

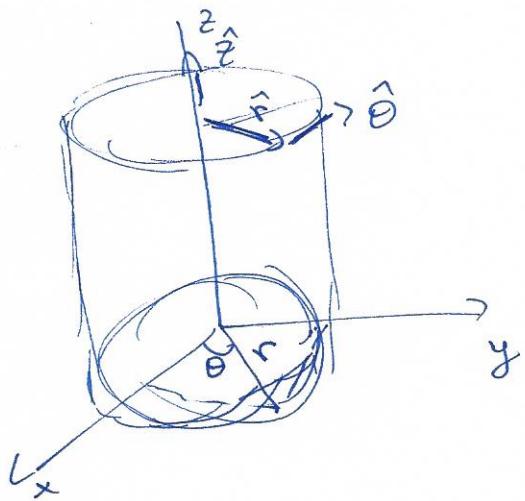
Coordenadas Esféricas e Cilíndricas

(100)

Muitos dos problemas que estudamos apresentam simetrias esféricas ou cilíndricas.

Usando o sistema de coordenadas esféricas ou cilíndricas facilita o entendimento desses problemas.

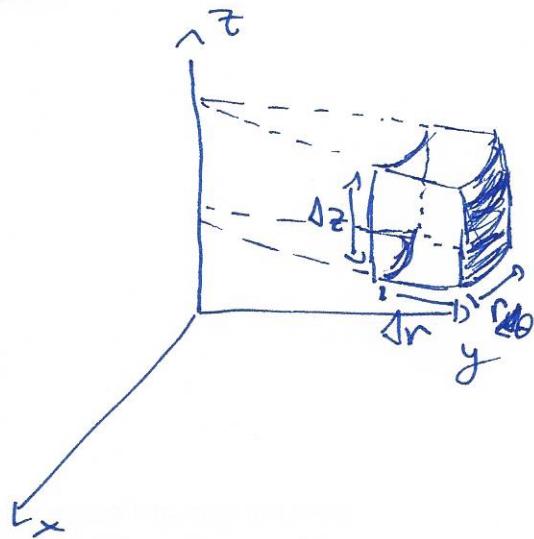
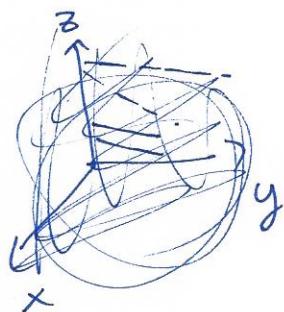
Vamos ver o que são essas coordenadas cilíndricas



