

VIII - Mecânica Quântica Relativística

VIII.1) Geometria do espaço-tempo

Nossa intenção agora é explorar a geometria das transformações de Lorentz e do espaço - tempo. Vamos começar estudando transformações lineares em bases não - ortogonais. Consideremos um vetor $|v\rangle = c^i |e_i\rangle$ (notação de Einstein $\sum_i c^i |e_i\rangle = c^i |e_i\rangle$ (VIII.1.1)).

Uma transformação linear R é definida de forma que

$$|e'_i\rangle = R^j_i |e_j\rangle \quad (\text{VIII.1.2})$$

é uma nova base no espaço considerado.

Então, podemos expandir $|v\rangle$ nesta nova base como

$$\begin{aligned} |v\rangle &= c'^i |e'_i\rangle = c'^i R^j_i |e_j\rangle \\ \Rightarrow c'^i R^j_i &= c_j. \quad (\text{VIII.1.3}) \end{aligned}$$

Multiplicando os dois lados de (VIII.1.3) por $(R^{-1})^k_j$ teremos

$$\begin{aligned} (R^{-1})^k_j c^j &= c'^i (R^{-1})^k_j R^j_i \\ &= c'^i \delta^k_i \\ &= c'^k, \end{aligned}$$

ou seja

$$c'^i = (R^{-1})^i_j c^j.$$

Em notação matricial,

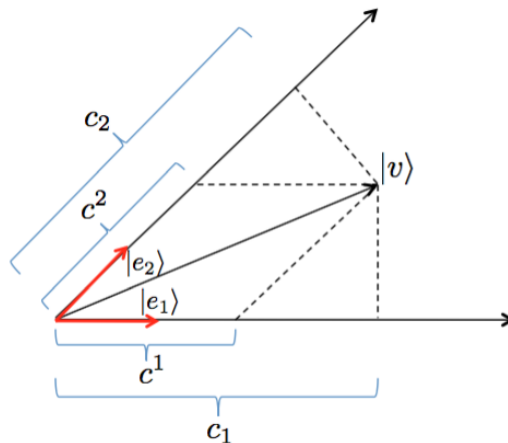
$$c' = R^{-1}c. \quad (\text{VIII.1.4})$$

Assim como $|v\rangle$ pode ser descrito pela n -upla (c^1, c^2, \dots, c^n) existe um outro conjunto de componentes para representá-lo. Consideremos o produto escalar $\langle v|e_i\rangle$ representando a nova componente de $|v\rangle$,

$$\langle v|e_i\rangle = (c^j)^* \langle e_j|e_i\rangle \equiv c_i. \quad (\text{VIII.1.5})$$

Portanto dado o conjunto $\{c^i\}$ podemos encontrar $\{c_i\}$.

Exemplo:



De figura acima vemos que se $|e_1\rangle \perp |e_2\rangle \Rightarrow c^i = c_i$.

Como se transformam os c'_i 's?

Pela definição das novas componentes devemos ter $c'_i = (c'^j)^* \langle e'_j | e'_i \rangle$ e, portanto,

$$\begin{aligned} |e'_i\rangle &= R^j{}_i |e_j\rangle \Rightarrow \langle e'_i| = \langle e_j | R^{*j}{}_i \\ \Rightarrow \langle e'_j | e'_i \rangle &= \langle e_k | e_l \rangle R^{*k}{}_j R^l{}_i \end{aligned}$$

como $c'^j = (R^{-1})^j{}_l c^l$ temos $(c'^j)^* = (R^{-1*})^j{}_l c^{*l}$

$$\begin{aligned} \Rightarrow c'_i &= (R^{-1*})^j{}_l c^{*l} \langle e_k | e_p \rangle R^{*k}{}_j R^p{}_i \\ &= \delta^k{}_l R^p{}_i c^{*l} \langle e_k | e_p \rangle \\ &= R^p{}_i c^{*k} \langle e_k | e_p \rangle \\ &= R^p{}_i c_p \\ \Rightarrow c'_i &= R^j{}_i c_j \end{aligned}$$

ou, matricialmente,

$$\tilde{c}' = \tilde{c}R \quad (\text{VIII.1.6})$$

$\{c^i\}$ são as componentes contravariantes de $|v\rangle$ e $\{c_i\}$ são as componentes covariantes de $|v\rangle$.

