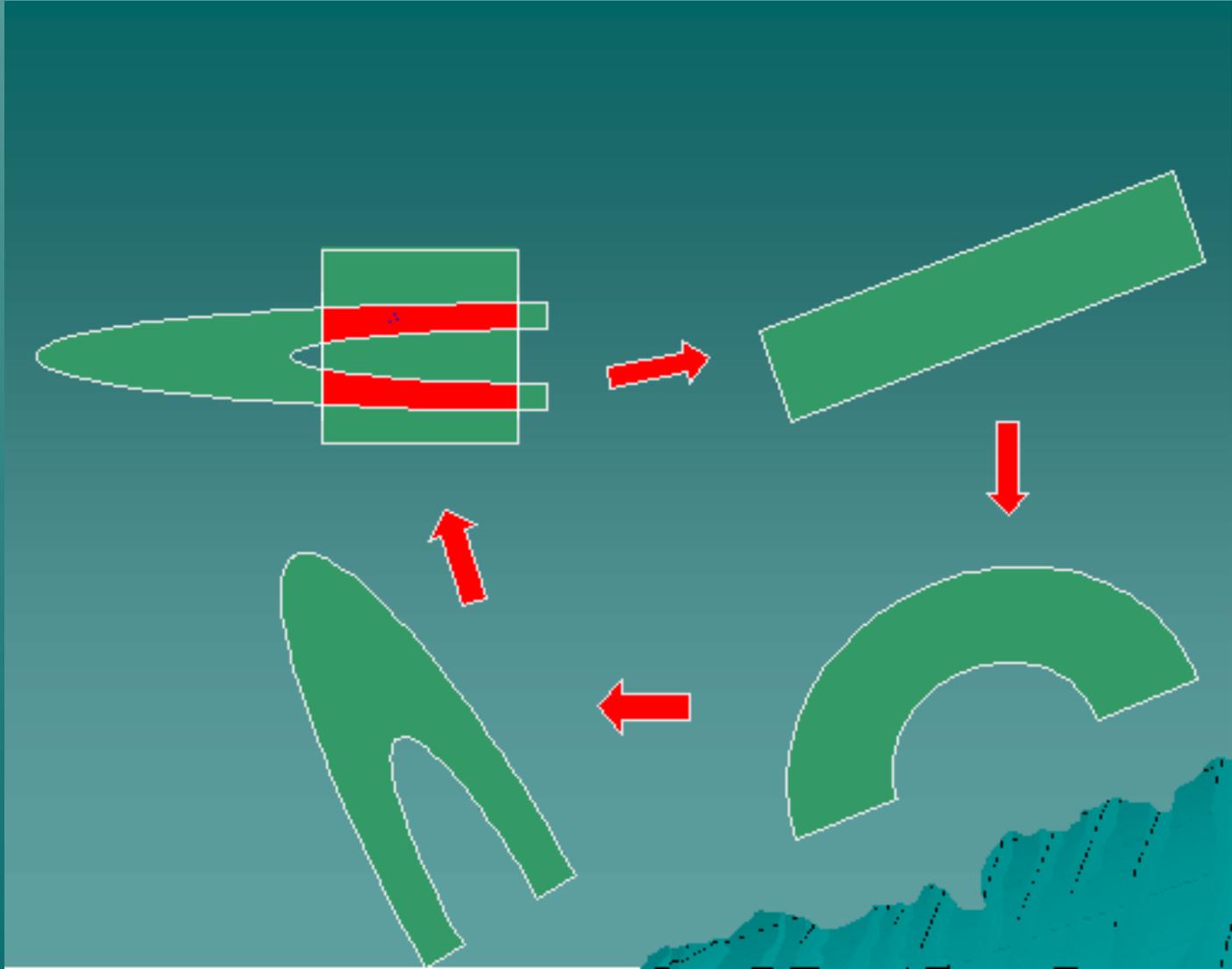


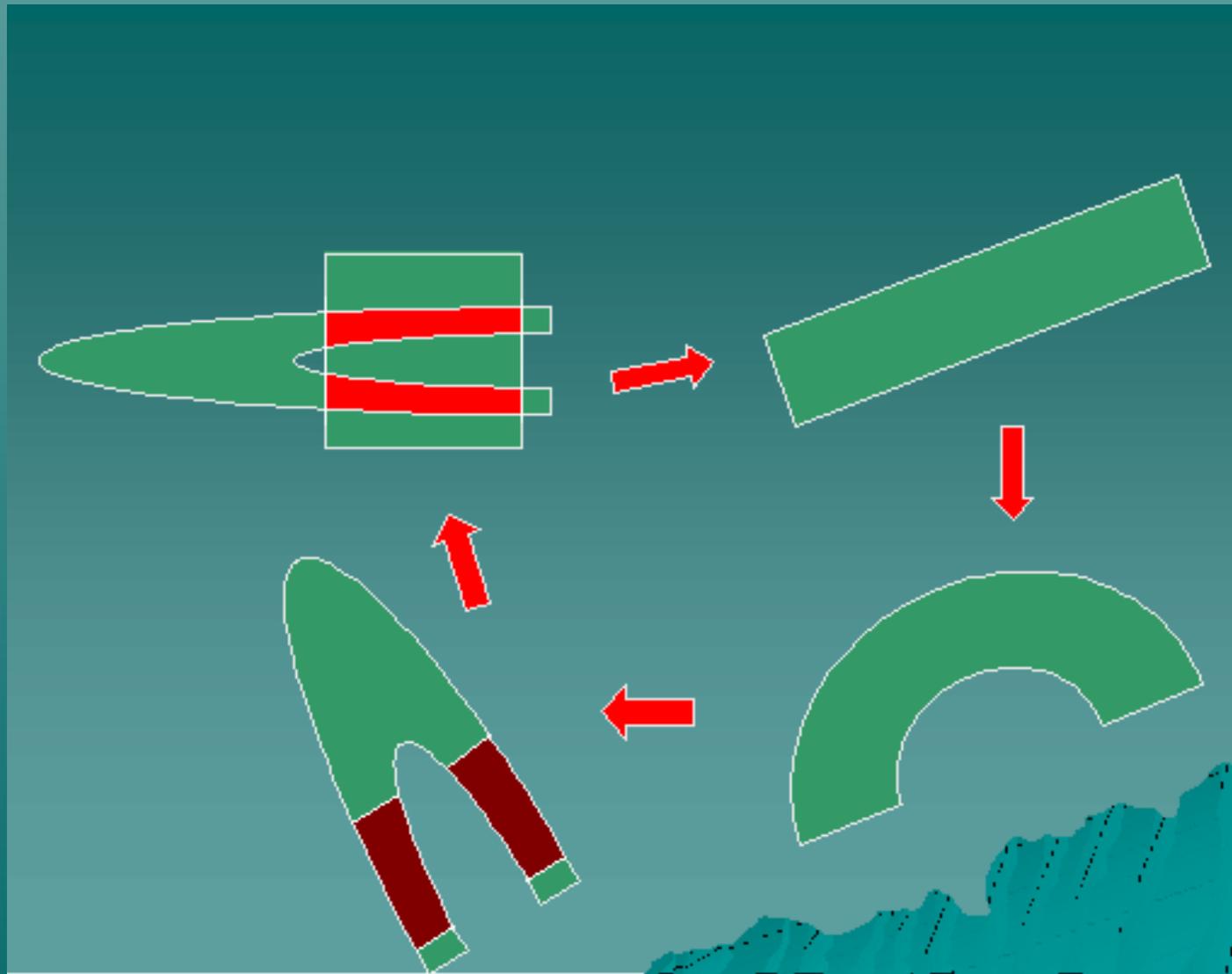


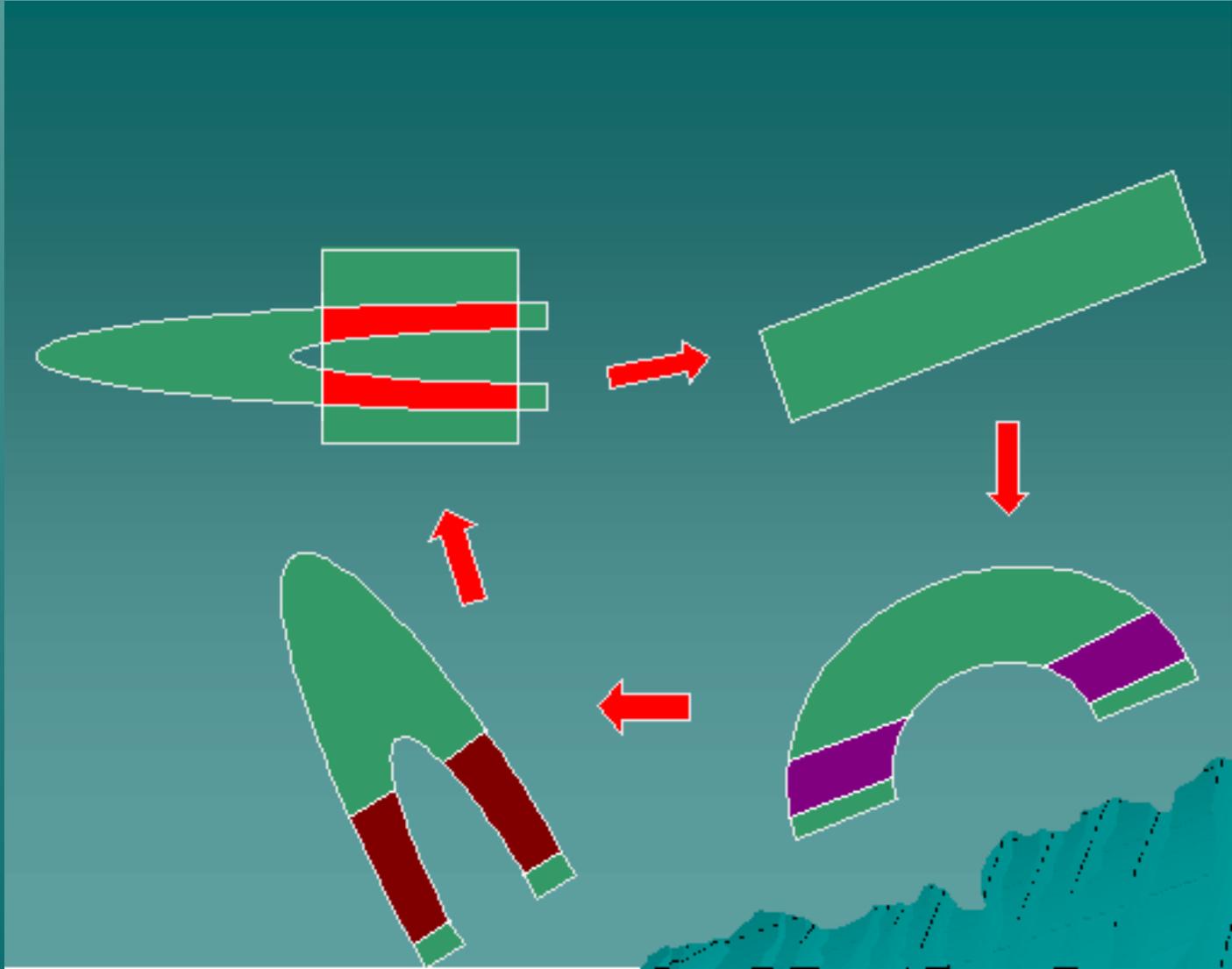
Modelo Simplificado: a dinâmica do estica-e-dobra