$$x = r \cos\theta$$

$$y = r \sin\theta$$

$$z = z$$



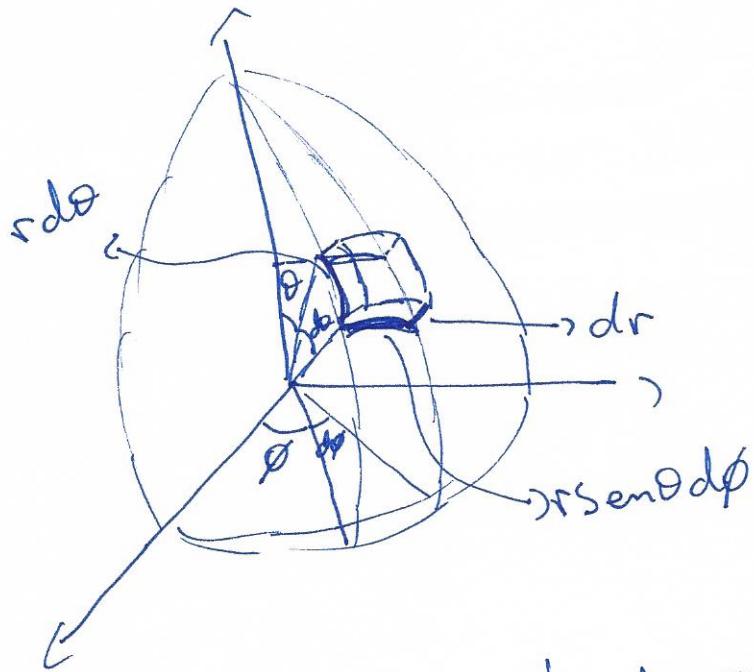
∴ o elemento de área é

$$dA = r \cdot d\theta \cdot dz$$

$$dV = r dz d\theta dr = dA dr$$

No caso de coordenadas esféricas

101



$$x = r \sin \theta \cos \phi$$

$$y = r \sin \theta \sin \phi$$

$$z = r \cos \theta$$

Assim, o elemento de área é:

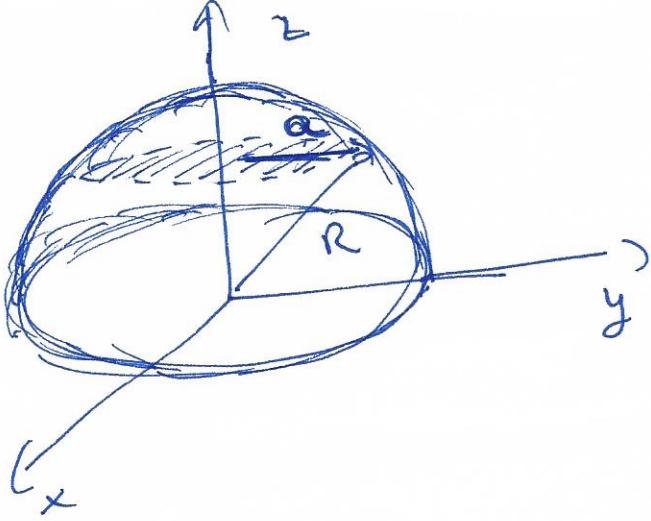
$$dA = r \sin \theta d\phi \cdot r d\theta = r^2 \sin \theta d\phi d\theta$$

Elemento de volume:

$$\boxed{dV = dA \cdot dr = r^2 \sin \theta d\phi d\theta dr}$$

Para entender a importância desses 2 sistemas de coordenadas, vamos usá-los para alguns exemplos

- 1) calcular o C.M. de um hemisfério hincéneo de raio R .



Para solucionar este problema, es más fácil escribir el problema en coordenadas cilíndricas.

Para simetría, sabemos que el C.M. está en el eje z.

$$\therefore x_{cm} = 0$$

$$y_{cm} = 0$$

$$z_{cm} = \frac{1}{M} \iiint g(x, y, z) z dV$$

$$\text{Agora, } g(x, y, z) = \begin{cases} g & \text{se } \begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 \leq R^2 \\ z \geq 0 \end{cases} \\ 0 & \text{se } x^2 + y^2 + z^2 > R^2 \text{ ou } z < 0 \end{cases}$$

$$\therefore z_{cm} = \frac{1}{M} \iiint g \cdot z \cdot r dr d\theta dz$$

$$= \frac{1}{M} \int_0^R \int_0^{2\pi} \int_0^z g r dr d\theta dz$$

→ sección de un disco de radio a

$$z_{cm} = \frac{1}{M} \cdot g \cdot \int_0^R \pi \cdot a^2 \cdot z \cdot dz$$

(103)

$$\text{Assim, } a^2 + z^2 = R^2 \therefore a^2 = R^2 - z^2$$

$$\therefore z_{cm} = \frac{\pi g}{M} \cdot \int_0^R z R^2 - z^3 dz = \frac{\pi g}{M} \cdot \left(\frac{z^2 R^2}{2} - \frac{z^4}{4} \right) \Big|_0^R$$

$$= \frac{\pi g}{M} \cdot \frac{R^4}{4}$$

$$\text{mas } g = \frac{M}{V} = \frac{M}{\frac{4\pi R^3}{3}}$$

$$\left. \begin{aligned} z_{cm} &= \frac{\pi g \cdot R^4}{g \cdot \frac{4\pi R^3}{3}} \\ &= \frac{3R}{8} \end{aligned} \right\}$$

2) é o momento de inércia em torno do eixo \hat{z} : $I_z = \sum_i m_i r_i^2$. Usamos fizemos por partes, primeiro achamos de um anel de raio " r " dai, usamos vários anéis para calcular o de um disco de raio " r " e então sommos os discos para obter o semi ~~círculo~~ esfera.