Consideremos $|a\rangle = a^i |e_i\rangle$ e $|b\rangle = b^i |e_i\rangle$. O produto $a^i b_j$ se transforma como $a'^i b'_j = (R^{-1})^i{}_k R^l{}_j a^k b_l$. Às combinações de variáveis que se transformam como produtos (covariantes, contravariantes ou ambas) de vetores, damos o nome de tensores. Por exemplo,

$$(A')^{ijk}{}_{lmn} = (R^{-1})^i{}_{i'} (R^{-1})^j{}_{j'} (R^{-1})^k{}_{k'} R^{l'}{}_l R^{m'}{}_m R^{n'}{}_n A^{i'j'k'}{}_{l'm'n'}. \quad (\text{VIII.1.7})$$

Vamos particularizar a nossa discussão para os espaços vetoriais sobre o campo dos reais. Neste caso,

$$|e'_i\rangle = R^j{}_i |e_j\rangle \Rightarrow \langle e'_i| = \langle e_j | R^j{}_i \quad (\text{VIII.1.8})$$

e

$$\langle e'_k | e'_i \rangle = \langle e_l | e_j \rangle R^l{}_k R^j{}_i \quad (\text{VIII.1.9})$$

$\Rightarrow \langle e_i | e_j \rangle$ se transforma como um tensor covariante

$$\langle e_i | e_j \rangle \equiv g_{ij} \quad (\text{VIII.1.10})$$

que é o *tensor métrico do espaço*.

Pela definição (VIII.1.5) para o campo dos reais

$$c_i = g_{ij} c^j \quad (g_{ij} = g_{ji}). \quad (\text{VIII.1.11})$$

Vamos, então, definir g^{ij} de forma que

$$c^i \equiv g^{ij} c_j. \quad (\text{VIII.1.12})$$

Mas, de (VIII.1.11) temos que

$$\begin{aligned} c^i &= g^{ij} g_{jk} c^k \\ \Rightarrow g^{ij} g_{jk} &= \delta^i{}_k \quad (\text{VIII.1.13}) \end{aligned}$$

Para justificar a (VIII.1.12) devemos mostrar que g^{ij} se transforma como um tensor contravariante de posto-2.

Desta forma

$$\begin{aligned}
c'^i &= g'^{ij} c'_j \\
\Rightarrow (R^{-1})^i{}_k c^k &= g'^{ij} R^l{}_j c_l \\
\Rightarrow \underbrace{R^p{}_i (R^{-1})^i{}_k c^k}_{\delta^p{}_k} &= g'^{ij} R^p{}_i R^l{}_j c_l \\
\Rightarrow c^p &= g'^{ij} R^p{}_i R^l{}_j c_l \\
&= g^{pl} c_l \\
\Rightarrow g'^{ij} R^p{}_i R^l{}_j &= g^{pl} \\
\Rightarrow g'^{ij} &= (R^{-1})^i{}_k (R^{-1})^j{}_l g^{kl}.
\end{aligned}$$

Assim como os vetores podem ser representados por dois tipos de componentes, operadores também admitem várias representações.

$$\begin{aligned}
A|e_i\rangle &= A^k{}_i |e_k\rangle \\
\Rightarrow \langle e_j|A|e_i\rangle &= A^k{}_i \langle e_j|e_k\rangle \\
&= g_{jk} A^k{}_i \\
&\equiv A_{ji}
\end{aligned}$$

por se transformar como um tensor covariante de posto-2. Analogamente,

$$g^{ik} g^{jl} A_{kl} = g^{ik} g^{jl} g_{kr} A^r{}_l = g^{jl} A^i{}_l = A^{ij},$$

que se transforma como um tensor contravariante de posto-2.