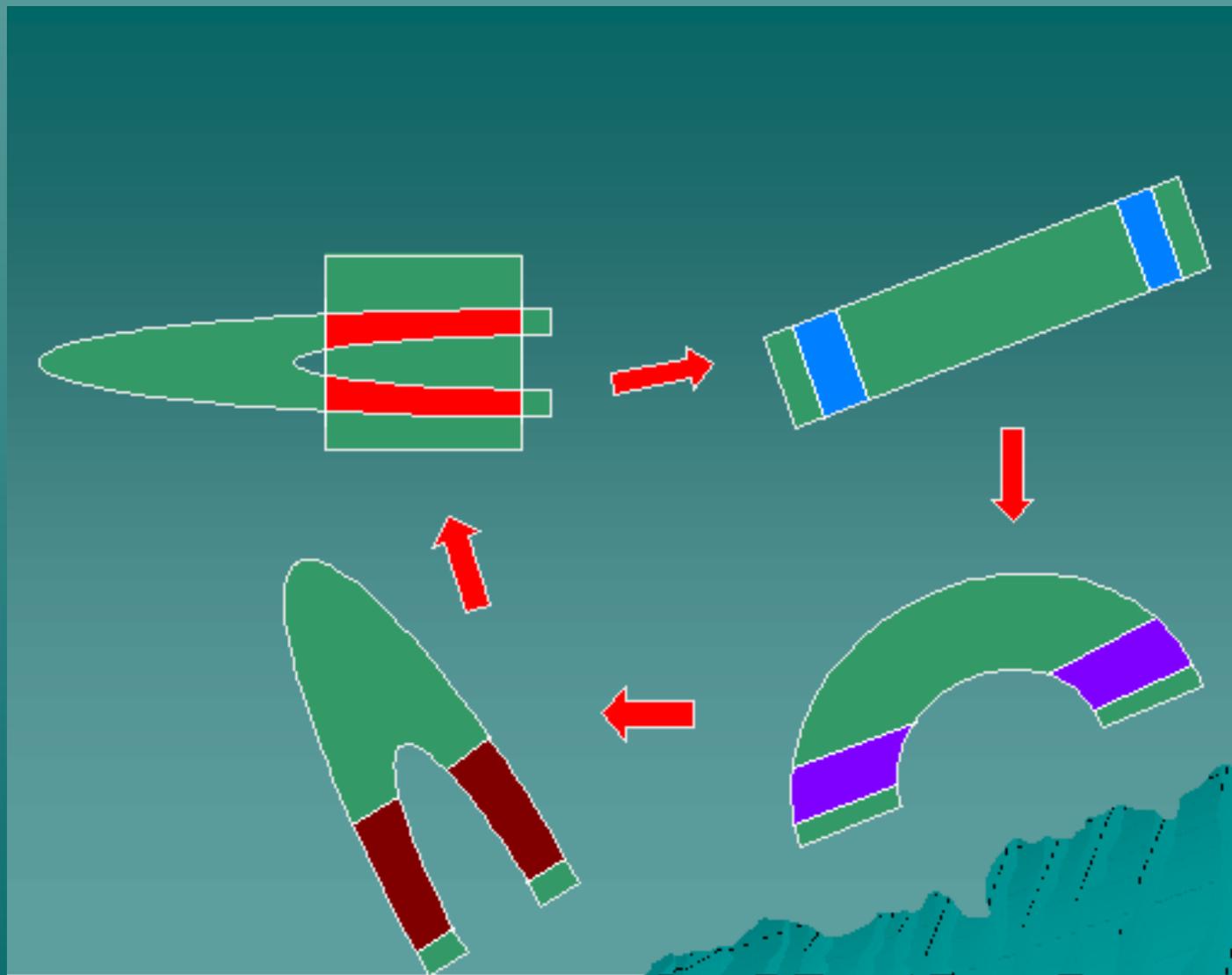


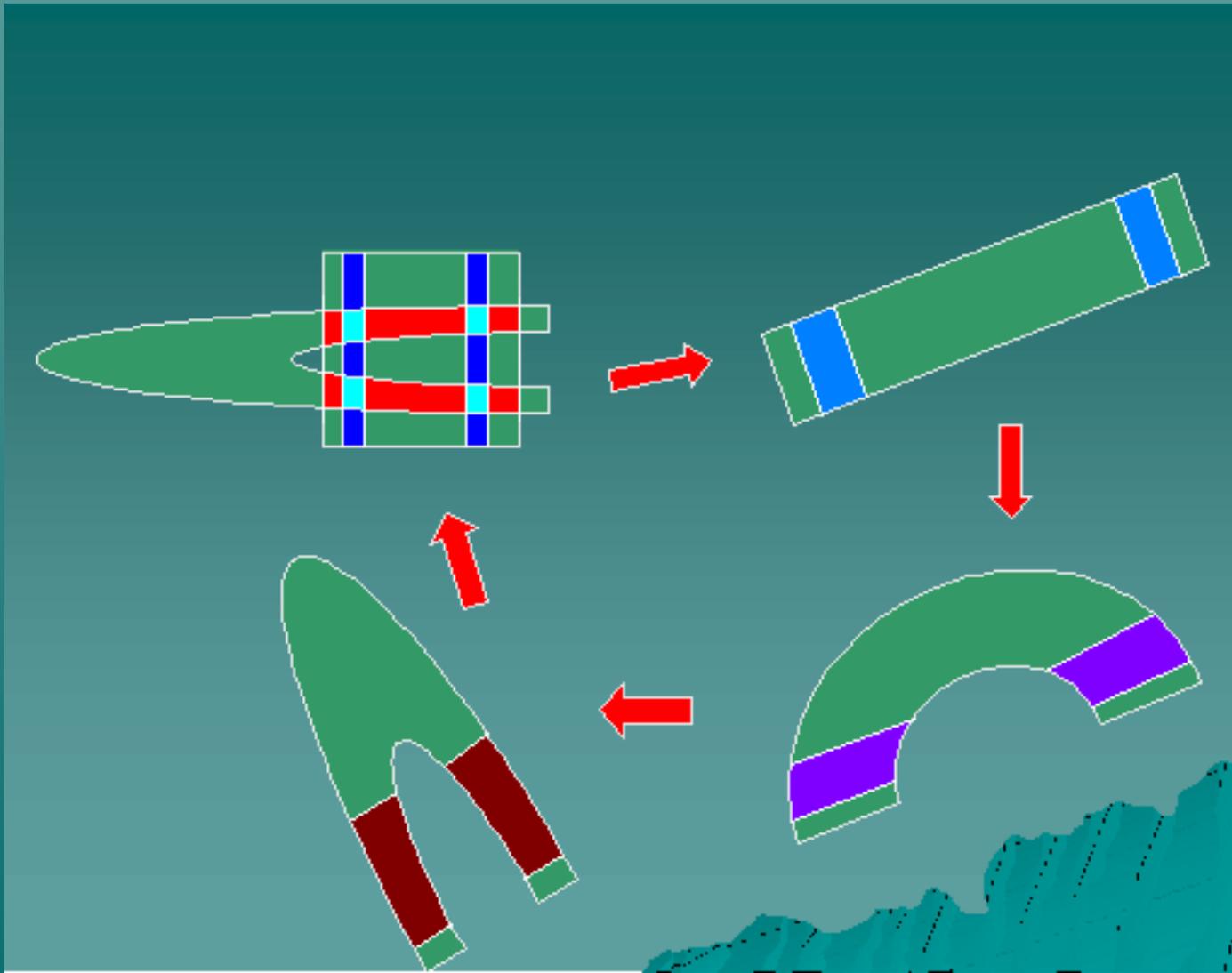
Quais são os pontos que
retornaram próximos aos seus
estados iniciais?

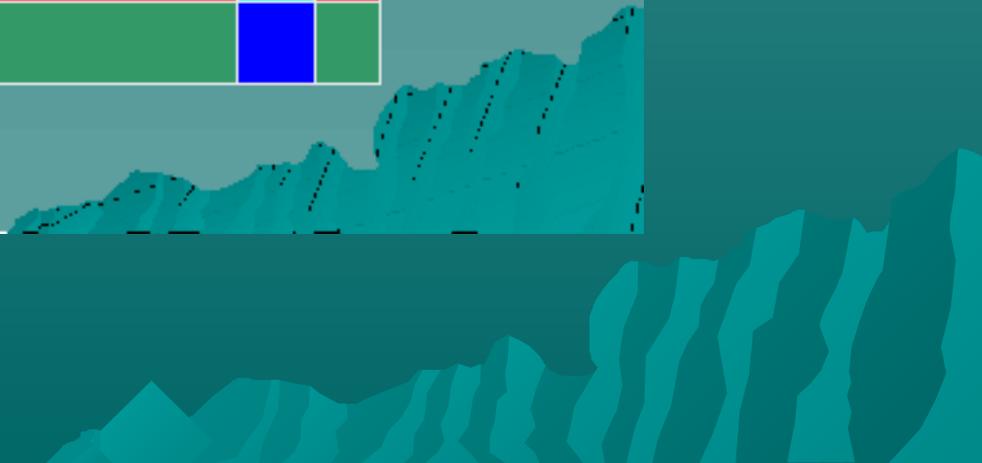
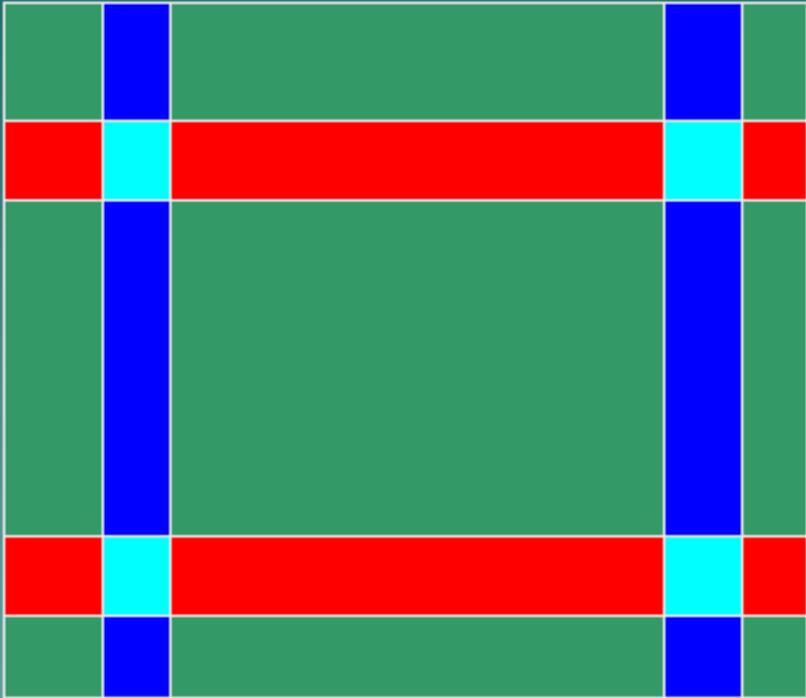


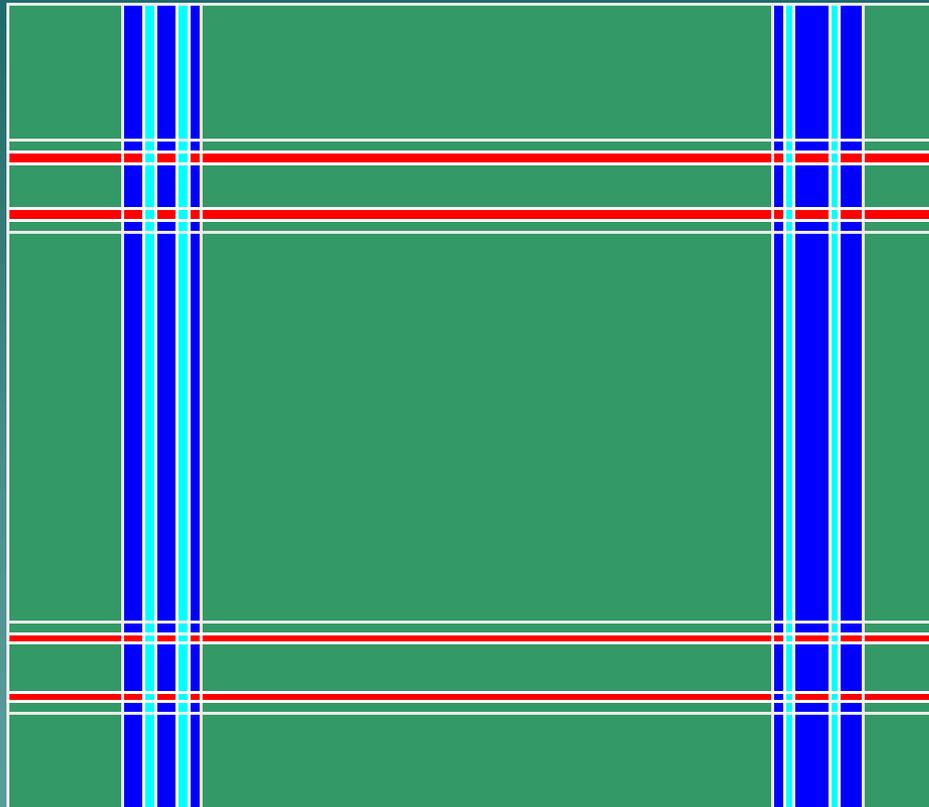










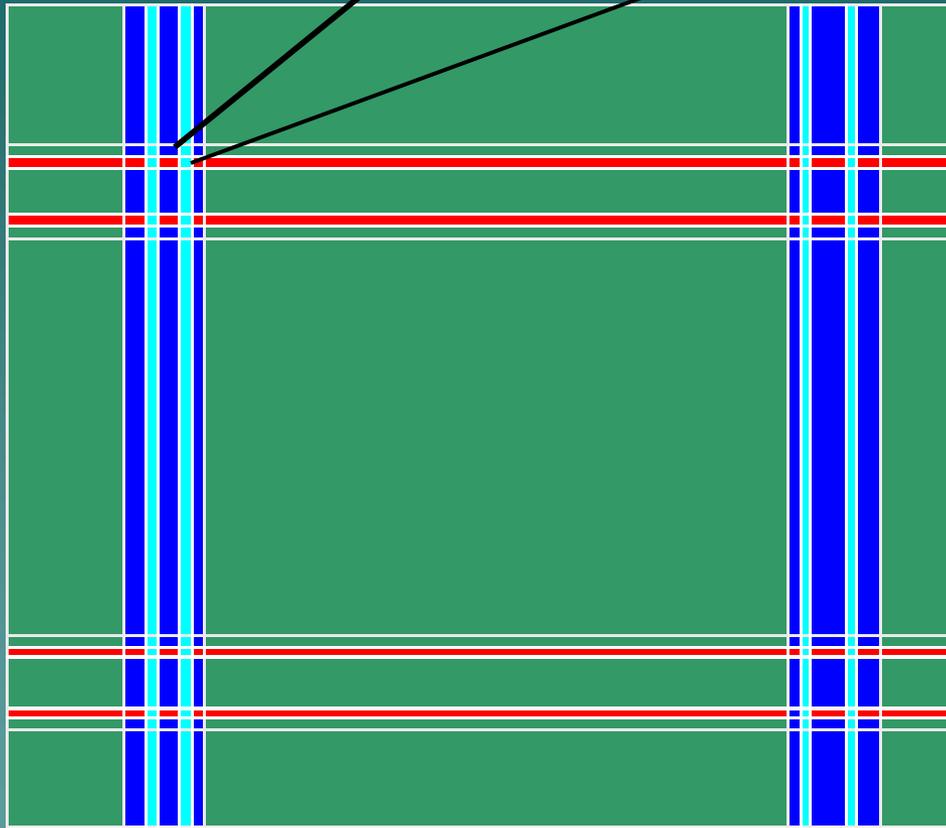


O conjunto de pontos que retorna ao quadrado N vezes é composto por 2^N faixas verticais cujo limite é um **fractal**

Sensibilidade à condições iniciais = caos

Ponto retorna ao quadrado apenas uma vez

Ponto retorna ao quadrado 237 vezes!



