

**F315- Mecânica Clássica —Lista 4- 1º Semestre de 2013**

1. O movimento harmônico simples pode ser descrito de 4 formas diferentes

$$\begin{aligned}x(t) &= C_1 e^{i\omega t} + C_2 e^{-i\omega t} \quad (I) \\ &= B_1 \cos(\omega t) + B_2 \sin(\omega t) \quad (II) \\ &= A \cos(\omega t - \delta) \quad (III) \\ &= \operatorname{Re}(C e^{i\omega t}) \quad (IV)\end{aligned}\tag{1}$$

(a) Prove que todas as fórmulas são equivalentes, i.e. podemos a partir de uma delas chegar as outras formas.

(b) Dê as expressões das constantes de uma das forma em termo das constantes da outra forma, i.e.  $C_1$  e  $C_2$  em termo de  $B_1$  e  $B_2$ .

(c) Use a forma (III) para escrever as constantes  $A$  e  $\delta$  em termos da posição inicial  $x(t=0) = x_0$ , e a velocidade inicial  $\dot{x}(t=0) = v_0$ .

(d) Mostre o comportamento em dois casos limites:

$$x(t=0) = x_0 = 0 \text{ e } \dot{x}(t=0) = v_0 \neq 0$$

e

$$x(t=0) = x_0 \neq 0 \text{ e } \dot{x}(t=0) = v_0 = 0.$$

Você encontrará que respectivamente  $A = \frac{v_0}{\omega}$  e  $\delta = \frac{\pi}{2}$ , se  $v_0 > 0$ ; e  $A = x_0$  e  $\delta = 0$ .

2. Mostre que a taxa de decaimento, i.e. a taxa de decréscimo exponencial para os casos super-amortecido, sub-amortecido e criticamente amortecido é respectivamente  $\beta - \sqrt{\beta^2 - \omega_0^2}$ ,  $\beta$  e  $\omega_0$ . A partir disto, qual destes movimentos é o ideal para uma porta de um auditório, quando queremos que rapidamente a oscilação seja amortecida?
3. No caso do oscilador super-amortecido calcule os coeficientes  $A_1$  e  $A_2$  da solução em termo da posição inicial e da velocidade inicial. Mostre o comportamento qualitativo de  $x(t)$  quando  $x(t=0) = x_0 = 0$  e  $\dot{x}(t=0) = v_0 \neq 0$

e

$$x(t=0) = x_0 \neq 0 \text{ e } \dot{x}(t=0) = v_0 = 0.$$

4. Mostre o espaço de fase, i.e. o plano  $x, \dot{x}$  (i.e. escreva a função  $\dot{x}(x)$ ) para uma partícula em movimento harmônico simples, sem força de arrasto. Qual o formato das curvas de níveis neste caso?

(a) Faça o mesmo para o movimento super-amortecido no caso em que  $x(t=0) = x_0 = 0$  e  $\dot{x}(t=0) = v_0 \neq 0$ . Compare os dois casos: harmônico simples e super-amortecido.

5. Ache a solução do oscilador harmônico forçado de duas formas.

(a) Na primeira forma, partimos da equação do oscilador harmônico forçado

$$\ddot{x} + 2\beta\dot{x} + w_0^2x = f_0 \cos(\omega t) \quad (2)$$

Assuma uma solução particular

$$x_p = A \cos(\omega t - \delta) \quad (3)$$

e ache a expressão de  $A$  e de  $\delta$ .

(b) Na segunda forma, se existe uma solução da Eq.(2) para uma força  $f_0 \cos(\omega t)$ , então existe uma solução para a força  $f_0 \sin(\omega t)$ , que chamaremos de  $y(t)$ :

$$\ddot{y} + 2\beta\dot{y} + w_0^2y = f_0 \sin(\omega t) \quad (4)$$

Definindo a função complexa  $z(t) = x(t) + jy(t)$ , onde  $i$  é a unidade imaginária  $i^2 = -1$ , então a função  $z(t)$  satisfaz

$$\ddot{z} + 2\beta\dot{z} + w_0^2z = f_0 e^{i\omega t} \quad (5)$$

onde foi usado a propriedade  $e^{i\omega t} = \cos(\omega t) + j \sin(\omega t)$ .

Assuma uma solução particular  $z_p = B e^{i\omega t}$  e ache a expressão de  $B$ .

Mostre que podemos escrever  $B = D e^{-i\delta}$  obtendo as expressões de  $D$  e de  $\delta$ .