Assim,

$$g^{ij} g_{kl} \dots T^p{}_j{}^{l\dots} = T^{pi}{}_{k\dots} \quad (\text{VIII.1.14})$$

ou seja, a multiplicação por g^{ij} levanta o índice j ($j \rightarrow i$) enquanto que g_{ij} abaixa o índice j ($j \rightarrow i$) de um tensor. Em particular,

$$\begin{aligned}
g^{ij} g_{jk} &= g^i{}_k \\
&= \delta^i{}_k \quad (\text{VIII.1.15})
\end{aligned}$$

Funções Tensoriais

Seja $W^i{}_{j\dots}(x^1, x^2, \dots, x^N)$ uma função tensorial. Como $x'^i = (R^{-1})^i{}_j x^j$ temos $x^k = R^k{}_j x'^j$. Então a função no novo sistema (K') é dada por

$$W'^i{}_{j\dots}(x'^k) = (R^{-1})^i{}_s (R)^t{}_j W^s{}_{t\dots}(R^k{}_l x'^l) \quad (\text{VIII.1.16})$$

Uma função escalar escalar se transforma como

$$W'(x'^i) = W(R^i{}_j x'^j) \quad (\text{VIII.1.17})$$

Quando $W = W'$ a função é dita *invariante*.

Exemplo: $W = x^i x_i = g_{ij} x^j x^i$

$$\begin{aligned} W' &= \underbrace{R^i_k (R^{-1})^l_i}_{\delta^k_i} x'_l x'^k. \\ &= x'^k x'_k \end{aligned}$$

Por outro lado, $W = a_i x^i$ é escalar mas não é invariante pois

$$\begin{aligned} W' &= a_i R^i_j x'^j \\ &= a'_j x'^j \end{aligned}$$

e $a'_j \neq a_j$.

Se derivarmos a função escalar $W'(x'^i) = W(R^i_j x'^j)$ com relação a x'^i temos:

$$\begin{aligned} \frac{\partial W'}{\partial x'^i} &= \frac{\partial W}{\partial x^k} \frac{\partial x^k}{\partial x'^i} \\ &= R^k_i \frac{\partial W}{\partial x^k} \end{aligned}$$

$\Rightarrow \frac{\partial W}{\partial x^i}$ se transforma como a componente covariante de um vetor $v_i = \frac{\partial W}{\partial x^i} \equiv \partial_i W$. (VIII.1.18)

Transformações de Lorentz

A transformação de Lorentz é um caso particular do que estamos discutindo onde, usando a notação $\mu = 0, \{i\}$ e $\{i\} = 1, 2, 3$ para os índices, definimos

$$g^{\mu\nu} = g_{\mu\nu} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

e

$$\begin{aligned} x^\mu = (ct, \mathbf{x}) &= (x^0, x^1, x^2, x^3) \\ x_\mu &= g_{\mu\nu} x^\nu \\ &= (ct, -\mathbf{x}) \quad (\text{VIII.1.19}) \end{aligned}$$

A teoria da relatividade restrita nos diz que o produto $x^\mu x_\mu = c^2 t^2 - |\mathbf{x}|^2$ é invariante. Em notação matricial:

$$\tilde{x} g x = \tilde{x}' g x'. \quad (\text{VIII.1.20})$$

Vamos representar a transformação de Lorentz (T.L.) por

$$x' = \Lambda x. \quad (\text{VIII.1.21})$$

Então de (VIII.1.20)

$$\begin{aligned} \tilde{x} \tilde{\Lambda} g \Lambda x &= \tilde{x} g x \\ \Rightarrow \tilde{\Lambda} g \Lambda &= g \quad (\text{VIII.1.22}) \end{aligned}$$

Consequentemente,

$$\begin{aligned} \det(\tilde{\Lambda} g \Lambda) &= (\det \Lambda)^2 \det g \\ &= \det g \\ \Rightarrow (\det \Lambda)^2 &= 1 \end{aligned}$$

ou

$$\det \Lambda = \begin{cases} +1 & \Rightarrow \text{T.L. pr\u00f3prias} \\ -1 & \Rightarrow \text{T.L. impr\u00f3prias} \end{cases} \quad (\text{VIII.1.23})$$