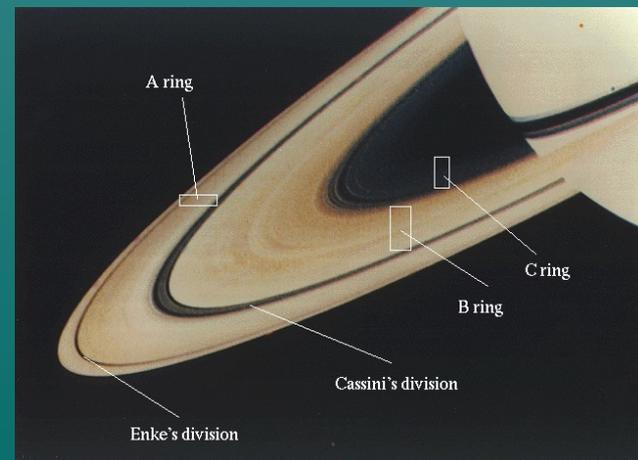
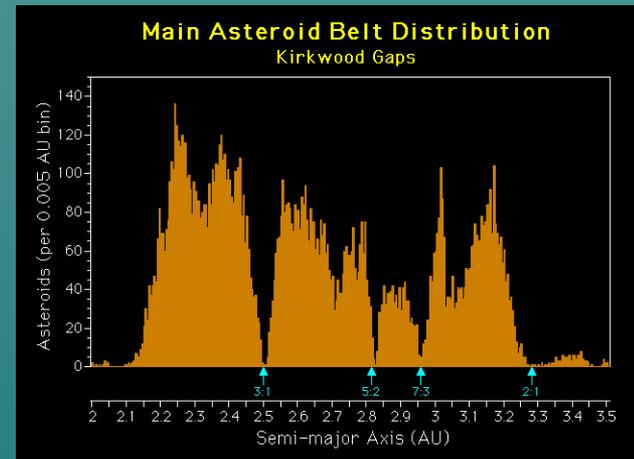
O processo de esticar e dobrar é o mecanismo fundamental da geração de caos.

- ◆ O processo de levar o quadrado esticado e dobrado sobre si mesmo é chamado de *Mapa da Ferradura*.
- ◆ Todo sistema onde pode-se identificar um mapa da ferradura apresenta caos. Além disso, **todo sistema caótico tem um fractal associado** a ele.
- ◆ O paradigma de um sistema caótico é o processo de fazer pão, onde a massa é esticada e dobrada várias vezes!

Exemplos de Sistemas com Movimento Caótico

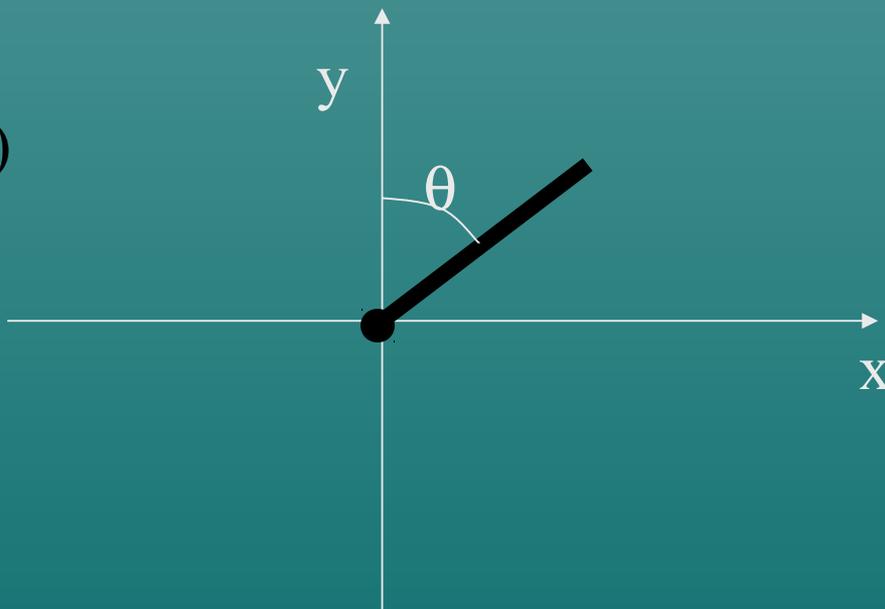
Problemas de três corpos

- ◆ Cinturão de asteróides entre Marte e Júpiter
- ◆ Anéis de Saturno



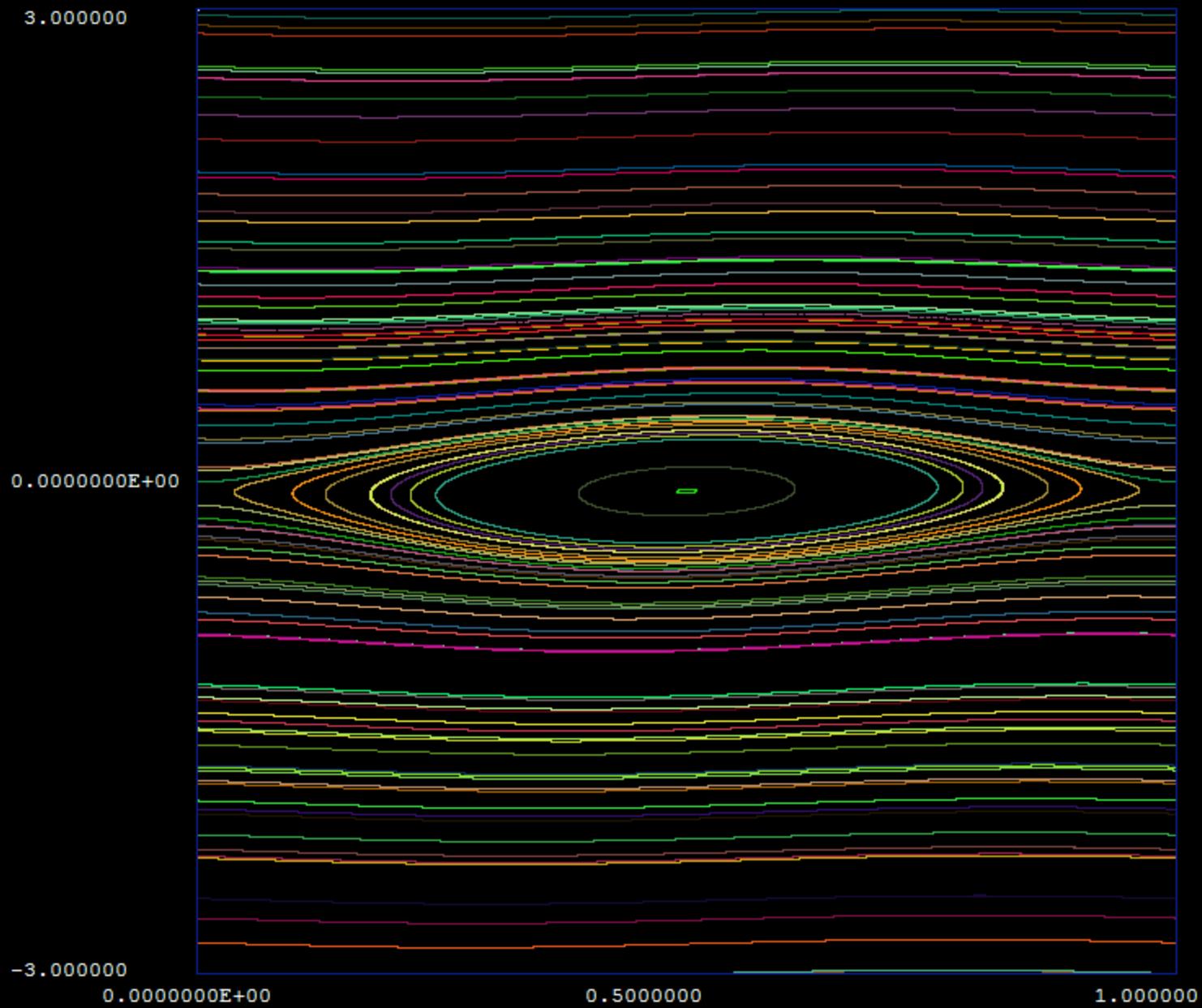
O Mapa padrão (conservativo)

$$H = \frac{p^2}{2I} + k \cos \theta \sum_n \delta(t - n\tau)$$

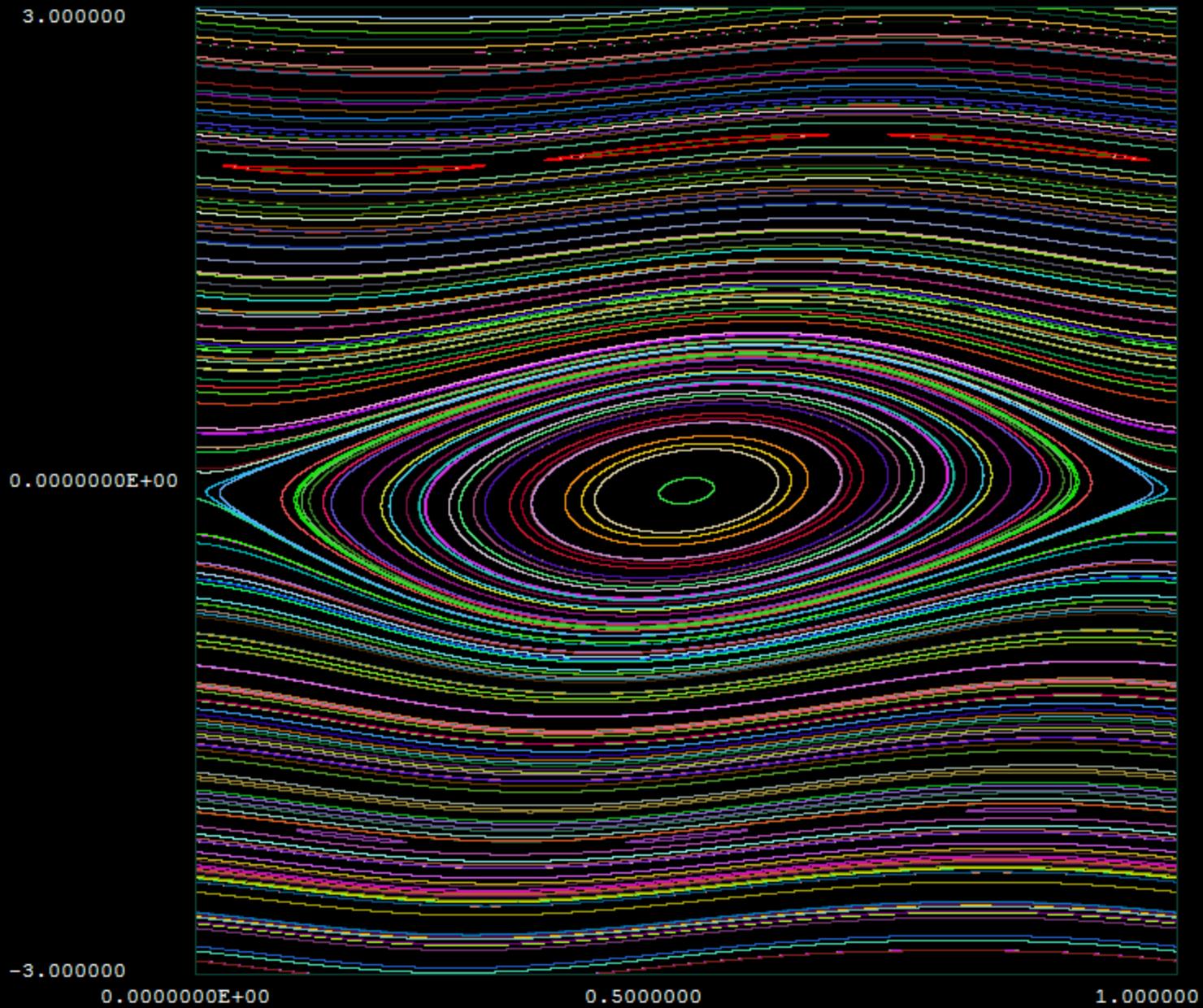


$$\left\{ \begin{array}{l} p_{n+1} = p_n + k \sin \theta_{n+1} \\ \theta_{n+1} = \theta_n + p_n \end{array} \right. \quad (I=1)$$