A solução  $x(t)$  se obtém através de  $x(t) = \text{Re}(z(t))$ .

6. Seja um oscilador harmônico forçado, com constante de amortecimento  $\beta$  muito menor do que a frequência natural  $w_0$ . Assuma que está submetida a uma força externa de frequência

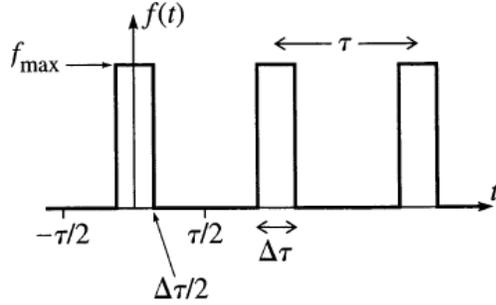


Figura 1: Seja uma força externa por unidade de massa dada por esta função.

**variável  $w$ .**

(a) Mostre que a amplitude  $A$ , da Eq. 3 tem um valor máximo para a frequência ressonante  $w_r = \sqrt{w_0^2 - 2\beta^2}$ .

(b) Mostre que as frequências  $w_-$  e  $w_+$ , onde a amplitude  $A$ , da Eq. 3 tem um valor igual a metade do valor máximo corresponde,  $A = \frac{A_{max}}{2}$  são iguais a  $w_- = w_0 - \beta$ , e  $w_+ = w_0 + \beta$ .

7. Seja um oscilador harmônico forçado submetido a força por unidade de massa dada na Fig.1.

(a) Calcule os coeficientes da série de Fourier, e escreva a forma da solução particular completa.

**Resposta:**

$$a_n = \frac{2f_{max}}{\pi n} \cos\left(\frac{\pi n \Delta\tau}{\tau}\right) \quad a_0 = \frac{f_{max} \Delta\tau}{\tau}$$

(b) Neste caso existe a componente  $a_0 \neq 0$ , mostre explicitamente que a solução do oscilador harmônico forçado submetido a uma força constante ( i.e. o termo  $a_0$ ), pode ser achada colocando uma função tentativa

$$x_p = A' \tag{6}$$

onde  $A'$  é uma constante. Ache o valor de  $A'$ .

**Resposta:**

$$A' = \frac{f_{max} \Delta\tau}{w_0^2 \tau}.$$

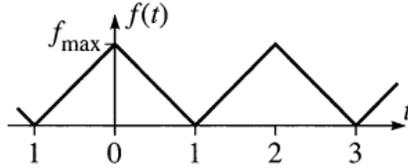


Figura 2: Seja uma força externa por unidade de massa dada por esta função.

8. Seja um oscilador harmônico forçado submetido a força por unidade de massa dada na Fig.2.

(a) Calcule os coeficientes da série de Fourier, e escreva a forma da solução particular completa. **Resposta:**

Assumindo  $f_{max} = 1$  então  $a_n = 0$  se  $n$  é par ;  $a_n = \frac{4}{n^2\pi^2}$  se  $n$  é ímpar ;  $a_0 = \frac{1}{2}$ .

9. (Tarefa especial a ser feito com o PAD) Seja um massa  $m$  preso por duas molas conforme a Fig. 3, o qual mostra o estado de equilíbrio do sistema para  $x=y=0$ . Num instante  $t$ , a mola é puxada verticalmente para a posição  $(x,y)$  (assuma que a direção  $x$  é na ao longo da posição de equilíbrio mostrada na Fig. 3 , e a direção  $y$  é ortogonal a direção mostrada na Fig. 3.

(a) Mostre que para  $x$  e  $y$  pequenos, o potencial é dado pela forma do oscilador harmônico não-isótropico:

$$U(x, y) = \frac{k_x x^2}{2} + \frac{k_y y^2}{2}$$

Encontre as expressões de  $k_x$  e  $k_y$ .

(b) Uma questão mais complicada é se o ponto  $(x,y)=(0,0)$  é estável ou instável.

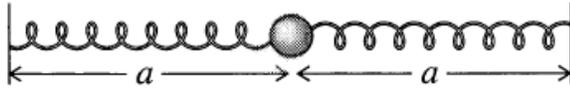


Figura 3: Um massa de massa  $m$  é presa por duas molas. Ambas molas tem como comprimento da mola não esticada  $l_0$ . Quando em equilíbrio o sistema apresenta a configuração mostrada. Note que  $l_0$  é diferente da distância  $a$ .