Vamos estudar as T.L. pr\u00f3prias. Consideremos o ansatz

$$\Lambda = e^L,$$

onde L \u00e9 uma matriz 4×4 ,

$$\begin{aligned} \Rightarrow \det \Lambda &= \det e^L = e^{\text{tr}L} = 1 \\ \Rightarrow \text{tr}L &= 0 \end{aligned}$$

Como $g^2 = 1$ temos de (VIII.1.22) que $g\tilde{\Lambda}g = \Lambda^{-1}$. Mas, $\tilde{\Lambda} = e^{\tilde{L}} \Rightarrow g\tilde{\Lambda}g = e^{g\tilde{L}g}$ e como $\Lambda^{-1} = e^{-L}$ temos $g\tilde{\Lambda}g = e^{g\tilde{L}g} = e^{-L}$, ou ainda, $g\tilde{L}g = -L \Rightarrow \tilde{g}\tilde{L} = -gL$. Ou seja, gL \u00e9 antissim\u00e9trica. Portanto,

$$\Rightarrow L = \begin{bmatrix} 0 & L_{01} & L_{02} & L_{03} \\ L_{01} & 0 & L_{12} & L_{13} \\ L_{02} & -L_{12} & 0 & L_{23} \\ L_{03} & -L_{13} & -L_{23} & 0 \end{bmatrix} = -\boldsymbol{\omega} \cdot \mathbf{S} - \zeta \cdot \mathbf{K}$$

$$\begin{aligned} S_1 &= \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}; \quad S_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix}; \quad S_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \\ K_1 &= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}; \quad K_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}; \quad K_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned} \quad (\text{VIII.1.24})$$

Para determinar $\boldsymbol{\omega}$ e ζ devemos estudar 2 casos particulares.

i) $\boldsymbol{\omega} = 0$ e $\zeta = \zeta \hat{\mathbf{e}}_1 \Rightarrow L = -\zeta K_1$.

$$\begin{aligned} \Lambda &= e^L \\ &= (I - K_1^2) - K_1 \sinh \zeta + K_1^2 \cosh \zeta \\ &= \begin{pmatrix} \cosh \zeta & -\sinh \zeta & 0 & 0 \\ -\sinh \zeta & \cosh \zeta & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned} \quad (\text{VIII.1.25})$$

ii) $\boldsymbol{\omega} = \theta \hat{\mathbf{e}}_3$ e $\zeta = 0 \Rightarrow L = -\theta S_3$

$$\Lambda = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & -\sin \theta & 0 \\ 0 & \sin \theta & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (\text{VIII.1.26})$$

No caso geral temos

$$\zeta = \hat{\boldsymbol{\beta}} \tanh^{-1} \beta \quad \text{onde} \quad \beta = \frac{v}{c} \quad \text{e} \quad \boldsymbol{\omega} = \theta \hat{\mathbf{n}} \quad (\text{VIII.1.27})$$

e portanto a forma geral de Λ \u00e9

$$\Lambda = \exp \{-\boldsymbol{\omega} \cdot \mathbf{S} - \zeta \cdot \mathbf{K}\}. \quad (\text{VIII.1.28})$$

O campo eletromagnético em notação covariante

Dadas as densidades de carga ρ e de corrente \mathbf{J} sabemos que, pela conservação de carga,

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \mathbf{J} = 0. \quad (\text{VIII.1.29})$$

Vamos definir $J^\alpha \equiv (c\rho, \mathbf{J})$. Assim a (VIII.1.29) fica

$$\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} c\rho + \frac{\partial}{\partial x^i} J^i = \partial_\alpha J^\alpha = 0. \quad (\text{VIII.1.30})$$

O gauge de Lorentz $\frac{1}{c} \frac{\partial \phi}{\partial t} + \nabla \cdot \mathbf{A} = 0$ pode ser escrito em notação covariante como

$$\partial_\mu A^\mu = 0, \quad (\text{VIII.1.31})$$

se definirmos o quadrivetor $A^\mu = (\phi, \mathbf{A})$. Neste gauge as equações dos potenciais são resumidas em

$$\square A^\alpha = \frac{4\pi}{c} J^\alpha \quad (\text{VIII.1.32})$$

onde $\square \equiv \partial_\mu \partial^\mu = \partial_0^2 - \nabla^2$.