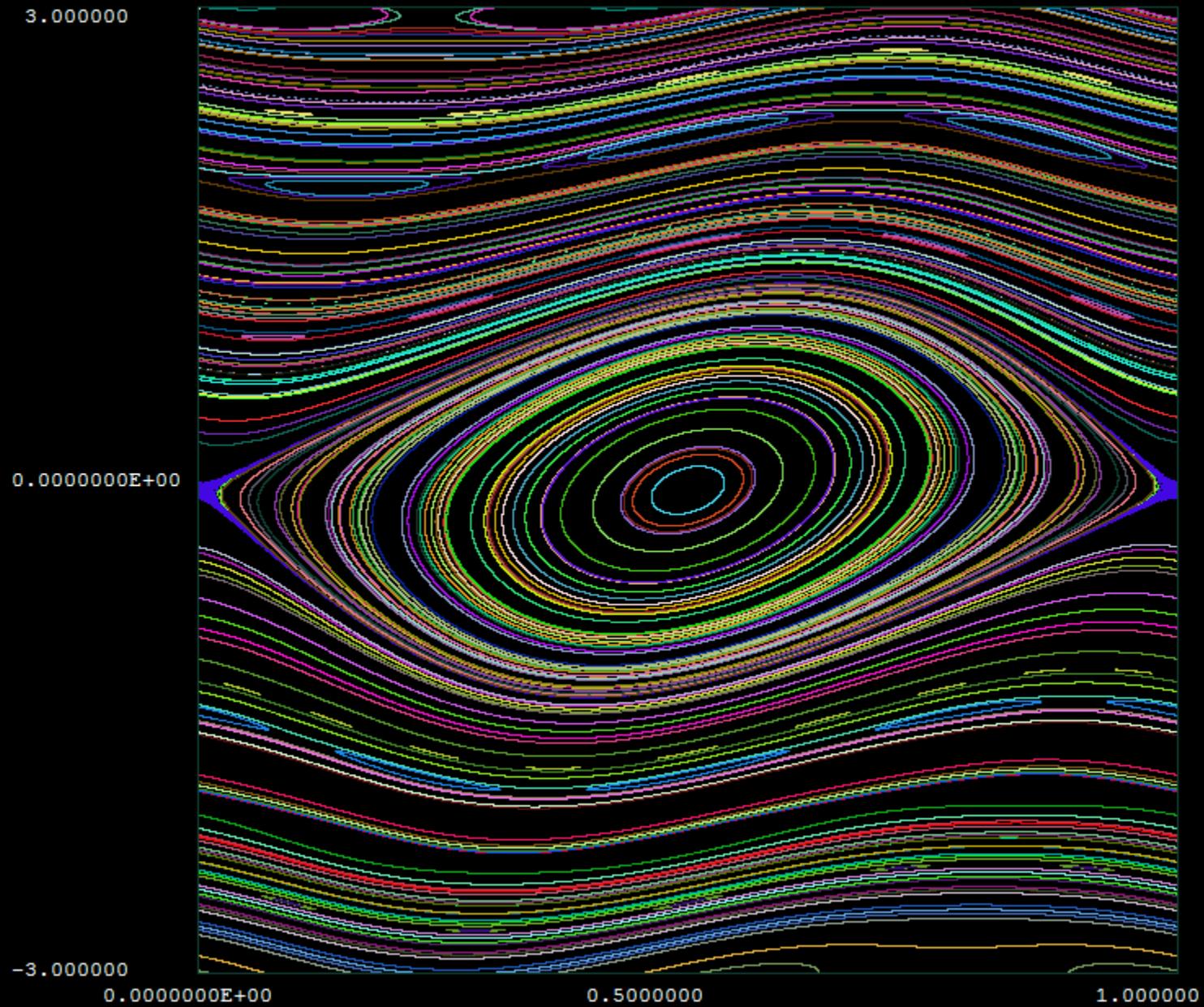
$k=0.05$



$k=0.2$



$k=0.4$



$k=0.6$

3.000000

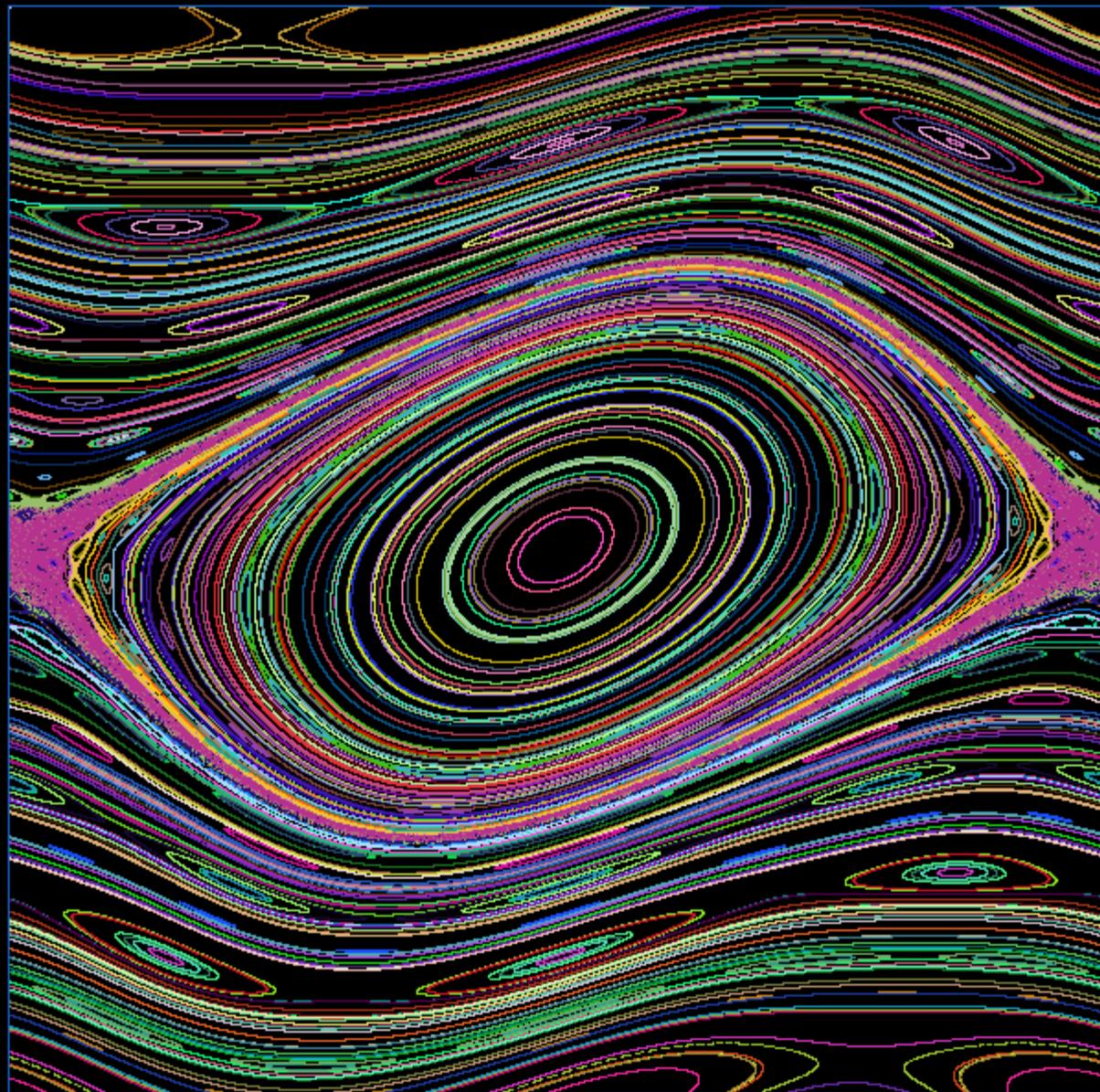
0.000000E+00

-3.000000

0.000000E+00

0.500000

1.000000



$k=0.8$

3.000000

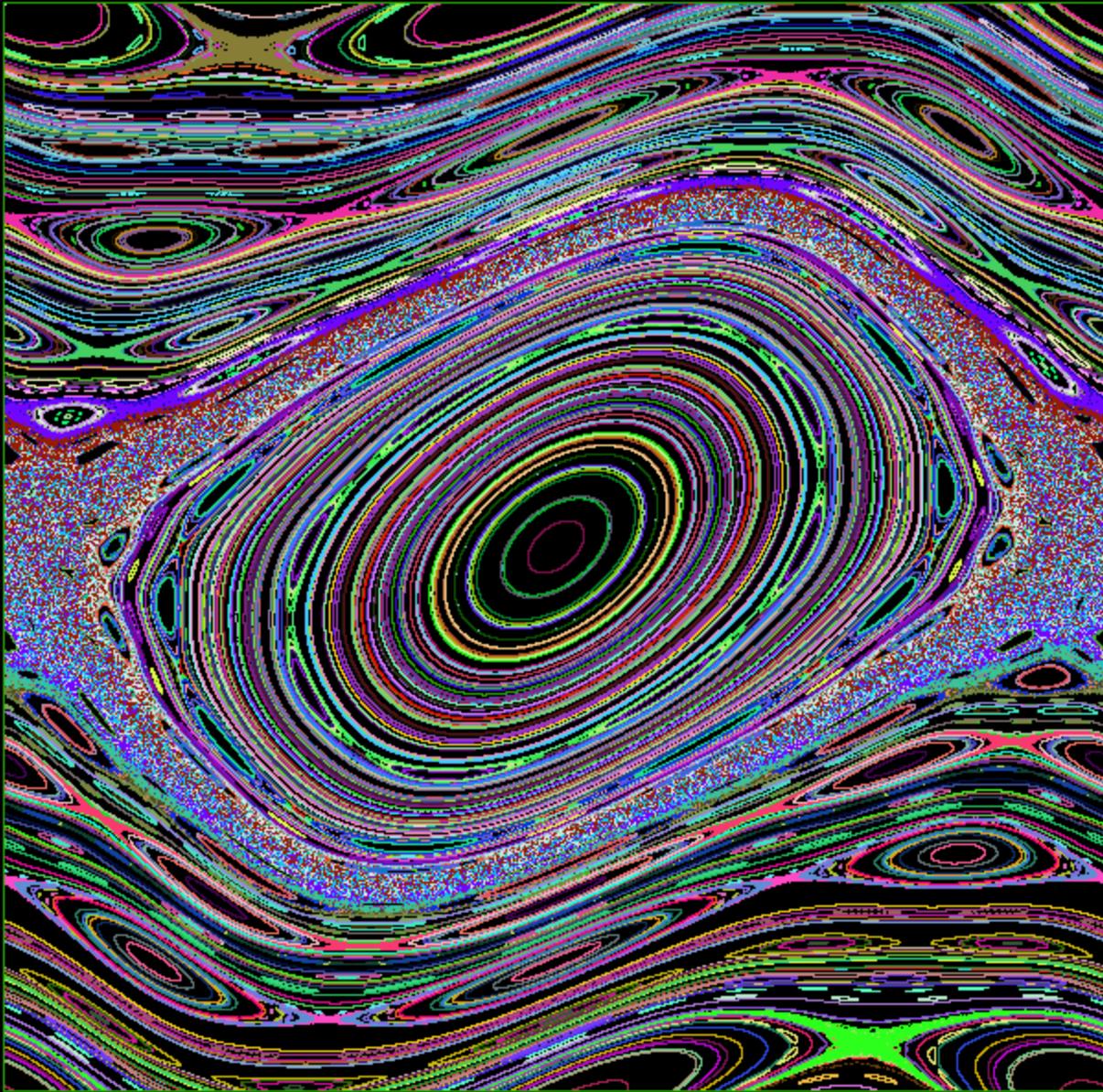
0.000000E+00

-3.000000

0.000000E+00

0.500000

1.000000

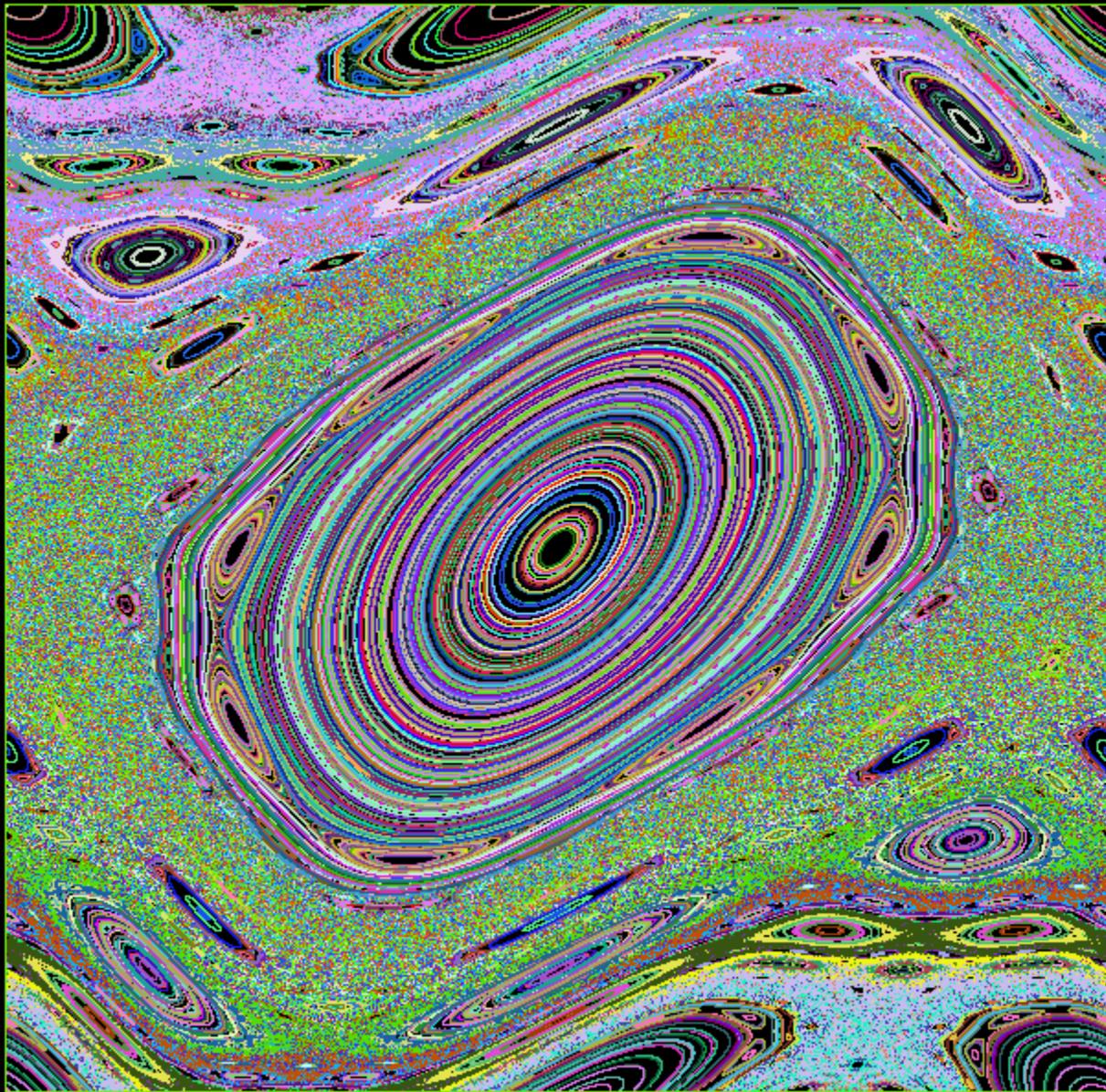


$k=1.0$

3.000000

0.0000000E+00

-3.000000



0.0000000E+00

0.500000

1.000000

$k=1.5$

3.000000

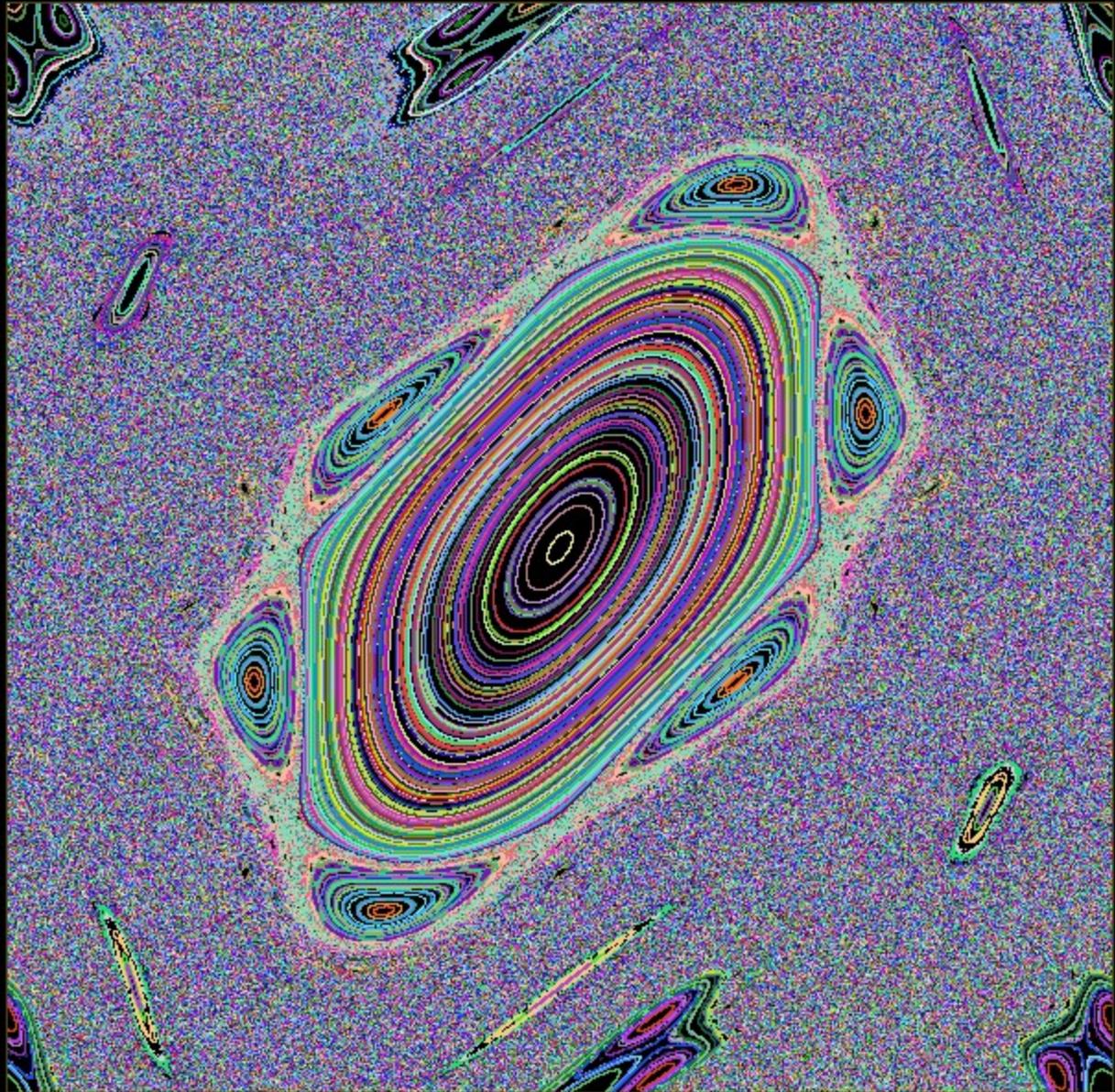
0.000000E+00

-3.000000

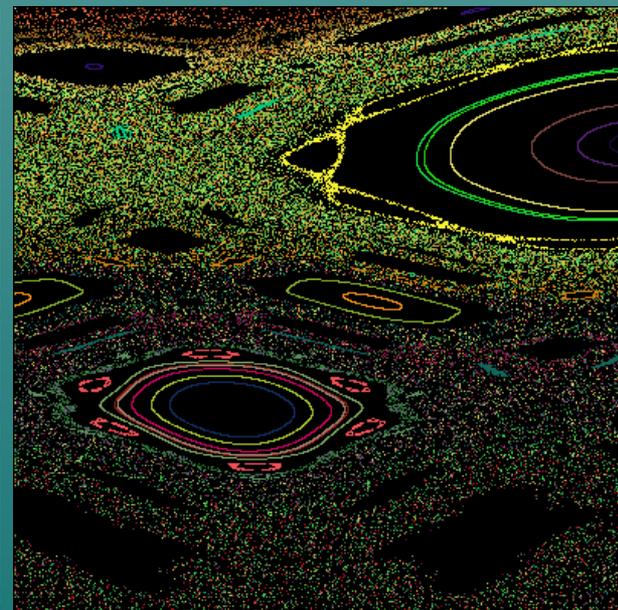
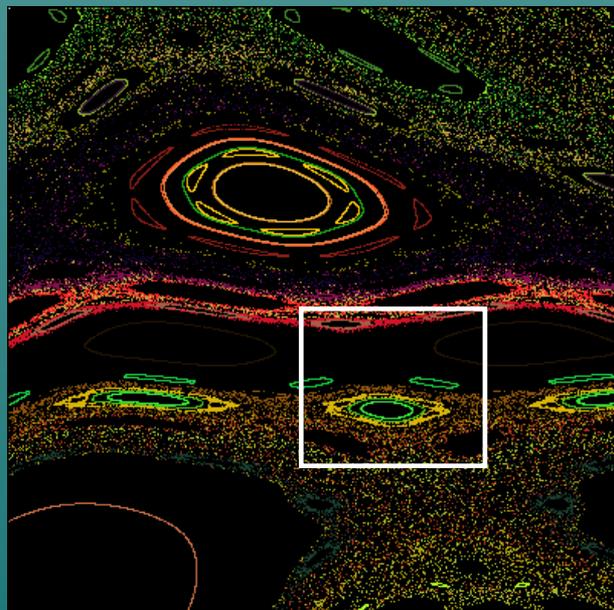
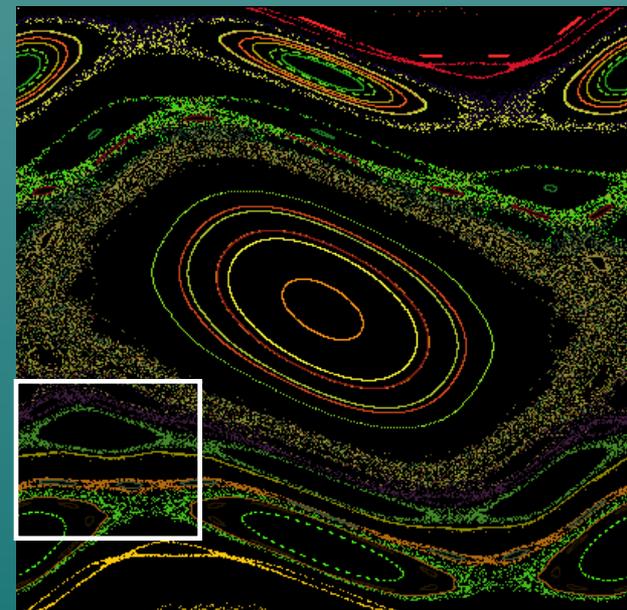
0.000000E+00

0.500000

1.000000



$k=1.0$



2- O atrator de Lorenz

Se $\Delta T < T_c$

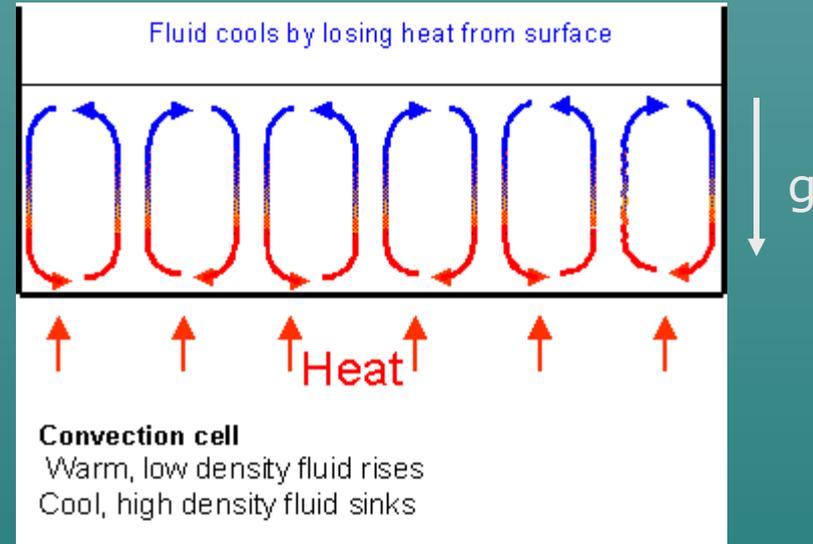
$$\left\{ \begin{array}{l} T(x, y) = T_1 + DT \frac{y}{h} \\ Y(x, y) = 0 \end{array} \right.$$