* Para o anel temos:

$$I_z = \sum_i m_i r_i^2 = \int_0^{2\pi} 1 \cdot r^2 \cdot r d\theta$$

(104)

onde $I = \frac{m a}{2\pi r} \Rightarrow I_{z\text{anel}} = \frac{m_a \cdot r^2}{2\pi r} \cdot 2\pi$

$$I_{z\text{anel}} = m_a \cdot r^2$$

pt o disco de massa M_d e raio R temos

$$I_{z\text{disc}} = \sum_{\text{anéis}} m_i r_i^2, \text{ massa do anel de raio } r_i$$

Como a massa é constante, $\sigma = \frac{M_d}{\text{Área}} = \frac{M_d}{\pi R^2}$

$$\Rightarrow I_{z\text{disc}} = \int_0^R \sigma 2\pi r r^2 dr$$

$$= \frac{M_d}{\pi R^2} \cdot 2\pi \cdot \int_0^R r^3 dr = \frac{2M_d}{R^2} \cdot \frac{R^4}{4}$$

A massa de um anel de raio r , em termos de M_d é

$$dm = \sigma \cdot 2\pi r dr$$

$$\therefore \boxed{I_{z\text{disc}} = \frac{M_d R^2}{2}}$$

Por fim, pt o hemisfério de raio R temos

$$I_{z\text{Hem}} = \sum_{\text{anéis}} m_i \frac{r_i^2}{2}$$

L, Agora, cada disco tem raio

$$\boxed{r^2 = R^2 - z^2}$$

e cada disco tem massa:

$$g = \frac{M}{2\pi R^3} \cdot \frac{3}{2}$$

(105)

$$dM = g \cdot \pi a^2 \cdot dz = \frac{3M}{2\pi R^3} \cdot \pi a^2 dz$$

$$\therefore I_{z_{\text{hem}}} = \frac{1}{2} \int_0^R \frac{3M}{2R^3} \cdot (\rho^2 - z^2)^2 dz = \frac{3M}{4R^3} \int_0^R (\rho^4 - 2\rho^2 z^2 + z^4) dz \\ = \frac{3M}{4R^3} \cdot \left(\rho^5 - \frac{2}{3} \rho^3 z^3 + \frac{\rho^5}{5} \right) = \frac{3M}{4R^3} \cdot \frac{8\rho^2}{15} = \frac{4M}{5} R^2$$

Note agora que se a massa M estiver distribuída numa esfera inteira e não em um hemisfério qual seria $I_{z_{\text{esfera}}}$?

Se M é a massa da esfera \Rightarrow cada hemisfério

tem $M/2$:

$$I_{z_{\text{hem+}}} = \frac{2}{5} \frac{M}{2} R^2 \quad \left. \begin{array}{l} I_{z_{\text{esfera}}} = I_{z_{\text{hem+}}} + I_{z_{\text{hem-}}} \\ I_{z_{\text{hem-}}} = \frac{2}{5} \frac{M}{2} R^2 \end{array} \right\}$$

$$I_{z_{\text{hem-}}} = \frac{2}{5} \frac{M}{2} R^2$$

$$\therefore I_{z_{\text{esfera}}} = \frac{2}{5} M R^2$$

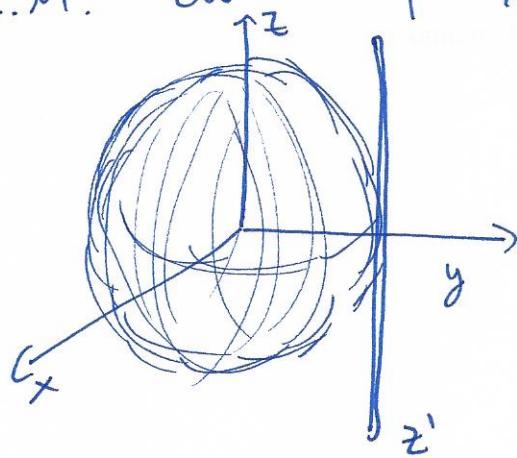
e o mesmo pois,

em termos de rotação em \hat{z}
a distribuição das massas

~~é a mesma~~

c' similar a uma esfera e n' o hemisfério.