Para os campos temos

$$\mathbf{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} - \nabla \phi \quad \text{e} \quad \mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A} \quad (\text{VIII.1.33})$$

Definindo

$$F^{\alpha\beta} = \partial^\alpha A^\beta - \partial^\beta A^\alpha = \begin{bmatrix} 0 & -E_x & -E_y & -E_z \\ E_x & 0 & -B_z & B_y \\ E_y & B_z & 0 & -B_x \\ E_x & -B_y & B_x & 0 \end{bmatrix} = -F^{\beta\alpha} \quad (\text{VIII.1.34})$$

e o seu dual

$$\tilde{F}^{\alpha\beta} = \frac{1}{2} \epsilon^{\alpha\beta\gamma\delta} F_{\gamma\delta} = \begin{bmatrix} 0 & -B_x & -B_y & -B_z \\ B_x & 0 & E_z & -E_y \\ B_y & -E_z & 0 & E_x \\ B_z & E_y & -E_x & 0 \end{bmatrix} \quad (\text{VIII.1.35})$$

as equações de Maxwell ficam

$$\partial_\alpha F^{\alpha\beta} = \frac{4\pi}{c} J^\beta \quad (\text{VIII.1.36})$$

para o par

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = 4\pi\rho \quad \text{e} \quad \nabla \times \mathbf{B} = \frac{4\pi}{c} \mathbf{J} + \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t}$$

e

$$\partial_\alpha \tilde{F}^{\alpha\beta} = 0 \quad (\text{VIII.1.37})$$

para o par

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0 \quad \text{e} \quad \nabla \times \mathbf{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}.$$

Desta forma vemos que o campo eletromagnético (EM) na sua rotação covariante exhibe a invariância por transformações de Lorentz (TL) explicitamente, ou seja, as equações que regem a dinâmica do campo EM são invariantes em sua forma com respeito a diferentes observadores cujos referenciais estejam relacionados por TL's. O tensor $F^{\alpha\beta}$ assim como a quadricorrente J^α relacionam-se, entre os diferentes referenciais, segundo a TL considerada, ou seja

$$F'^{\alpha\beta}(x') = \Lambda^\alpha_\gamma \Lambda^\beta_\lambda F^{\gamma\lambda}(\Lambda^{-1}x')$$

e

$$J'^\alpha(x') = \Lambda^\alpha_\gamma J^\gamma(\Lambda^{-1}x'). \quad (\text{VIII.1.36})$$

VIII.2) Equações de onda relativísticas

a) Equação de Klein-Gordon (KG)

Como sabemos a equação de Schrödinger é obtida através da hamiltoniana clássica $H = p^2/2m + V(\mathbf{r})$ onde $\mathbf{p} \rightarrow -i\hbar\nabla$ e $H \rightarrow i\hbar\partial/\partial t$. Desta forma, lembrando que a energia relativística de uma partícula livre é dada por

$$p^\mu p_\mu = m^2 c^2$$

onde

$$\begin{aligned} p^\mu &= \left(\frac{E}{c}, \mathbf{p} \right) \\ \Rightarrow \frac{E^2}{c^2} - p^2 &= m^2 c^2 \\ \text{ou } E^2 &= m^2 c^4 + p^2 c^2, \quad (\text{VIII.2.1}) \end{aligned}$$

podemos tentar a mesma substituição que anteriormente e temos

$$\begin{aligned} -\hbar^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} &= -\hbar^2 c^2 \nabla^2 \psi + m^2 c^4 \psi \\ \Rightarrow \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} - \nabla^2 \psi + \left(\frac{mc}{\hbar} \right)^2 \psi &= 0 \end{aligned}$$

ou ainda

$$\square \psi + \left(\frac{mc}{\hbar} \right)^2 \psi = 0 \quad (\text{VIII.2.2})$$

que é a *equação de Klein-Gordon* (KG). Note que $\hbar/mc \equiv \lambda_c$ é o comprimento de onda Compton da partícula. Esta equação, entretanto, apresenta alguns inconvenientes.