condução térmica

Se $T_c < \Delta T < T_{cc}$

convecção

$$\Delta T = T_2 - T_1$$



$$\tilde{N} \times \hat{u} = 0 \quad \textcircled{R} \quad \hat{u} = \tilde{N}' \cdot Y \hat{z}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} T(x, y) = T_1 + DT \frac{y}{h} + T_0 \cos \frac{\pi x \ddot{0}}{e h \ddot{0}} \sin \frac{\pi y \ddot{0}}{e h \ddot{0}} \\ Y(x, y) = Y_0 \sin \frac{\pi x \ddot{0}}{e h \ddot{0}} \cos \frac{\pi y \ddot{0}}{e h \ddot{0}} \end{array} \right.$$

Se $\Delta T > T_{cc}$

caos

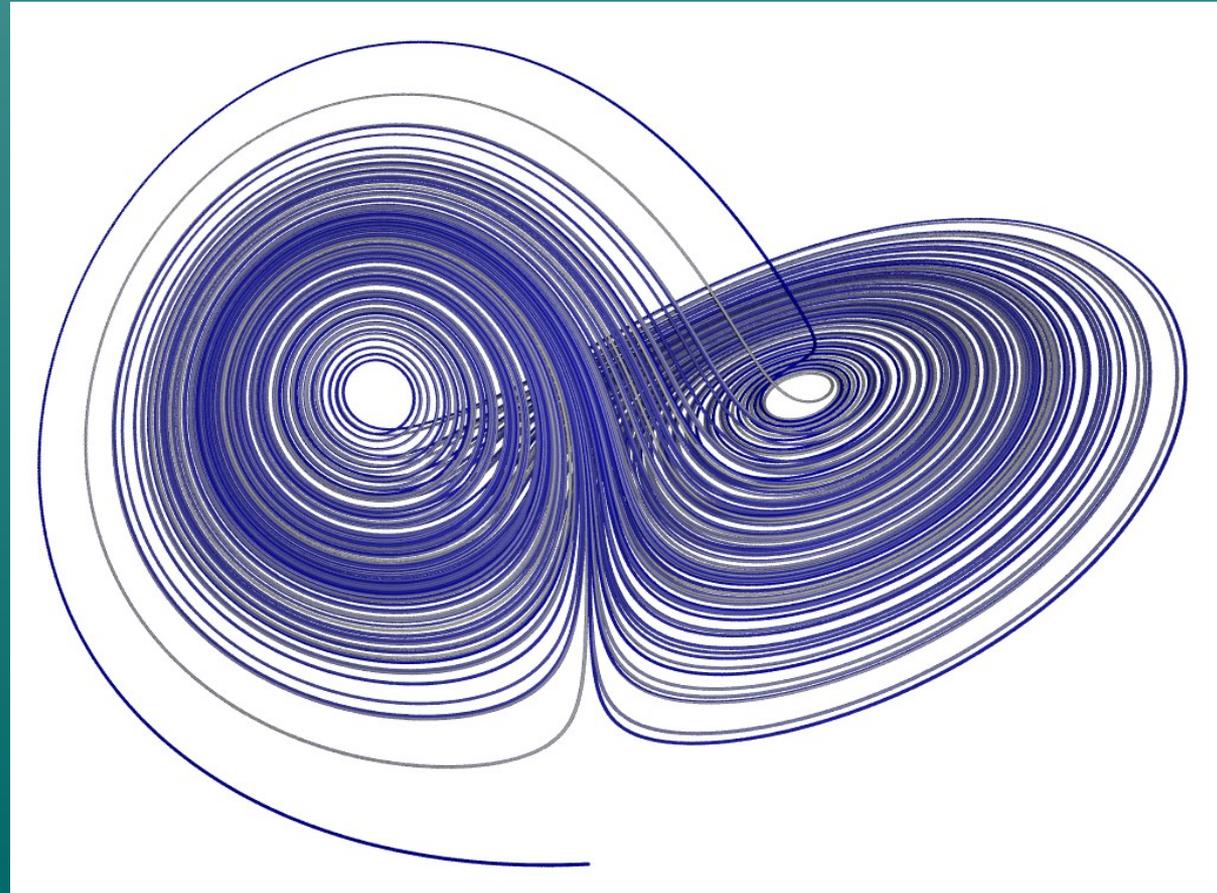
$$\left\{ \begin{array}{l} T(x,y) = T_1 + DT \frac{y}{h} + Y(t) \cos\left(\frac{\pi x}{h}\right) \sin\left(\frac{\pi y}{h}\right) Z(t) \sin\left(\frac{\pi y}{h}\right) \\ Y(x,y) = X(t) \sin\left(\frac{\pi x}{h}\right) \cos\left(\frac{\pi y}{h}\right) \end{array} \right.$$