E se eu quiser calcular o momento de inércia em torno de um eixo fixo do C.M. de um esfera, por exemplo:

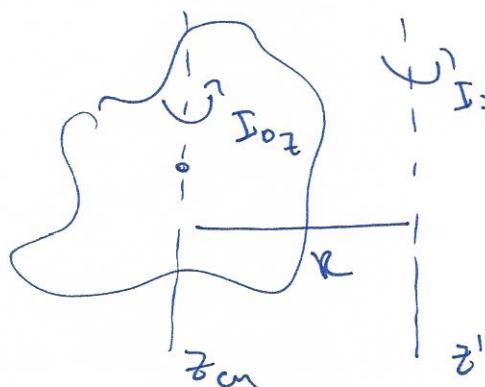


ou, no caso do disco, qual é I_x ou I_y ?

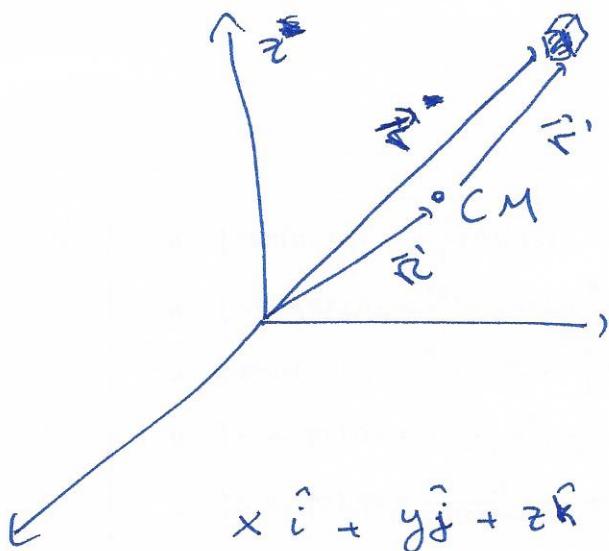
Para o 1º caso temos a ajuda do teorema dos eixos paralelos:

Seja I_{0z} o momento de inércia em torno do eixo z que posso pelo C.M., o momento de inércia em torno de um eixo z' qualquer é igual à soma de I_{0z} + o momento de inércia em torno de z' como se todos os massas M estivesse no C.M.

ou seja:



$$I_{z'} = I_{0z} + MR^2$$



$$\vec{r} = \vec{r}' + \vec{r}_{cm}$$

$$x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k} = (x' + X)\hat{i} + (y' + Y)\hat{j} + (z' + Z)\hat{k}$$

$$x = x' + X \quad ; \quad x^2 + y^2 = (x' + X)^2 + (y' + Y)^2 \Rightarrow$$

$$y = y' + Y$$

$$I_{z''} = \int_V (x^2 + y^2) g dV = \underbrace{\int_V (x'^2 + y'^2) g dV}_{I_{z_{cm}}} +$$

$$\underbrace{\int_V (x^2 + y^2) g dV}_{\text{constant}} + 2 \cdot \underbrace{\int_V x' g dV}_{Mx'_{cm} = 0} + 2Y \underbrace{\int_V y' g dV}_{My'_{cm} = 0}$$

