

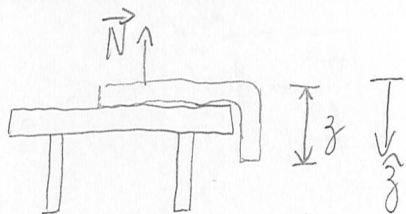
Seção 8: Sistemas de massa variável

O tema unificador da segunda parte do curso é a mecânica de sistemas que podem ser pensados como a soma de sistemas menores. Antes de derivar métodos específicos para estes problemas, é útil considerar os problemas de massa variável, que ainda podem ser resolvidos com leis de Newton

8.1 Corrente deslizando de uma mesa

Considere uma corrente uniforme, de comprimento total a e massa m . No instante $t=0$, a corrente está em repouso e um pedaço dela, de comprimento b , está sobre uma mesa. Calcule o tempo necessário para que a corrente deslize da mesa.

Densidade linear: $\lambda = \frac{m}{a}$



$$\vec{F} = (\underbrace{\lambda a}_{\text{massa total}} g - N) \hat{z}$$

$$N - \lambda(a-z)g = 0 \Rightarrow N = \lambda(a-z)g$$

$$\therefore \vec{F} = \lambda z g \hat{z}$$

$$F_z = m \ddot{z} \Rightarrow \lambda z g = \lambda a \ddot{z} \Rightarrow \ddot{z} = \frac{g}{a} z$$

$$z(t) = A e^{\sqrt{\frac{g}{a}} t} + B e^{-\sqrt{\frac{g}{a}} t}$$

Das condições iniciais do problema, $z(0) = b$, $\dot{z}(0) = 0$

$$\begin{aligned} A + B &= b \\ \sqrt{\frac{g}{a}}(A - B) &= 0 \end{aligned} \Rightarrow A = B = \frac{b}{2} \Rightarrow z(t) = \frac{b}{2} (e^{\sqrt{\frac{g}{a}} t} + e^{-\sqrt{\frac{g}{a}} t}) = b \cosh\left(\sqrt{\frac{g}{a}} t\right)$$

Gostaríamos de determinar o instante T tal que $z(T) = a$

$$z(T) = a = \frac{b}{2} (e^{\sqrt{g/a}T} + e^{-\sqrt{g/a}T})$$

$$\equiv \frac{b}{2} (\alpha + \alpha^{-1})$$

$$\alpha^2 - \frac{2a}{b}\alpha + 1 = 0$$

$$\alpha = \frac{\frac{2a}{b} \pm \sqrt{(\frac{2a}{b})^2 - 4}}{2} = \frac{a \pm \sqrt{a^2 - b^2}}{b} = e^{\pm \sqrt{g/a}T}$$

Encontramos

$$T = \sqrt{\frac{a}{g}} \ln \left(\frac{a + \sqrt{a^2 - b^2}}{b} \right)$$

Por que excluímos a solução com $\frac{a - \sqrt{a^2 - b^2}}{b}$?

$$\frac{a}{b} - \sqrt{\frac{a^2}{b^2} - 1} \leq 1 \Leftrightarrow \frac{a}{b} \leq 1 + \sqrt{\frac{a^2}{b^2} - 1}$$

$$\Leftrightarrow \frac{a^2}{b^2} \leq 1 + 2\sqrt{\frac{a^2}{b^2} - 1} + \frac{a^2}{b^2} - 1 \Leftrightarrow 0 \leq \sqrt{\frac{a^2}{b^2} - 1}$$

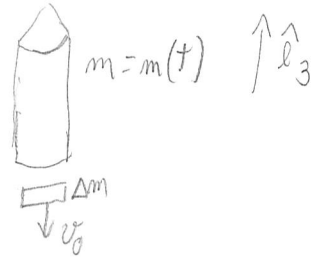
Sabemos que $0 \leq \sqrt{\frac{a^2}{b^2} - 1}$ é sempre verdadeira pois $b < a$.

Problema: resolva a mesma questão quando há um atrito dinâmico μ_c entre a corda e a mesa.

8.2 Foguetes

Um foguete de massa inicial m_0 expelle uma massa de gás a uma taxa constante α com uma velocidade v_0 em relação ao foguete. Considere que a aceleração gravitacional seja constante (ou seja, o foguete permanece próximo da superfície da Terra). Encontre a equação de movimento do foguete

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F} = m \frac{d\vec{v}}{dt} + \vec{v} \frac{dm}{dt}$$



$$\vec{v} = v \hat{e}_3$$

Na direção \hat{e}_3 , $m \frac{dv}{dt} + v \frac{dm}{dt} = F_{e_3}$, $m(t) = m - \alpha t$

O foguete vai sentir duas forças.