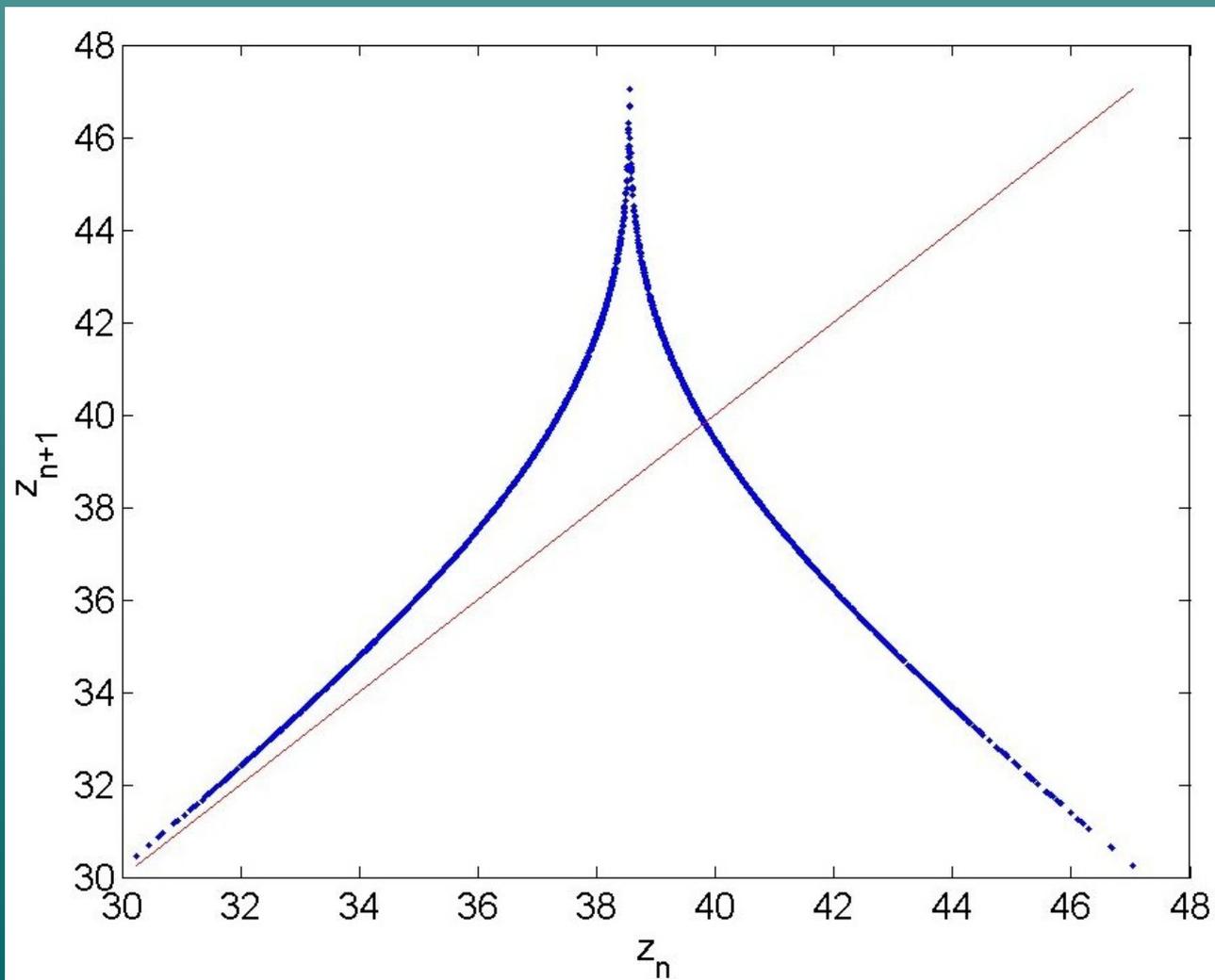
$$\dot{X} = s(Y - X)$$

$$\dot{Y} = X(r - Z) - Y$$

$$\dot{Z} = -bZ + XY$$

$s=10$ $b=8/3$ $r=28$





Rotas para o Caos

O oscilador de Duffing : $\ddot{x} = kx - x^3 - b\dot{x} + F_0 \cos(\omega_0 t)$

se $F_0 = 0$ o sistema é regular

Conforme F_0 aumenta o sistema passa a exibir movimento caótico:

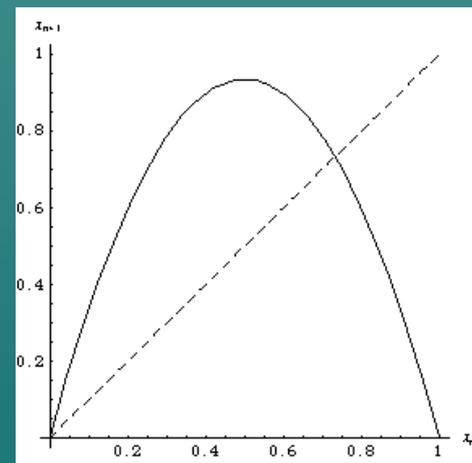
como se dá a transição?

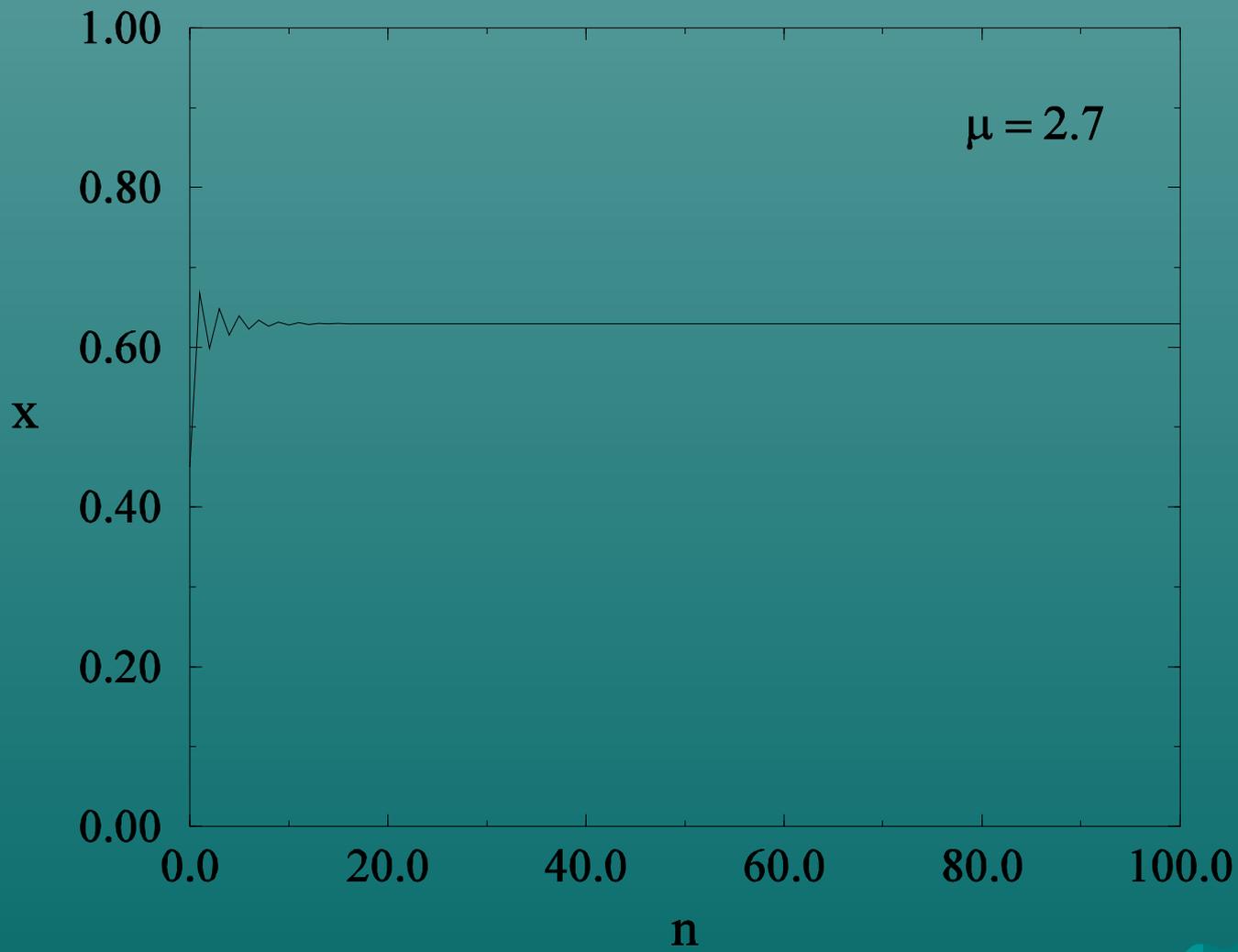
Modelo Simplificado: O mapa logístico

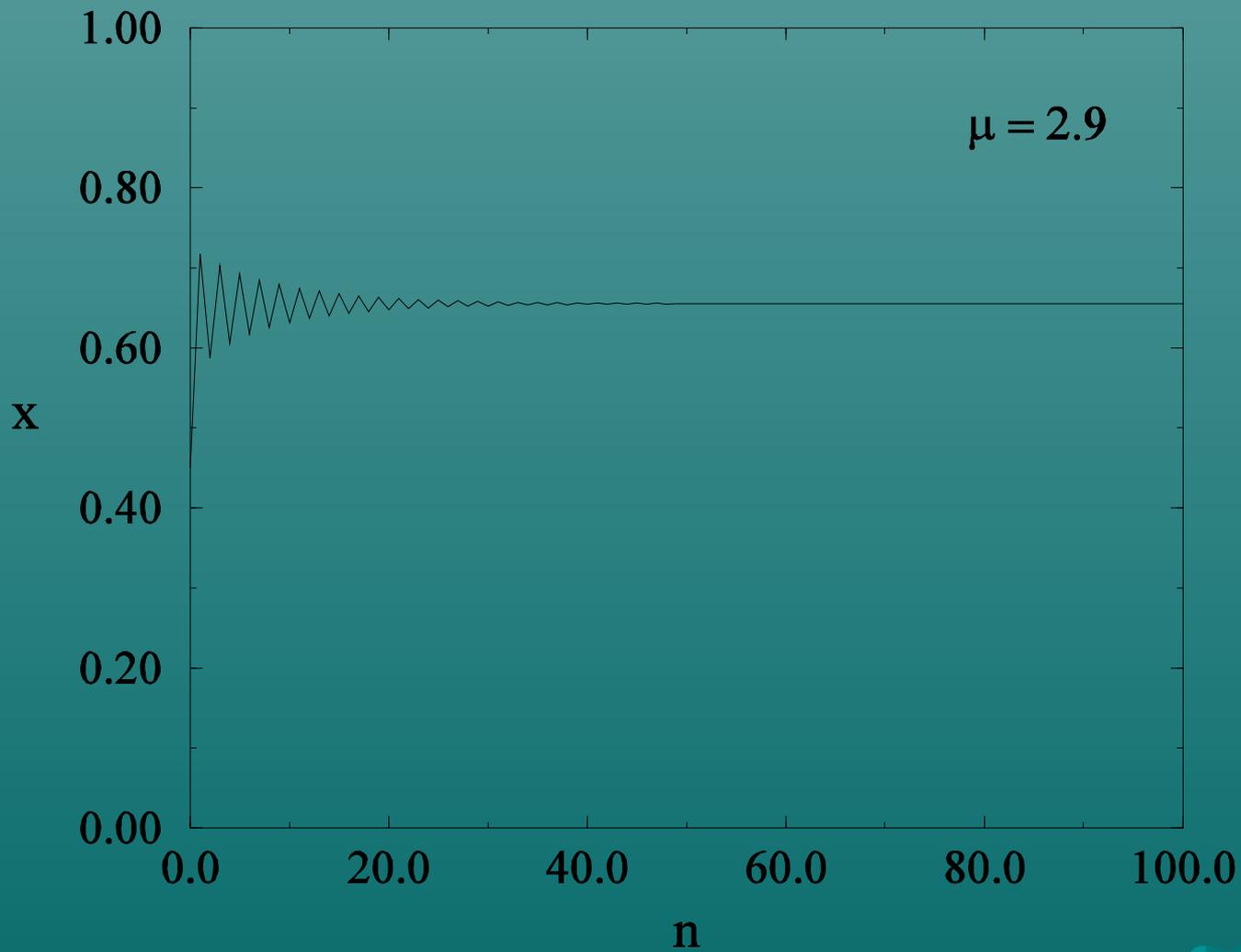
- ◆ Olhamos apenas a variável x
- ◆ Construimos o mapa estroboscópico diretamente :

