

# F-128 – Física Geral I

Aula exploratória-10B

UNICAMP – IFGW

username@ifi.unicamp.br

# O teorema dos eixos paralelos

Se conhecermos o momento de inércia  $I_{CM}$  de um corpo em relação a um eixo que passa pelo seu centro de massa, podemos facilmente determinar  $I_O$  do corpo em relação a um eixo paralelo que passa por  $O$ .

De fato:

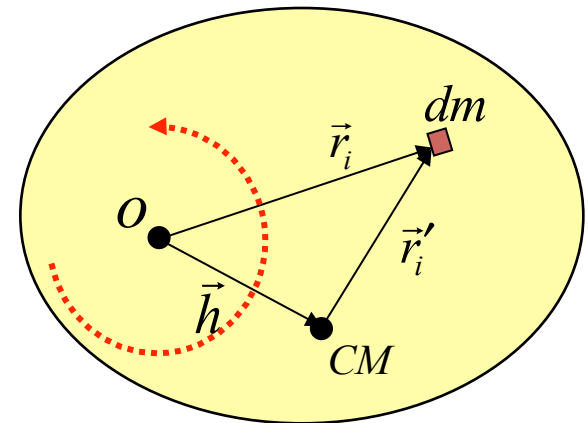
$$\begin{aligned}\vec{r}_i &= \vec{r}'_i + \vec{h} \Rightarrow r_i^2 = (\vec{r}'_i + \vec{h}) \cdot (\vec{r}'_i + \vec{h}) \\ \Rightarrow \sum_i m_i r_i^2 &= \sum_i m_i r_i'^2 + \sum_i m_i h^2 + 2\vec{h} \cdot \sum_i m_i \vec{r}'_i\end{aligned}$$

Mas:

$$\vec{h} = \frac{\sum_i m_i \vec{r}_i}{\sum_i m_i} \Rightarrow \sum_i m_i (\vec{r}_i - \vec{h}) = 0 \Rightarrow \sum_i m_i \vec{r}'_i = 0$$

Então:

$$I_O = \sum_i m_i r_i^2 = I_{CM} + Mh^2 \quad (\text{teorema dos eixos paralelos})$$



# Torque e a 2ª Lei de Newton da rotação

No plano perpendicular ao eixo de rotação:

$$F_{(\parallel)i} = F_i \sin \varphi_i = m_i r_i \alpha$$



$$r_i F_i \sin \varphi_i = m_i r_i^2 \alpha$$



Vetorialmente:  $\vec{r}_i \times \vec{F}_i = m_i r_i^2 \vec{\alpha} \equiv \vec{\tau}_i$

Definição:  $\vec{\tau}_i = \vec{r}_i \times \vec{F}_i$  é o torque da força

externa  $\vec{F}_i$  sobre a *i-ésima* partícula do corpo rígido ( $\odot$  vetor saindo do plano do desenho)

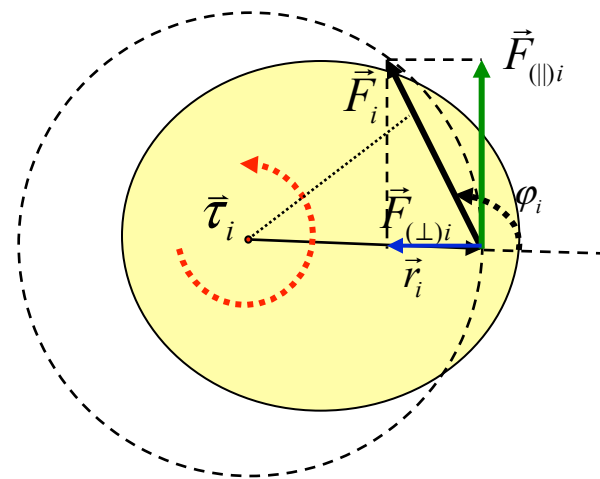
No caso em que várias forças agem sobre a partícula, o torque total é:

$$\vec{\tau}_{res} = \sum_i \vec{\tau}_i = \left( \sum_i m_i r_i^2 \right) \vec{\alpha} \equiv I \vec{\alpha}$$