- i) É uma equação de 2^a ordem no tempo \Rightarrow conhecimento de $\psi(\mathbf{r}, 0)$ não é suficiente para determinarmos $\psi(\mathbf{r}, t)$.
- ii) Soluções do tipo $\psi(\mathbf{r}, t) = e^{ip^\mu x_\mu/\hbar} = e^{i/\hbar(Et - \mathbf{p}\cdot\mathbf{r})}$ admitem energias $E = \pm \sqrt{m^2 c^4 + p^2 c^2}$, ou seja, \exists solução de $E < 0$!
- iii) A densidade de probabilidade não é positiva definida pois

$$\begin{aligned} \psi^* (\square + \lambda_c^{-2}) \psi - \psi (\square + \lambda_c^{-2}) \psi^* &= 0 \\ \Rightarrow \partial^\mu (\psi^* \partial_\mu \psi - \psi \partial_\mu \psi^*) &= 0 \end{aligned}$$

ou

$$\frac{\partial}{\partial t} \left[\frac{i\hbar}{2mc^2} \left(\psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} - \psi \frac{\partial \psi^*}{\partial t} \right) \right] + \nabla \cdot \left[\frac{\hbar}{2mi} (\psi^* \nabla \psi - \psi \nabla \psi^*) \right] = 0$$

ou

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \mathbf{J} = 0 \quad (\text{VIII.2.3})$$

onde

$$\rho = \frac{i\hbar}{2mc^2} \left[\psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} - \psi \frac{\partial \psi^*}{\partial t} \right] = \rho^*$$

não é uma grandeza positiva definida.

Assim, face a tantos inconvenientes, deve-se buscar uma outra equação que substitua a (VIII.2.2) e não sofra das mesmas deficiências.

b) Equação de Dirac (ED)

A fim de encontrar uma alternativa que não apresentasse os defeitos da equação de KG, Dirac propôs uma equação linear em ∂_t da forma

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = -i\hbar c \boldsymbol{\alpha} \cdot \boldsymbol{\nabla} \psi + \beta m c^2 \psi \equiv H \psi, \quad (\text{VIII.2.4})$$

onde $\psi = [\psi_1 \dots \psi_N]$ e α_i e β são matrizes $N \times N$ para que possamos ter a invariância desejada. Caso ψ não tivesse N componentes, a ED não seria invariante nem segundo rotações.

Para que a ED represente uma equação relativística é necessário que

$$\square \psi_\alpha + \left(\frac{m c^2}{\hbar} \right) \psi_\alpha = 0. \quad (\text{VIII.2.5})$$

Iterando a ED temos

$$-\hbar^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = -\hbar^2 c^2 \sum_{ij} \left(\frac{\alpha_j \alpha_i + \alpha_i \alpha_j}{2} \right) \partial_{ij}^2 \psi + \sum_i \frac{\hbar m c^3}{i} (\alpha_i \beta + \beta \alpha_i) \partial_i \psi + \beta^2 m^2 c^4 \psi. \quad (\text{VIII.2.6})$$

Para reproduzir a (VIII.2.5) precisamos que

$$\left. \begin{aligned} \alpha_i \alpha_k + \alpha_k \alpha_i &= 2\delta_{ik} \\ \alpha_i \beta + \beta \alpha_i &= 0 \\ \alpha_i^2 &= \beta^2 = \mathbb{1} \end{aligned} \right\} (\text{VIII.2.7})$$

Como $\alpha_i \beta + \beta \alpha_i = 0$ temos $\alpha_i \beta = -\beta \alpha_i$ e

$$\begin{aligned} \det \alpha_i \beta &= \det(-\mathbb{1}) \det \alpha_i \beta \\ \Rightarrow \det(-\mathbb{1}) &= +1 \quad (\text{VIII.2.8}) \\ \Rightarrow (-1)^N &= 1 \Rightarrow N \text{ é par.} \end{aligned}$$