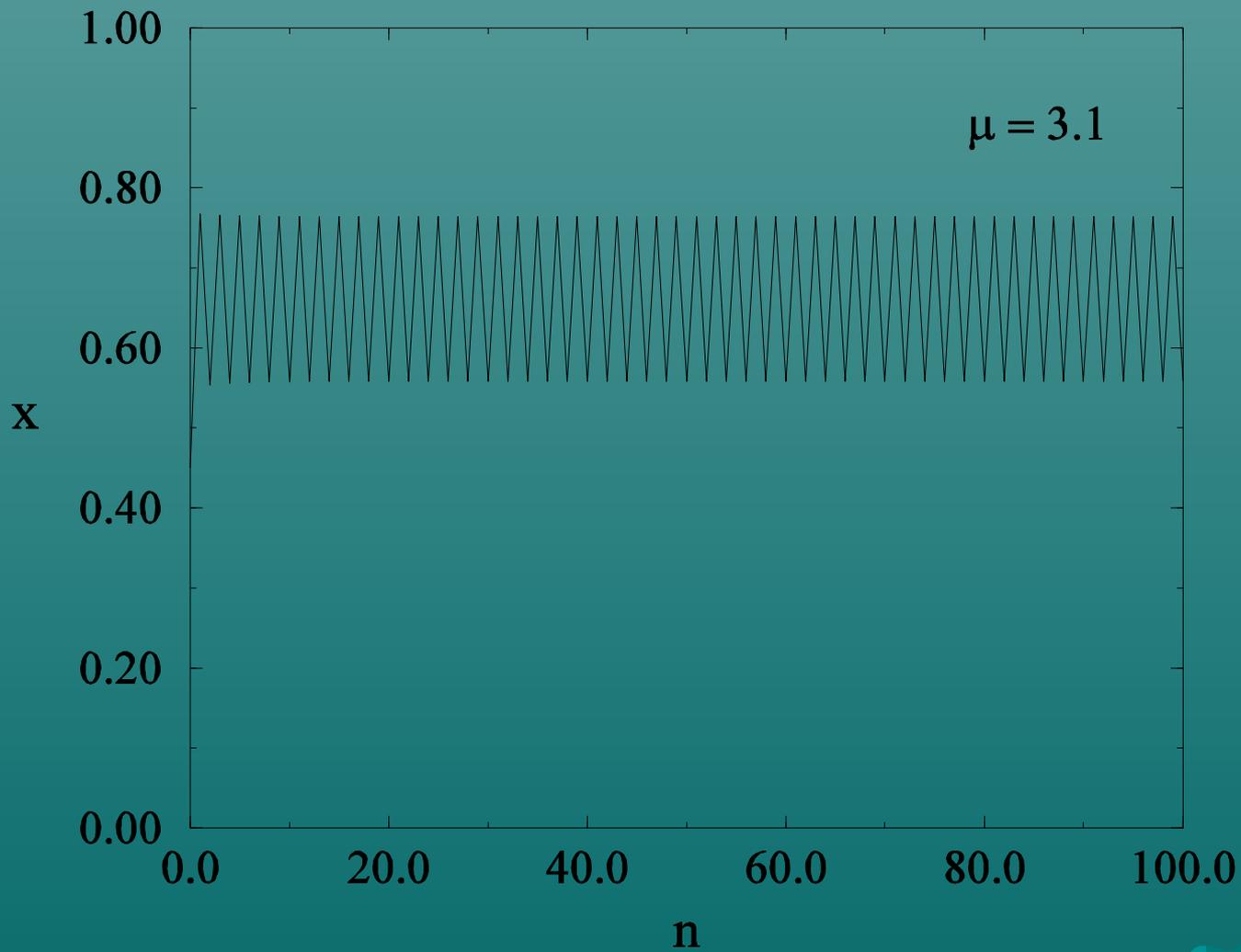
$$x_{n+1} = \mu x_n (1 - x_n)$$

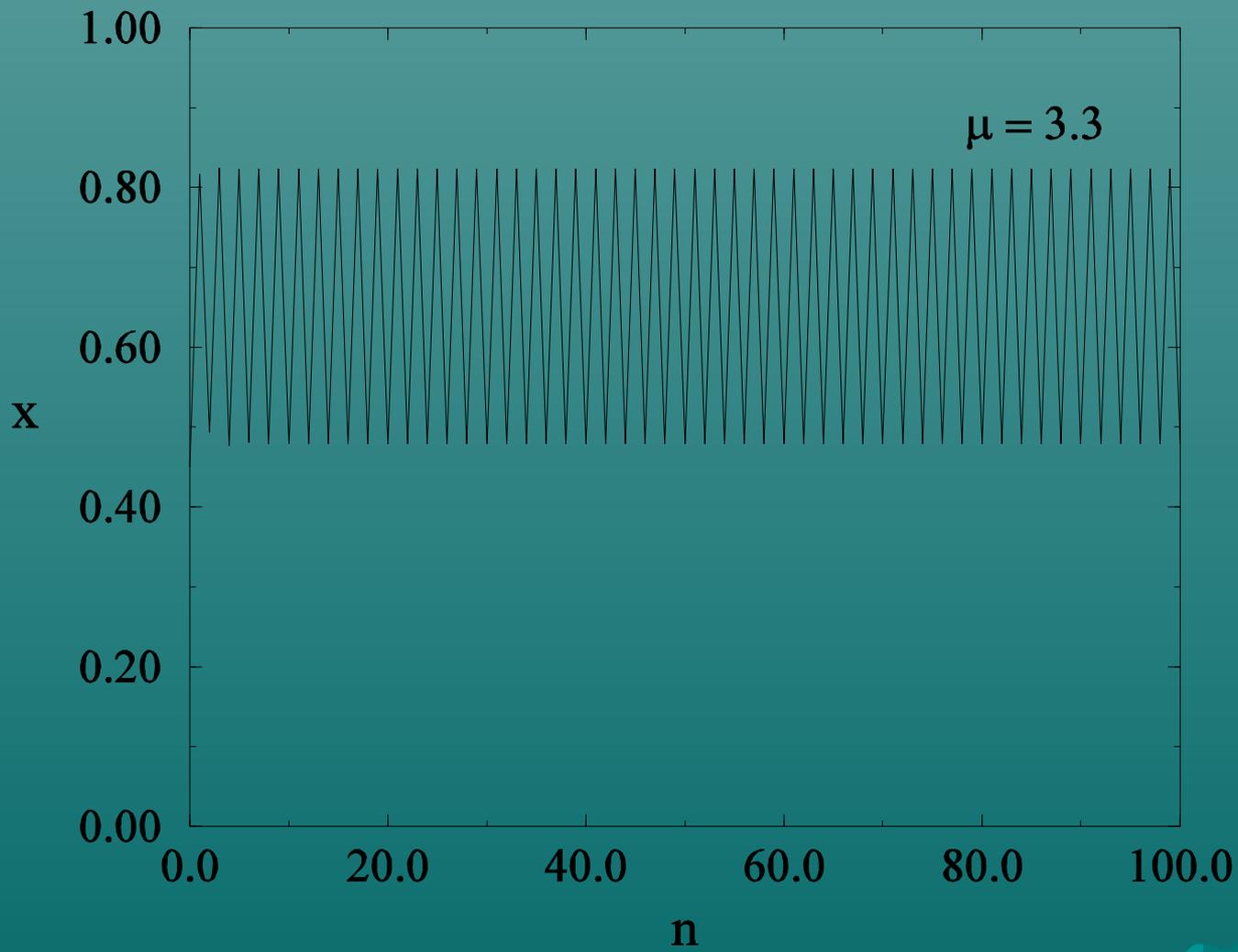
- ◆ O parâmetro μ faz o papel de F_0
- ◆ $x=0$ é ponto de equilíbrio instável
- ◆ $x=(\mu-1)/\mu$ é ponto de equilíbrio estável se $\mu < 3$