Finalmente:

$$\vec{\tau}_{res} = I \vec{\alpha}$$

(2ª lei de Newton da rotação)



# O Trabalho no deslocamento angular

Seja uma força externa  $\vec{F}_i$  aplicada a uma partícula no ponto P. O trabalho infinitesimal num deslocamento  $d\vec{s}_i = \vec{r}_i d\theta$  é:

$$dW_i = \vec{F}_i \cdot d\vec{s}_i = (F_i \sin \varphi) r_i d\theta = \tau_i d\theta$$

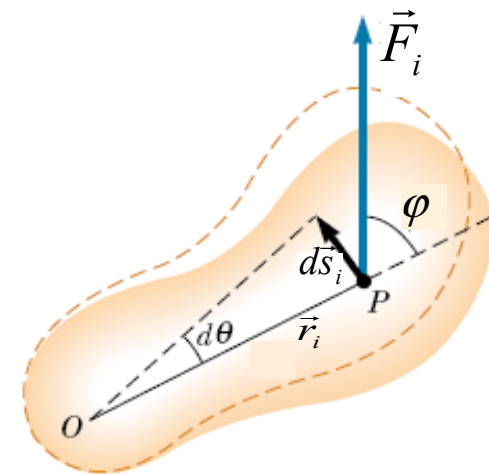
(  $F_i \sin \varphi$  é a componente tangencial de  $\vec{F}_i$  ; a componente radial não trabalha). Então:

$$W = \sum_i \int \tau_i d\theta = \int \tau d\theta$$

Como  $\tau = I\alpha$  :

$$W = \int I\alpha d\theta = \int I \frac{d\omega}{dt} \omega dt$$

$$W = \int_{\omega_i}^{\omega_f} I \omega d\omega = \frac{1}{2} I \omega_f^2 - \frac{1}{2} I \omega_i^2 = \Delta K \text{ (teorema do trabalho-energia cinética na rotação)}$$



# Trabalho e potência no deslocamento angular

Usando a definição do momento de inércia:

$$\begin{aligned} W &= \frac{1}{2} I \omega_f^2 - \frac{1}{2} I \omega_i^2 = \sum_k \frac{1}{2} m_k \rho_k^2 \omega_{kf}^2 - \sum_k \frac{1}{2} m_k \rho_k^2 \omega_{ki}^2 \\ &= \sum_k \frac{1}{2} m_k v_{kf}^2 - \sum_k \frac{1}{2} m_k v_{ki}^2 = \Delta K \end{aligned}$$

que é o teorema do trabalho-energia em sua forma usual.

**Potência:** é a taxa com que se realiza trabalho:

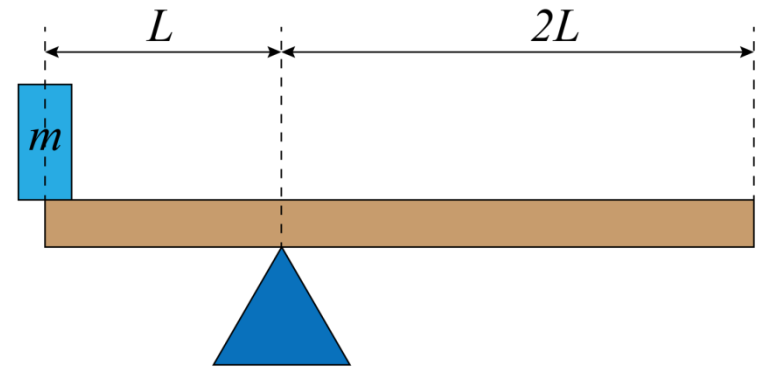
$$P = \frac{\Delta W}{\Delta t} = \tau \frac{\Delta \theta}{\Delta t} \Rightarrow \frac{dW}{dt} = \tau \omega$$

Compare com

$$P = \frac{\Delta W}{\Delta t} = \sum_i \vec{F}_i \cdot \vec{v}_i$$

# Exercício 01

Qual deve ser a massa da tábua no balanço da figura abaixo para que o sistema fique em equilíbrio? Neste caso qual a força exercida pelo apoio no balanço?