Se $N = 2$, podemos acomodar apenas 3 matrizes 2×2 que anticomutam; σ_1, σ_2 e σ_3 . Então, façamos $N = 4$. Seja, então

$$\alpha_i = \begin{pmatrix} 0 & \sigma_i \\ \sigma_i & 0 \end{pmatrix}$$

e

$$\beta = \begin{pmatrix} \mathbb{1} & 0 \\ 0 & -\mathbb{1} \end{pmatrix} \quad (\text{VIII.2.9})$$

Esta escolha satisfaz a (VIII.2.7).

Se agora calcularmos $\psi^\dagger H \psi - \psi H \psi^\dagger$ teremos

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \boldsymbol{\nabla} \cdot \mathbf{J} = 0$$

onde

$$\begin{aligned} \rho &= \psi^\dagger \psi \\ &= \sum_{\alpha=1}^4 \psi_\alpha^* \psi_\alpha > 0 \end{aligned}$$

e

$$j^k = c \psi^\dagger \alpha^k \psi. \quad (\text{VIII.2.10})$$

Aqui, evidentemente, ρ é positivo definido!

Partícula em repouso

$$\begin{aligned}
 i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} &= \beta mc^2 \psi \\
 \Rightarrow \psi_1 &= e^{-i \frac{mc^2}{\hbar} t} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\
 \psi_2 &= e^{-i \frac{mc^2}{\hbar} t} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\
 \psi_3 &= e^{i \frac{mc^2}{\hbar} t} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \\
 \psi_4 &= e^{i \frac{mc^2}{\hbar} t} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \quad (\text{VIII.2.11})
 \end{aligned}$$

\Rightarrow ainda há soluções com energia negativa. Vamos, por enquanto, estudar apenas as soluções aceitáveis, ou seja, as de $E > 0$.

Partícula no campo E.M.

Na presença do potencial E.M. $A^\mu = (\phi, \mathbf{A})$ o acoplamento a uma partícula carregada é obtido através da substituição

$$p^\mu \rightarrow p^\mu - e \frac{A^\mu}{c} \quad (\text{VIII.2.12})$$

$$\begin{aligned}
 \Rightarrow i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} &= \left\{ c\boldsymbol{\alpha} \cdot \left(\mathbf{p} - e \frac{\mathbf{A}}{c} \right) + \beta mc^2 + e\phi \right\} \psi \\
 \Rightarrow i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} &= c\boldsymbol{\alpha} \cdot \mathbf{p} - e\boldsymbol{\alpha} \cdot \mathbf{A}\psi + e\phi\psi + \beta mc^2\psi \quad (\text{VIII.2.13})
 \end{aligned}$$

$\Rightarrow c\boldsymbol{\alpha}$ aparece como um operador velocidade \mathbf{v}_{op} em H . Por outro lado,

$$\frac{d\mathbf{r}}{dt} = \frac{i}{\hbar} [H, \mathbf{r}] = c\boldsymbol{\alpha}. \quad (\text{VIII.2.14})$$

também confirma esta comparação.

Se $\boldsymbol{\pi} = \mathbf{p} - e\mathbf{A}/c$ temos

$$\begin{aligned}
 \frac{d\boldsymbol{\pi}}{dt} &= \frac{d\mathbf{p}}{dt} - \frac{e}{c} \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} - \frac{e}{c} \left(\frac{d\mathbf{r}}{dt} \cdot \boldsymbol{\nabla} \right) \mathbf{A} \\
 &= \frac{i}{\hbar} [H, \mathbf{p}] - \frac{e}{c} \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} - e(\boldsymbol{\alpha} \cdot \boldsymbol{\nabla}) \mathbf{A},
 \end{aligned}$$

que após alguma manipulação nos dá

$$\frac{d\boldsymbol{\pi}}{dt} = e \left(\mathbf{E} + \frac{\mathbf{v}_{op}}{c} \times \mathbf{B} \right), \quad (\text{VIII.2.15})$$

que é basicamente a equação de Lorentz em forma de operador.