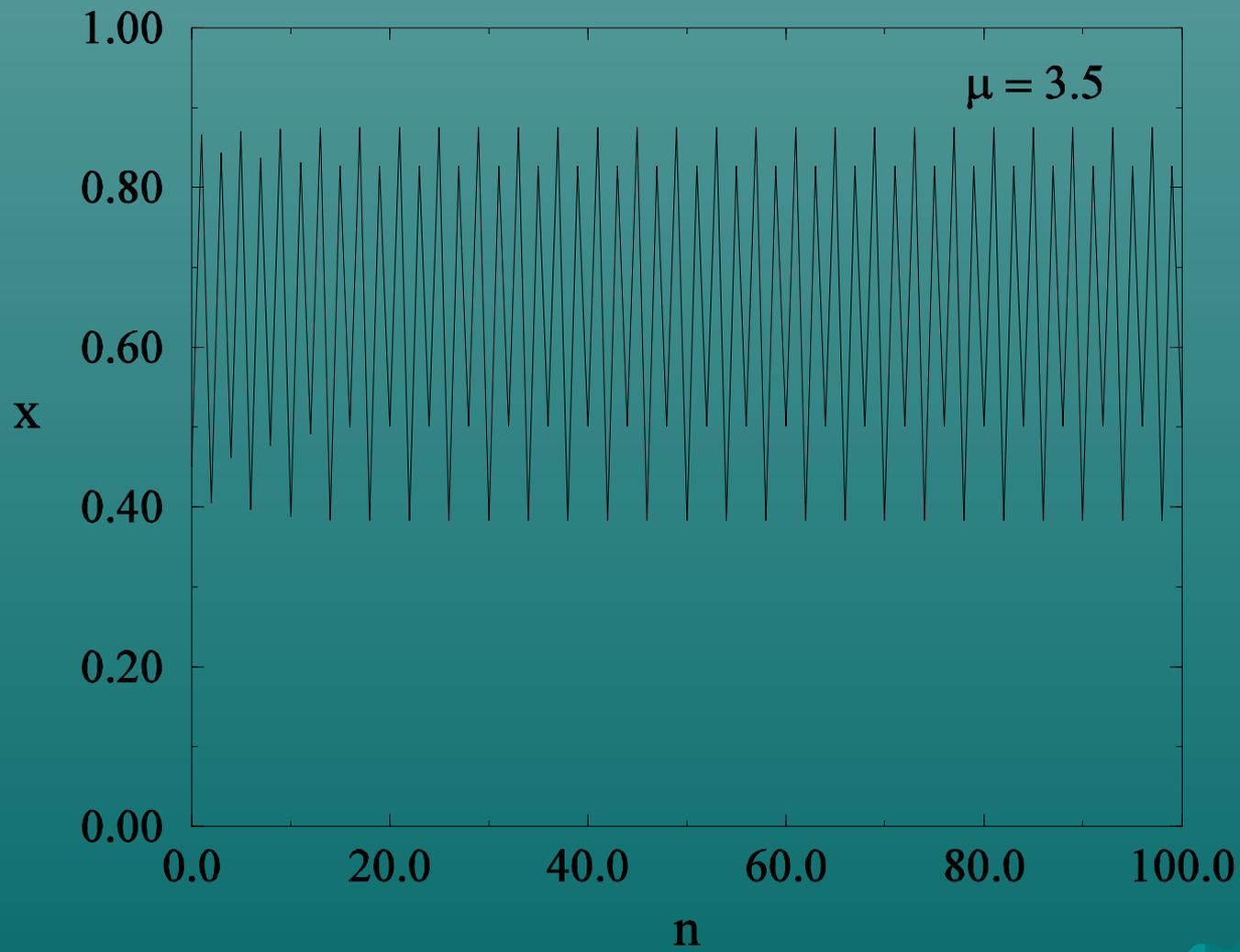


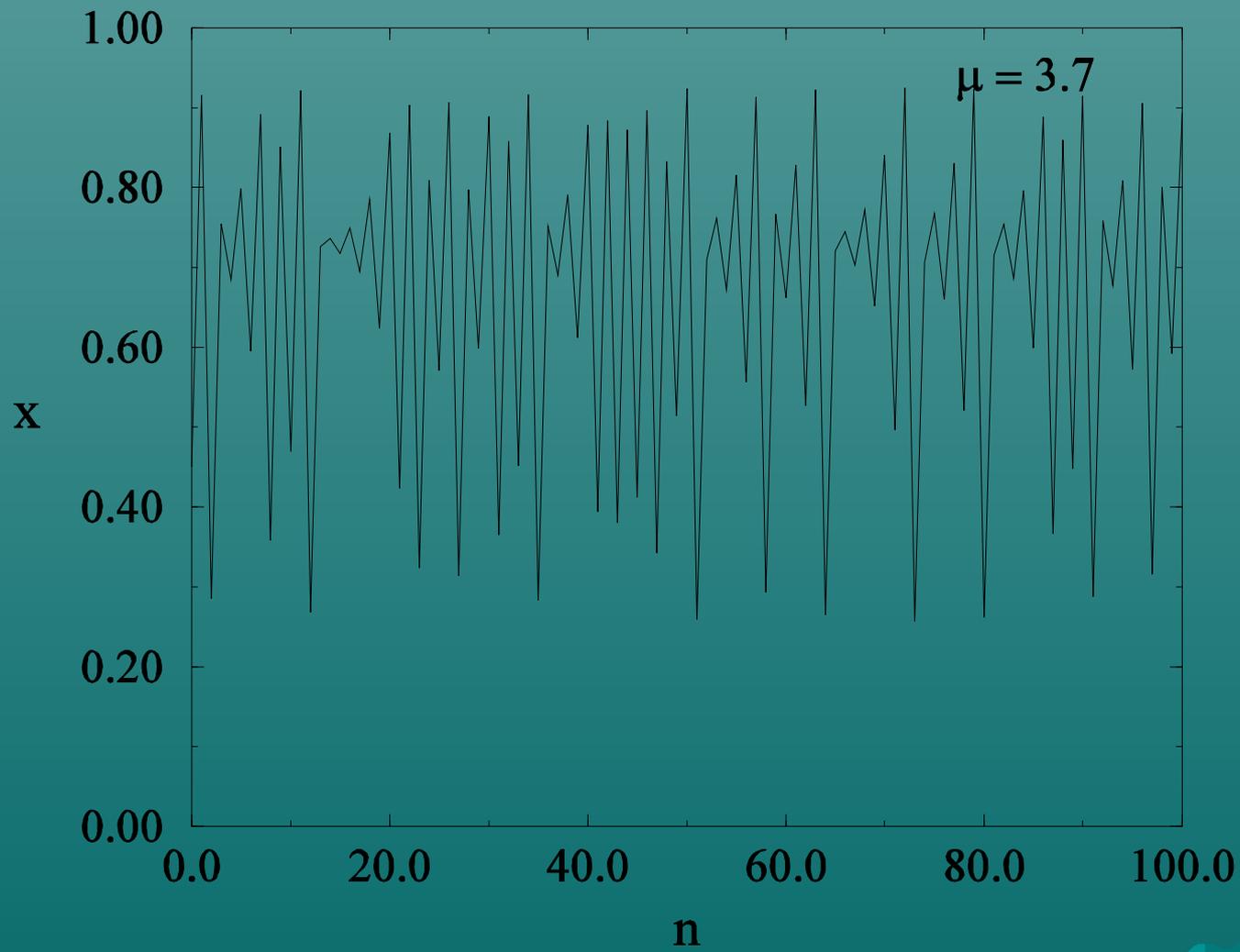


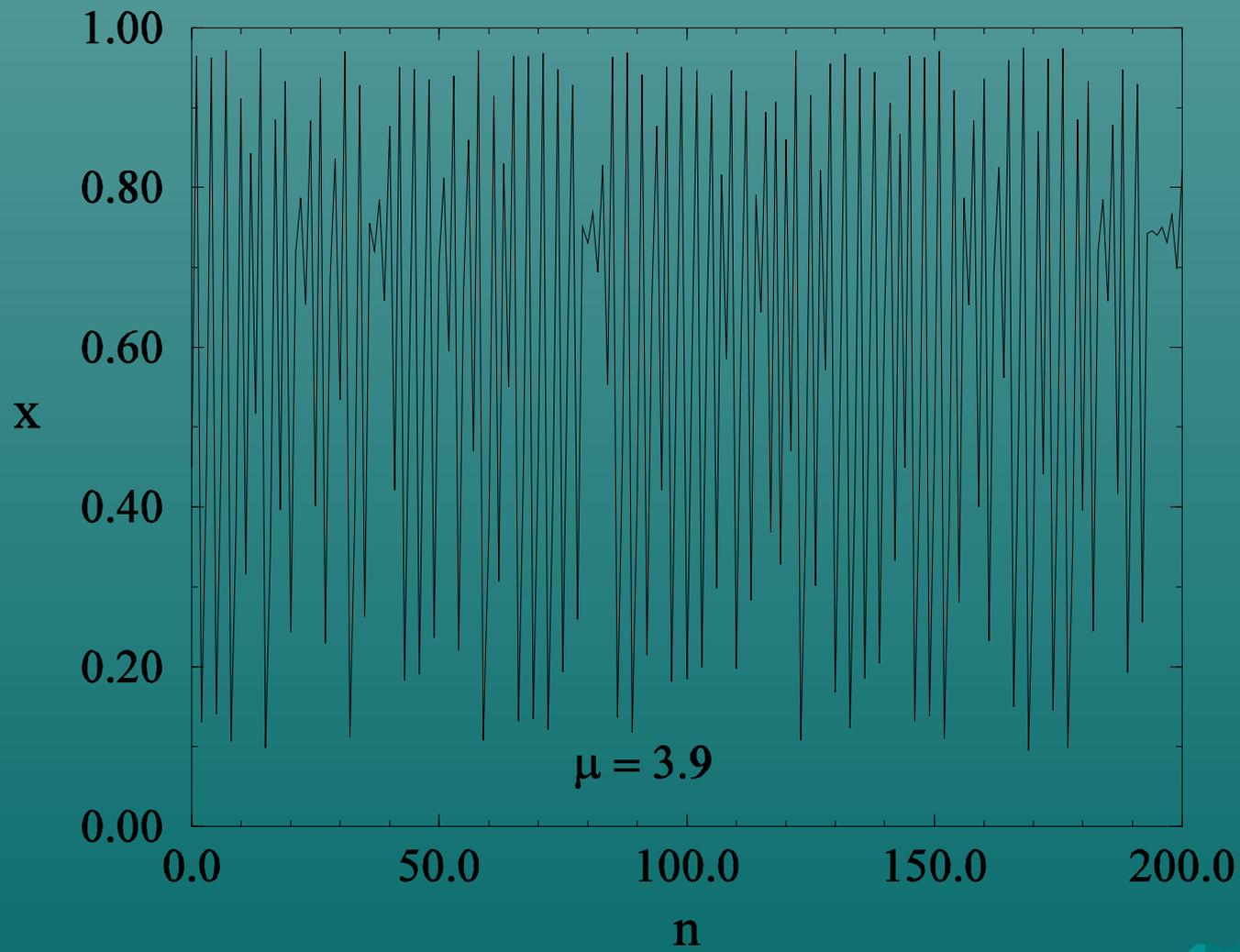




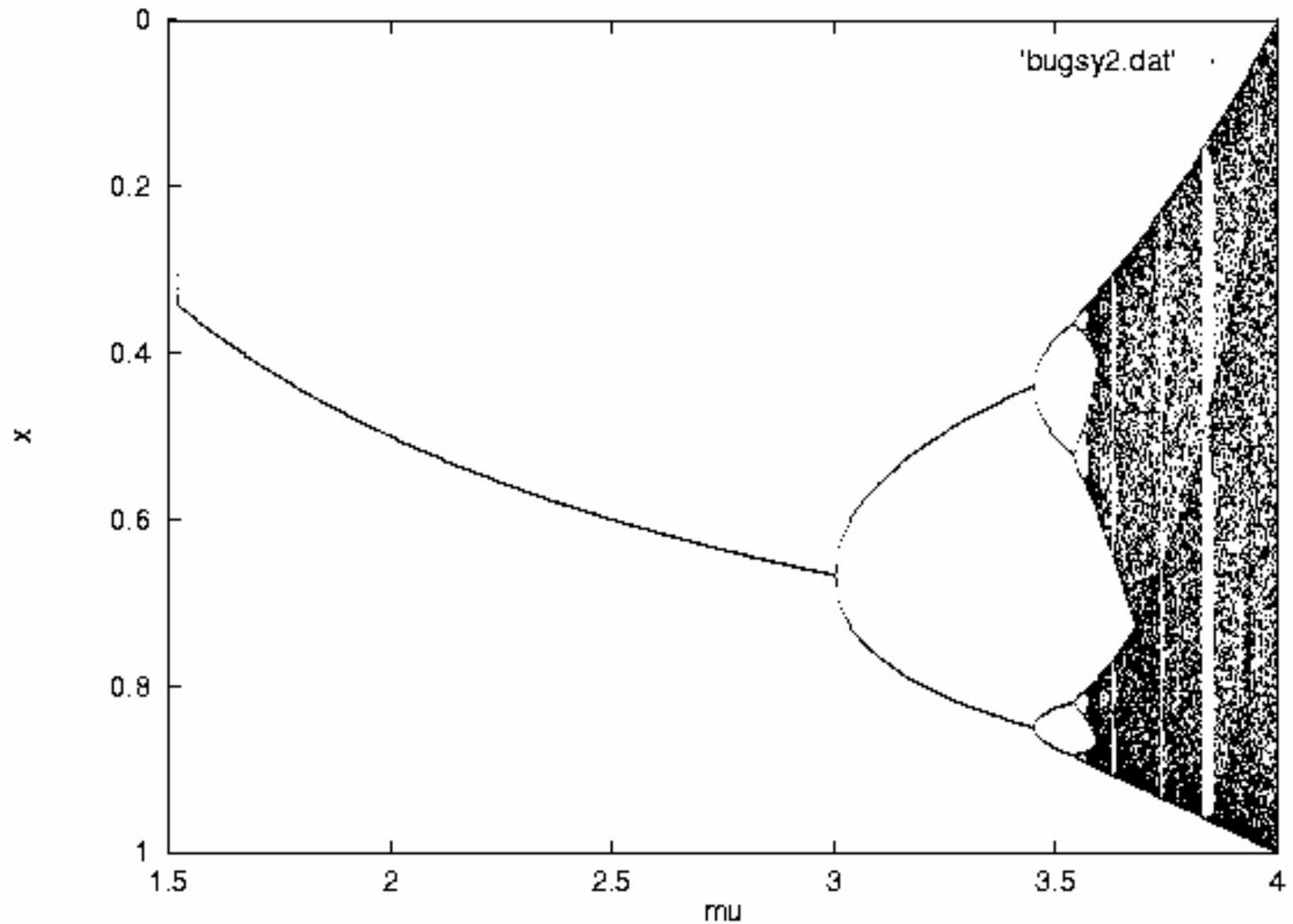


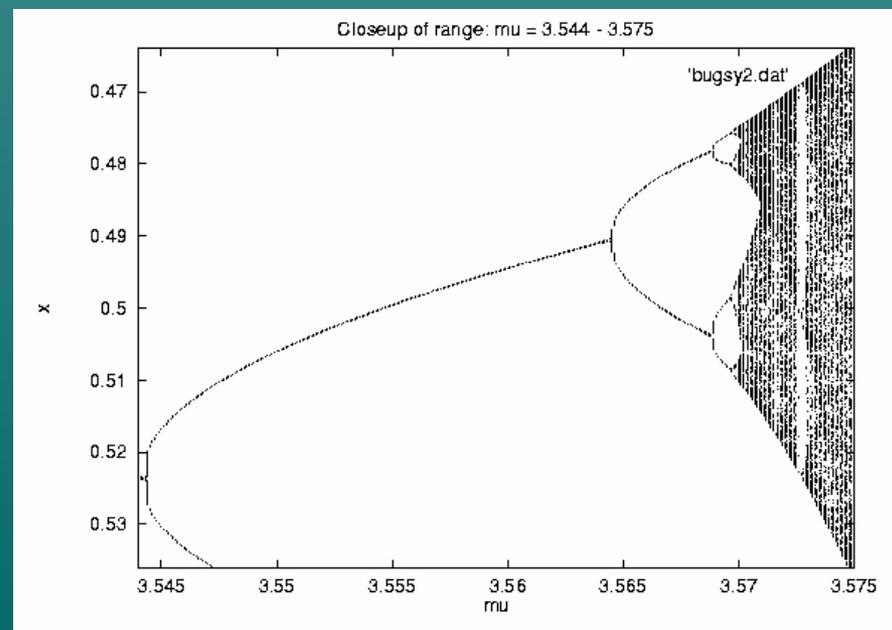
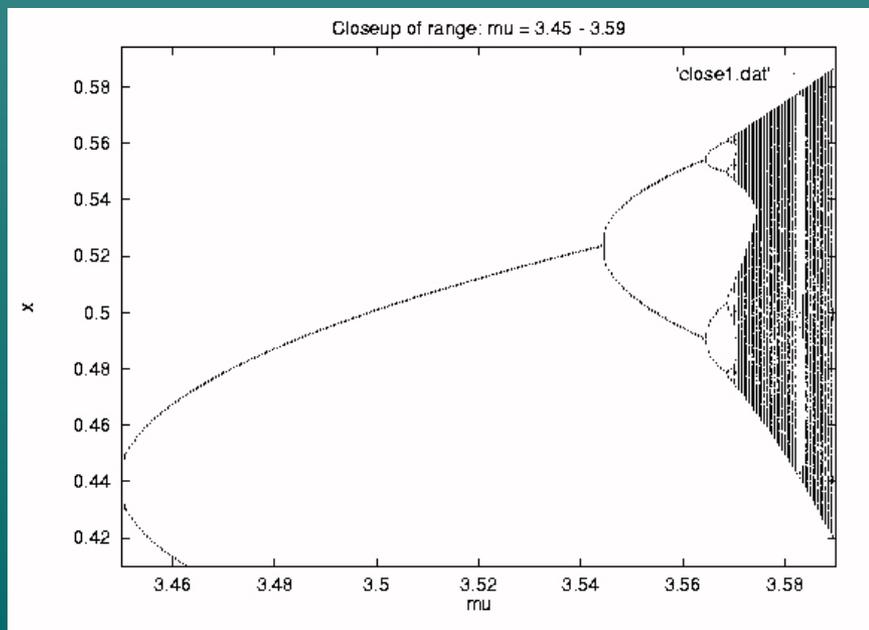
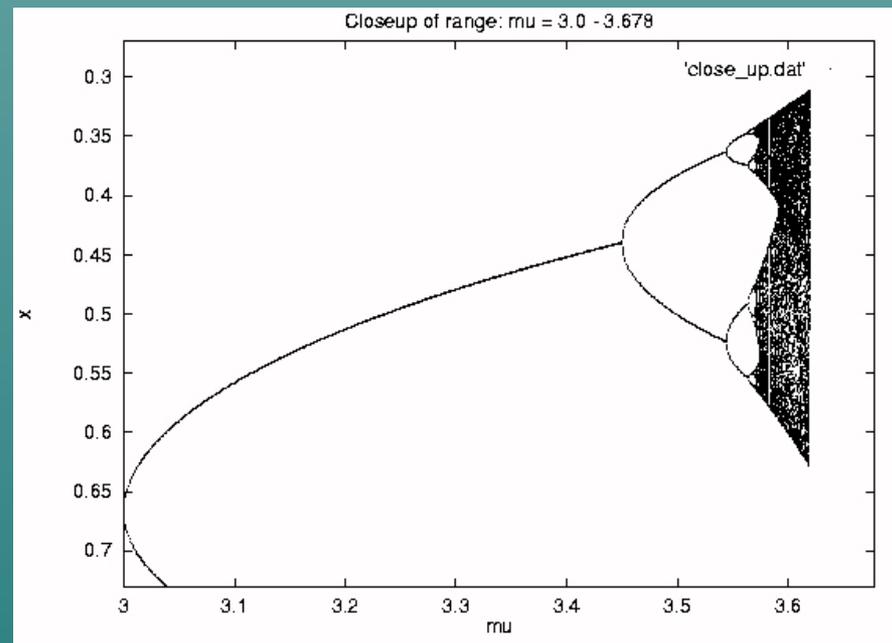
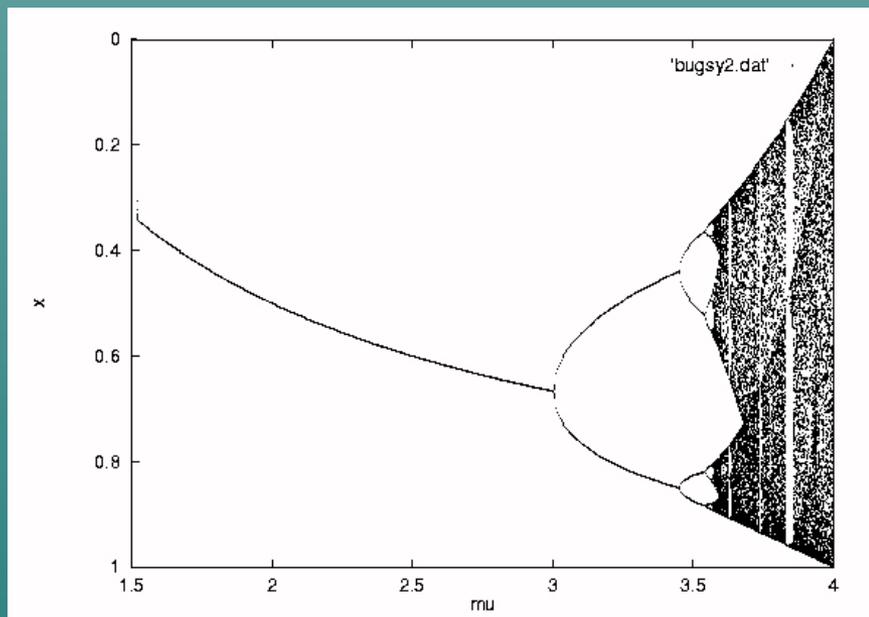






Rota para o caos por duplicação de período





Conclusões

- ◆ **Caos = sensibilidade a condições iniciais** (efeito borboleta). Apesar do determinismo das equações de movimento nosso poder de previsão é limitado.
- ◆ **Esticar e Dobrar** é o mecanismo dinâmico que produz caos (dinâmica do padeiro).

- ◆ Onde há caos há fractais.
- ◆ Condições mínimas para existência de caos: pelo menos 3 variáveis e equações não-lineares.