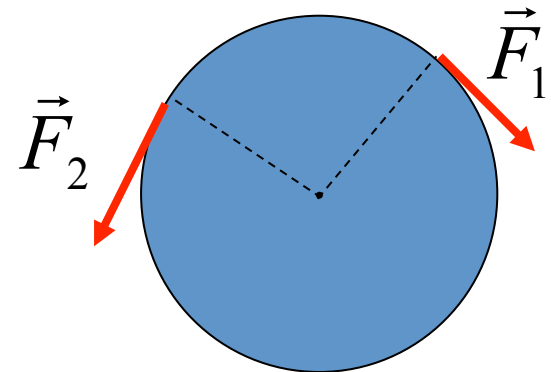


# Exercício 02

A figura mostra um disco uniforme que pode girar em torno do centro, como um carrossel. O disco tem um raio de 2,0 cm e uma massa de 20,0 gramas e está inicialmente em repouso. A partir do instante  $t = 0$ , duas forças devem ser aplicadas tangencialmente à borda do disco para que, no instante  $t = 1,25$  s, o disco tenha uma velocidade angular de 250 rad/s no sentido anti-horário. Se o módulo da força  $F_1$  é 0,1 N, qual é o módulo  $F_2$  ?

$$\omega = \omega_0 + \alpha t \Rightarrow \alpha = \frac{\Delta\omega}{\Delta t} = \frac{250 \text{ rad/s}}{1,25 \text{ s}} = 200 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \sum \tau = I\alpha = \frac{MR^2}{2} \alpha = \frac{1}{2} 20 \times 10^{-3} \times 2 \times 10^{-2} \times 200 = 8 \times 10^{-2} \text{ N.m} \\ \sum \tau = \tau_1 + \tau_2 = RF_2 - RF_1 = R(F_2 - F_1) \end{array} \right.$$



Resp: 0,14 N

# Exercício 03

Uma chaminé alta, de forma cilíndrica, cai se houver uma ruptura na sua base. Tratando a chaminé como um bastão fino de altura  $h$ , e usando  $\theta$  como sendo o ângulo que a chaminé ela faz com a vertical num instante qualquer, expresse, em função deste ângulo:

- a) a velocidade angular da chaminé;
- b) a aceleração radial do topo da chaminé;
- c) a aceleração tangencial do topo;
- d) em que ângulo a aceleração tangencial é igual a  $g$ ?

Por conservação de energia teremos:

$$\Delta K = -\Delta U \Rightarrow K_1 + U_1 = K_2 - U_2$$

$$0 + mg \frac{h}{2} = \frac{1}{2} I \omega^2 + mg \frac{h}{2} \cos \theta \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{3g}{h}(1 - \cos \theta)}$$

A única força que atua no sistema é o peso da chaminé, portanto o torque total é aquele produzido por esta força. Dessa forma a aceleração total será:

$$\vec{a} = \vec{a}_t + \vec{a}_r \Rightarrow \begin{cases} \vec{a}_t = h\alpha \hat{\tau} \\ \vec{a}_r = -\omega^2 h \hat{r} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_t = h\alpha = h \frac{\tau}{I} = h \frac{mgh/2 \sin \theta}{mh^2/3} = \frac{3}{2} g \sin \theta \\ a_r = 3g(1 - \cos \theta) \end{cases}$$

$$\frac{3}{2} g \sin \theta = g \Rightarrow \theta = \arcsin \frac{2}{3} = 41.8^\circ$$

Resp:

a)  $\omega = \sqrt{\frac{3g}{h}(1 - \cos \theta)}$

b)  $3g(1 - \cos \theta)$

c)  $\frac{3}{2} g \sin \theta$

d)  $41,8^\circ$



# Exercício 04

Na figura, dois blocos estão ligados por uma corda de massa desprezível que passa por uma polia de 2,4 cm de raio e momento de inércia de  $7,4 \times 10^{-4} \text{ kg.m}^2$ . A corda não escorrega na polia; não se sabe se existe atrito entre a mesa e o bloco que escorrega; não há atrito no eixo da polia. Quando este sistema é liberado a partir do repouso, a polia gira 1,3 rad em 91 ms e a aceleração dos blocos é constante. Considere a massa do bloco  $m_2 = 6,2 \text{ kg}$  e determine:

- o módulo da aceleração angular da polia;
- o módulo da aceleração de cada bloco;
- as tensões  $T_1$  e  $T_2$ .