Limite não relativístico da ED

Seja $\psi = \begin{bmatrix} \tilde{\varphi} \\ \tilde{\chi} \end{bmatrix}$

$$\Rightarrow i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \begin{bmatrix} \tilde{\varphi} \\ \tilde{\chi} \end{bmatrix} = c\boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{\pi} \begin{bmatrix} \tilde{\chi} \\ \tilde{\varphi} \end{bmatrix} + e\phi \begin{bmatrix} \tilde{\varphi} \\ \tilde{\chi} \end{bmatrix} + mc^2 \begin{bmatrix} \tilde{\varphi} \\ -\tilde{\chi} \end{bmatrix}.$$

Tentemos a solução $\psi = e^{-imc^2t/\hbar} \begin{bmatrix} \varphi \\ \chi \end{bmatrix} \Rightarrow i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \begin{bmatrix} \varphi \\ \chi \end{bmatrix} = c\boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{\pi} \begin{bmatrix} \chi \\ \varphi \end{bmatrix} + e\phi \begin{bmatrix} \varphi \\ \chi \end{bmatrix} - 2mc^2 \begin{bmatrix} 0 \\ \chi \end{bmatrix}$

$$\Rightarrow \begin{cases} i\hbar \frac{\partial \varphi}{\partial t} = c\boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{\pi} \chi + e\phi \varphi \\ i\hbar \frac{\partial \chi}{\partial t} = c\boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{\pi} \varphi + e\phi \chi - 2mc^2 \chi \end{cases} \quad (\text{VIII.2.16})$$

Se $\chi = \chi_0 e^{-iE_0t/\hbar}$ temos

$$\begin{aligned} E\chi &= c\boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{\pi} \varphi + e\phi \chi - 2mc^2 \chi \\ \Rightarrow [E - e\phi + 2mc^2] \chi &= c\boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{\pi} \varphi \end{aligned}$$

Como $E, e\phi \ll mc^2$, $\chi \approx c \frac{\boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{\pi}}{2mc^2} \varphi$

$$\Rightarrow i\hbar \frac{\partial \varphi}{\partial t} = \frac{(\boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{\pi})(\boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{\pi})}{2m} \varphi + e\phi \varphi \quad (\text{VIII.2.17})$$

Usando que $(\boldsymbol{\sigma} \cdot \mathbf{a})(\boldsymbol{\sigma} \cdot \mathbf{b}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + i\boldsymbol{\sigma} \cdot (\mathbf{a} \times \mathbf{b})$ podemos escrever

$$\begin{aligned} (\boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{\pi})^2 &= \pi^2 + i\boldsymbol{\sigma} \cdot (\boldsymbol{\pi} \times \boldsymbol{\pi}) \\ &= \pi^2 - \frac{e\hbar}{c} \boldsymbol{\sigma} \cdot \mathbf{B} \\ \Rightarrow i\hbar \frac{\partial \varphi}{\partial t} &= \left\{ \frac{1}{2m} \left(\mathbf{p} - \frac{e\mathbf{A}}{c} \right)^2 - \frac{e\hbar}{2mc} \boldsymbol{\sigma} \cdot \mathbf{B} + e\phi \right\} \varphi \end{aligned}$$

No caso de campo uniforme $\mathbf{A} = \frac{1}{2} \mathbf{B} \times \mathbf{r}$ e $\phi = 0$ temos, até 1ª ordem em \mathbf{B} ,

$$i\hbar \frac{\partial \varphi}{\partial t} = \left\{ \frac{p^2}{2m} + \frac{e}{2mc} (\mathbf{L} + 2\mathbf{S}) \cdot \mathbf{B} \right\} \varphi \quad (\text{VIII.2.18})$$

que é a chamada *equação de Pauli* que descreve a dinâmica não-relativística de uma partícula com momento angular orbital \mathbf{L} e spin $\mathbf{S} = \hbar\boldsymbol{\sigma}/2$ e portanto de um férmion com o fator giromagnético $g = 2$.