$$I_z = I_{z_{cm}} + (x^2 + y^2) \cdot M + 0 + 0 \quad \therefore$$

$$\boxed{I_z = I_{z_{cm}} + r^2 M}$$

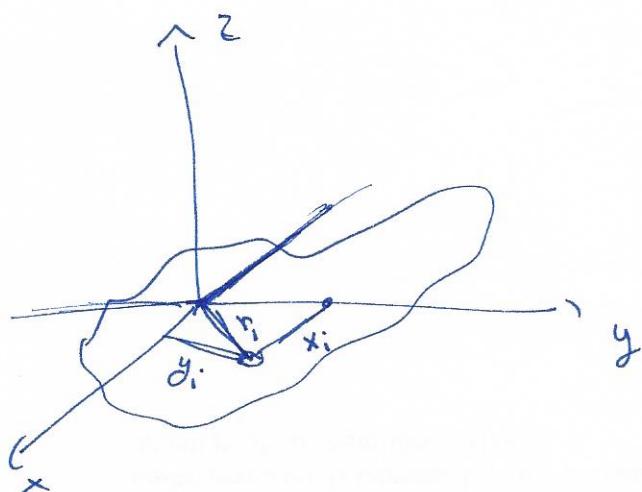
Já, para os eixos perpendiculares temos:

(108)

"A soma dos momentos de inércia de um lâmina plana em relação a dois eixos perpendiculares, no plano da lâmina, é igual ao momento de inércia em relação a um eixo que passa pelo interseção e é perpendicular à lâmina"

Or seja, se um lâmina estiver no plano xy temos que:

$$I_z = \sum_i m_i r_i^2 = \sum_i m_i (x_i^2 + y_i^2)$$



A distância ao eixo z

e y_i e ao eixo y e

$$I_x = \sum_i m_i x_i^2$$

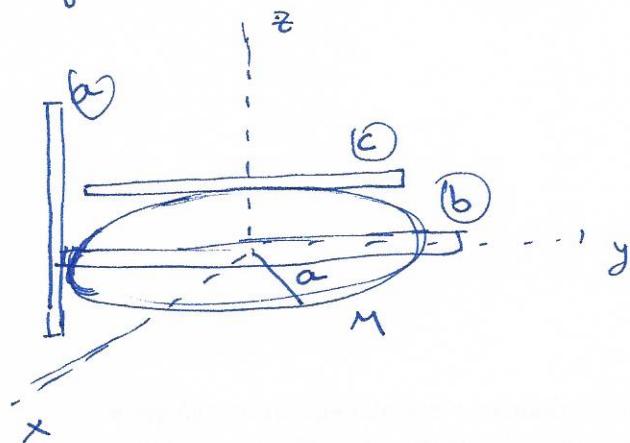
$$I_y = \sum_i m_i y_i^2$$

$$\therefore I_z = \sum_i m_i (x_i^2 + y_i^2) = \sum_i m_i x_i^2 + \sum_i m_i y_i^2 = I_y + I_x$$

Ex: Calcular o momento de inércia de 1 anel fino em relação

(109)

- a) a um eixo que passe pelos bordos do anel
e seja \perp ao anel
- b) a um eixo que possa pelo centro do anel e esteja em seu plano
- c) a um eixo que possa pelos bordos do anel e esteja no seu plano.



Seja

$$J = \frac{M}{2\pi R}$$

i: vamos calcular I_{zcm} :

$$I_{zcm} = \int_0^{2\pi} J \cancel{\pi} a^2 d\theta = 2\pi \cancel{\pi} a^3 = Ma^2$$

pelo teorema dos eixos paralelos, em (a) temos

$$I_a = Ma^2 + M.r^2 \underset{r=a}{\Rightarrow} I_a = 2Ma^2$$

P/ calcular em b usamos o teorema dos eixos perpendiculares e temos

$$I_y + I_x = Ma^2$$

Por simetria, $I_x = I_y \therefore 2I_y = Ma^2 \Rightarrow I_y = \frac{Ma^2}{2}$

Usando novamente os eixos paralelos podemos achar

$$I_c = I_y + Mr^2 \quad \text{onde } r=a \Rightarrow$$

$$I_c = \frac{Ma^2}{2} + Ma^2 = \boxed{\frac{3}{2} Ma^2}$$