Como a polia gira 1,3 rad em 91 ms com aceleração constante, então a aceleração angular é:

$$\Delta\theta = \omega_0 t + \alpha \frac{t^2}{2} \Rightarrow \alpha = \frac{2\Delta\theta}{t^2} = 314 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2}$$

Como a aceleração angular é constante e a corda não escorrega na polia então:

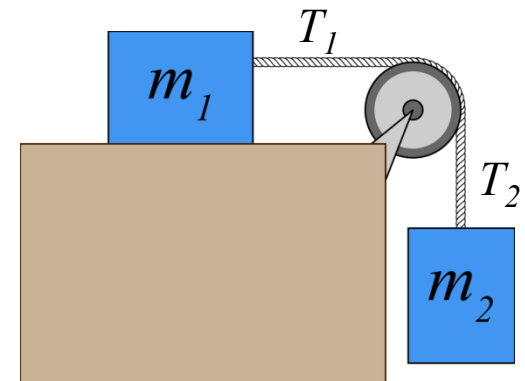
$$a = \alpha R \Rightarrow a = 314 \times 2,4 \times 10^{-2} = 7,54 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

Para o corpo pendurado teremos:  $-T_2 + mg = ma$ , portanto

$$T_2 = m(g - a) = 6,2 \times (10 - 7,54) = 15,3 \text{ N}$$

A aceleração angular da polia é dada pelo torque total aplicado a mesma, assim:

$$RT_1 - RT_2 = -I\alpha \Rightarrow T_1 = T_2 - \frac{I\alpha}{R} = 5,6 \text{ N}$$



Resp:

a)  $\alpha = 314 \text{ rad/s}^2$

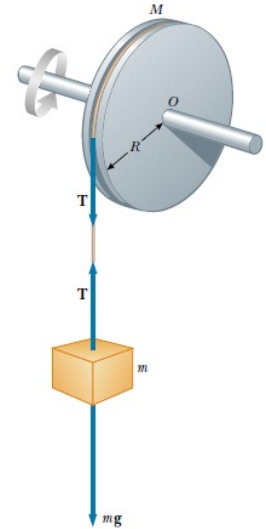
b)  $a = 7,54 \text{ m/s}^2$

c)  $T_1 = 5,6 \text{ N}$ ;  $T_2 = 15,3 \text{ N}$

# Exercício 05 - Extra

Um disco uniforme de massa  $M = 2,5 \text{ kg}$  e raio  $R = 0,20 \text{ m}$  é montado sobre um eixo horizontal fixo, sem atrito. Uma corda de massa desprezível enrolada na borda do disco suporta um bloco de massa  $1,2 \text{ kg}$ . Supondo que o disco partiu do repouso, calcule:

- a) a aceleração linear do bloco em queda;
- b) a tração na corda;
- c) aceleração angular do disco;
- d) o trabalho realizado pelo torque aplicado ao disco em  $2,0 \text{ s}$ ;
- e) o aumento da energia cinética de rotação do disco.



Resp:

- a)  $a = 4,9 \text{ m/s}^2$
- b)  $T = 6,1 \text{ N}$
- c)  $\alpha = 24.5 \text{ rad/s}^2$
- d)  $W = 60 \text{ J}$
- e)  $\Delta K = 60 \text{ J}$

Considerando a segunda lei de Newton para as forças e torques teremos:

$$a = \frac{2m}{2m + M} g = 4.9 \text{ m/s}^2 \Rightarrow \alpha = \frac{a}{R} = 24.5 \text{ rad/s}^2$$

$$\begin{cases} mg - T = ma \\ TR = I\alpha = I \frac{a}{R} \end{cases}$$

Portanto:

$$T = \frac{M}{2m + M} mg = 6.1 \text{ N}$$

$$\Delta K = W = \int \tau d\theta = \tau \Delta\theta = RT \left( \frac{1}{2} \alpha t^2 \right) = 60 \text{ J}$$