* A força peso $-mg \hat{e}_3$

* A força devido ao gás liberado. O momento desse gás

$$\Delta \vec{p}_{\text{gas}} = \Delta m (v - v_0) \hat{e}_3 \quad \therefore \text{momento de uma determinada quantidade de gás em relação ao referencial da Terra}$$

Pela terceira lei de Newton

$$\vec{F}_{\text{gás} \rightarrow \text{foguete}} = - \frac{\Delta \vec{p}_{\text{gas}}}{\Delta t} = - \frac{\Delta m}{\Delta t} (v - v_0) \hat{e}_3 = -\alpha (v - v_0) \hat{e}_3$$

$$m \frac{dv}{dt} + v \frac{dm}{dt} = -mg - \alpha (v - v_0)$$

$\frac{dm}{dt} = -\alpha$

$$\therefore m \frac{dv}{dt} = \alpha v_0 - m g$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{\alpha v_0}{m} - g = \frac{\alpha v_0}{m_0 - \alpha t} - g$$

$$\int_0^v dv' = \int_0^t dt' \left(\frac{\alpha v_0}{m_0 - \alpha t'} - g \right)$$

$$\Rightarrow v(t) = -g t + v_0 \int_0^t dt' \frac{\alpha/m_0}{1 - (\alpha/m_0)t'}$$

$$= -g t - v_0 \ln \left(1 - \frac{\alpha t'}{m_0} \right) \Big|_0^t$$

$$\Rightarrow \boxed{v(t) = -g t - v_0 \ln \left(1 - \frac{\alpha t}{m_0} \right) = -g t + v_0 \ln \left(\frac{m_0}{m(t)} \right)}$$

Para encontrar a altitude, utilizamos

$$h(t) = \int_0^t dt' v(t') = -\frac{g t^2}{2} - v_0 \int_0^t dt' \ln \left(1 - \frac{\alpha t'}{m_0} \right)$$

$$\int_0^t dt' \ln \left(1 - \frac{\alpha t'}{m_0} \right) = -\frac{m_0}{\alpha} \int_1^{1 - \frac{\alpha t}{m_0}} du' \ln u' = \frac{m_0}{\alpha} \int_{1 - \frac{\alpha t}{m_0}}^1 du' \ln u'$$

$$1 - \frac{\alpha t'}{m_0} = u'$$

$$dt' = -\frac{m_0}{\alpha} du'$$

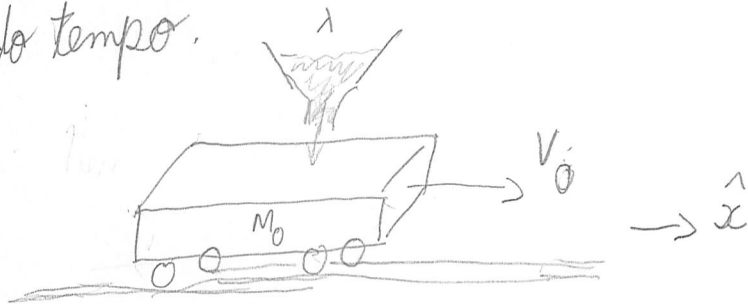
$$= \frac{m_0}{\alpha} \left[u \ln u - u \right]_{1 - \frac{\alpha t}{m_0}}^1 = \frac{m_0}{\alpha} \left[-1 - \left(1 - \frac{\alpha t}{m_0} \right) \ln \left(1 - \frac{\alpha t}{m_0} \right) + \left(1 - \frac{\alpha t}{m_0} \right) \right]$$

$$h(t) = v_0 t - \frac{1}{2} g t^2 + \frac{v_0 m_0}{\alpha} \left(1 - \frac{\alpha t}{m_0}\right) \ln\left(1 - \frac{\alpha t}{m_0}\right)$$

Exercício: considere que a massa de combustível disponível para o foguete seja \tilde{m} . Calcule a altura alcançada pelo foguete no momento em que todo combustível foi consumido.

Exercício 8.3: Carrinho de carga de massa variável

Um carrinho de carga de massa M_0 move-se sobre trilhos perfeitamente lisos com uma velocidade V_0 . Na posição $x=0$ e tempo $t=0$, o carrinho é carregado com areia a uma taxa constante λ . Determine a posição do carrinho como função do tempo.



Não há forças atuando no carrinho na direção \hat{x} .

Nesta direção

$$\frac{d(mv)}{dt} = 0 \Rightarrow mv = \text{constante} = M_0 V_0$$

$$\text{Como } m = M_0 + \lambda t \Rightarrow v = \frac{M_0 V_0}{M_0 + \lambda t} = \frac{dx}{dt}$$

$$\int_0^{x(t)} dx' = \int_0^t dt' \frac{M_0 V_0}{M_0 + \lambda t'} = \frac{M_0 V_0}{\lambda} \int_0^t \frac{dt'}{\frac{M_0}{\lambda} + t'} = \frac{M_0 V_0}{\lambda} \ln\left(\frac{\frac{M_0}{\lambda} + t}{\frac{M_0}{\lambda}}\right)$$

$$x(t) = \frac{M_0 V_0}{\lambda} \ln\left(\frac{M_0 + \lambda t}{M_0}\right)$$

